

- [B1] Determinare l'espressione analitica della rotazione di 90° in verso orario intorno al punto $(3, 4)$ del piano cartesiano.

Tuttorus all'origine: $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} x-3 \\ y-4 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x-3 \\ y-4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y-4 \\ -x+3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} y-1 \\ -x+7 \end{pmatrix}$$

(x, y) \rightarrow (y-1, -x+7)

(Verificare qualcosa!)

- [B2] Determinare per quali valori del parametro reale a vale la diseguaglianza

$$2x^2 + ay^2 \geq 14xy \quad \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2.$$

$$2x^2 + ay^2 - 14xy \geq 0 \quad \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2$$

$$\begin{pmatrix} 2 & -7 \\ -7 & a \end{pmatrix}$$

La forma deve essere semi-def. positiva. Un autovalore positivo c'è di sicuro, grazie al 2 in alto a sx. Quindi

$$\text{semi-def. pos.} \Leftrightarrow \det \geq 0 \Leftrightarrow 2a - 49 \geq 0 \Leftrightarrow$$

$a \geq \frac{49}{2}$

— o — o —

[L1] Consideriamo nello spazio i punti $P = (5, 1, 0)$, $Q = (6, 1, 0)$, ed il piano π di equazione $x - 2y + 3z = 7$.

(a) Determinare la proiezione di P su π .

(b) Determinare l'equazione cartesiana del piano passante per P e Q e perpendicolare a π .

(a) retta per P e \perp al piano : $(5, 1, 0) + t(1, -2, 3)$
 $= (5+t, 1-2t, 3t)$

Interscione:

$$5+t - 2(1-2t) + 3 \cdot 3t = 7 \Rightarrow 5+t - 2 + 4t + 9t = 7$$

$$14t = 4 \quad t = \frac{2}{7}$$

Punto di interscione:

$$\left(\frac{37}{7}, \frac{3}{7}, \frac{6}{7} \right)$$

(Verificare qualcosa!)

(b) Piani perpendicolari \Leftrightarrow "coeff. (a,b,c)" perpendicolari

$$Q-P = (1, 0, 0)$$

Quindi (a, b, c) deve essere \perp a $(1, 0, 0)$ e $(1, -2, 3)$

Si vede ad occhio che $(0, 3, 2)$ va bene.

Equazione piano :

$$3y + 2z = 3$$

(Verificare!)

ottenuto impostando

il passaggio per P ($\circ Q$)

— o — o —

[L2] Determinare, al variare dei parametri reali a e b , la forma canonica di Jordan della matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & b \\ 0 & 0 & a \end{pmatrix}.$$

- Se $a \neq 1$ e $a \neq 2$ la matrice ha 3 autovetori distinti, quindi è diagonalizzabile (indipendentemente da b) e la sua forma di Jordan è

$$\boxed{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & a \end{pmatrix}}$$

$$\boxed{a \neq 1 \quad a \neq 2 \\ b \text{ qualunque}}$$

- Se $a=1$, allora $A - \text{Id} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & b \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$. Il rango dipende da b .

\rightarrow Se $b=1$, allora $m_{\lambda}(1) = \mu_{\lambda}(1) = 2$ \rightarrow Se $b \neq 1$, allora $\mu_{\lambda}(1) = 1$ e $m_{\lambda}(1) = 2$, quindi la forma di Jordan è

$$\boxed{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}}$$

$$\boxed{a=1, b=1}$$

$$\boxed{\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}}$$

$$\boxed{a=1, b \neq 1}$$

- Se $a=2$, allora $A - 2\text{Id} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & b \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$. Il rango dipende da b

\rightarrow Se $b=0$, allora $\lambda=2$ ha mult. alg. = mult. geom. = 2 e quindi la forma di Jordan è

$$\boxed{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}}$$

$$\boxed{a=2 \quad b=0}$$

\rightarrow Se $b \neq 0$, allora $\lambda=2$ ha mult. alg. = 2 e mult. geom. = 1 e quindi la forma di Jordan è

$$\boxed{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}}$$

$$\boxed{a=2, b \neq 0}$$