

Claudio Saccon (*)

Ingegneria Aerospaziale

Lezioni di Analisi Matematica 2 e Complementi

Lezione 23 18/11/2024

email: claudio.saccon@CHIOCCIOLAunipi.it

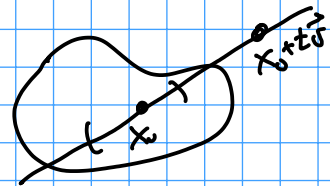
web: <http://pagine.dm.unipi.it/csblog1/>

Ricevimento su appuntamento da concordare per email

Ricordiamo che è data $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ di classe C^n ($\Omega \subset \mathbb{R}^n$ aperto e f ha le derivate parziali fino alla n -esima e sono continue), $x_0 \in \Omega$.

Dato $\vec{v} \in \mathbb{R}^n$ posso considerare $\varphi(t) := f(x_0 + t\vec{v})$

(definita per $t \in]-\varepsilon, \varepsilon[$ con $\varepsilon > 0$ piccolo tale che $x_0 + t\vec{v} \in \Omega$). SI HA (visto l'altro volti!



$$\varphi^{(k)}(0) = f^{(k)}(x_0) \quad \forall k=0 \dots n$$

$$\varphi^{(k)}(t) = f^{(k)}(x_0 + t\vec{v})(\underbrace{\vec{v}, \dots, \vec{v}}_{k \text{ volte}}) = f^{(k)}(x_0 + t\vec{v})(\vec{v}^k) = \textcircled{*}$$

$$\Rightarrow \varphi^{(k)}(0) = f^{(k)}(x_0)(\underbrace{\vec{v}, \dots, \vec{v}}_k) = f^{(k)}(x_0)(\vec{v}^k)$$

INOLTRE $\textcircled{*} = \underbrace{\sum_{i_1=1}^N \sum_{i_2=1}^N \dots \sum_{i_k=1}^N}_{k} \frac{\partial^k}{\partial x_{i_1} \dots \partial x_{i_k}} (x_0 + t\vec{v}) \underbrace{\nu_{i_1} \dots \nu_{i_k}}_{k \text{ fattori}}$

$$\vec{v} = (\nu_1 \dots \nu_k)$$

\nearrow
 ν_i sono N^k termini - alcuni sono ripetuti.

Da esempio: se prendo $N=3$ e $K=3$, cioè calcol

$$f^{(3)}(x, y, z) (v_x, v_y, v_z) = \begin{pmatrix} x = x_1 \\ y = x_2 \\ z = x_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_x = v_1 \\ v_y = v_2 \\ v_z = v_3 \end{pmatrix}$$

$$\sum_{i=1}^3 \sum_{j=1}^3 \sum_{k=1}^3 \frac{\partial^3 f(x)}{\partial x_i \partial x_j \partial x_k} v_i v_j v_k$$

$$(i=i_1, j=i_2, k=i_3)$$

← 27 termini

Posso raccogliere i

termini uguali:

CASO 1 $i=j=k \rightarrow$ 1 SOLO TERMINE per ogni deno (i, i, i)

CASO 2 $i=j \neq k \rightarrow$ Per ogni coppia i, k ci sono 3 possibili termini (a seconda di dove mette k)

CASO 3 tre indici diversi \rightarrow 6 casi (le permutazioni di tre oggetti)

$$\textcircled{1} \frac{\partial^3}{\partial x^3} f(p) v_x^3 + \frac{\partial^3}{\partial y^3} f(p) v_y^3 + \frac{\partial^3}{\partial z^3} f(p)$$

$$\textcircled{2} 3 \frac{\partial^3}{\partial x \partial y^2} f(p) v_x v_y^2 + 3 \frac{\partial^3}{\partial x \partial z^2} f(p) v_x v_z^2 + \frac{3 \partial^3}{\partial x^2 \partial y} f(p) v_x^2 v_y +$$

$$\frac{\partial^3}{\partial x \partial y \partial z} / \frac{\partial^3}{\partial y \partial x \partial z} / \frac{\partial^3}{\partial z \partial y \partial x}$$

$$3 \frac{\partial^3}{\partial y \partial z^2} f(p) v_y v_z^2 + 3 \frac{\partial^3}{\partial x^2 \partial z} f(p) v_x^2 v_z + \frac{3 \partial^3}{\partial y^2 \partial z} f(p) v_y^2 v_z$$

$$\textcircled{3} + 6 \frac{\partial^3}{\partial x \partial y \partial z} f(p) v_x v_y v_z$$

Mi sono ridotti a 10 termini

COME SCRIVERE QUESTA FORMULA IN GENERALE?

Def. Chiamo multiindice di ordine N o N-multiindice uno N-tuplo di numeri interi ≥ 0 (considero ZERO intero)

$$d = (d_1, \dots, d_n)$$

Da esempio, se $N=3$

$$d = (1, 0, 7)$$

$$d = (0, 2, 2)$$

Chiamo lunghezza di d il numero intero

$$|d| = d_1 + \dots + d_n$$

$$|(0, 0, 0)| = 0 \quad |(0, 2, 2)| = 4$$

Chiamo fattoriale di α il numero intero

$$\alpha! := \alpha_1! \cdots \alpha_n!$$

Se $\vec{\alpha} \in \mathbb{R}^n$ definisco il "potenza α -esimo di \vec{v} " come

$$\vec{v}^\alpha = v_1^{\alpha_1} \cdots v_n^{\alpha_n} \in \mathbb{R}$$

INFINE SE f è di classe C^n dove $m = |\alpha|$

chiamo "derivata parziale α -esima" la derivata

$$D_\alpha f(x) = \frac{\partial^m}{\partial x_1^{\alpha_1} \cdots \partial x_n^{\alpha_n}}$$

(se $\alpha_i = 0$ $\partial x_i^{\alpha_i}$ non c'è)

CON QUESTA NOTAZIONE - se $\alpha \in \mathbb{R}^3$

$$\frac{\partial^3}{\partial x \partial y^2} f(p) = D_\alpha f(p) \quad \text{con } \alpha = (1, 2, 0)$$

$$\frac{\partial^3}{\partial z^3} f(p) = D_\alpha f(p) \quad \text{con } \alpha = (0, 0, 3)$$

$$\frac{\partial^3}{\partial x \partial y \partial z} f(p) = D_\alpha f(p) \quad \text{con } \alpha = (1, 1, 1)$$

CON QUESTE NOTAZIONI RIUSCIAMO A SCRIVERE DELLE FORMULE PIÙ COMPATTE.

TEOREMA (che cita solo come esempi)

Per N o m interi viene fissata una formula per

$$(x_1 + \cdots + x_n)^m = \sum_{\substack{\alpha \text{ N-multindice} \\ |\alpha| = m}} \frac{m!}{\alpha!} x^\alpha \quad \leftarrow x_1^{\alpha_1} \cdots x_n^{\alpha_n}$$

well multinoomial

NON DIMOSTRO. Se $N=2$ ritorna la formula di Newton dove i 2-multindici di lunghezza m sono $(m, N-n)$

A NOI SERVIRÀ LA SEGUENTE FORMULA:

$$f^{(m)}(x) (\underbrace{\vec{v} \dots \vec{v}}_{m \text{ volte}}) = \sum_{|\alpha|=n} \frac{n!}{\alpha!} D_{\alpha} f(x) \vec{v}^{\alpha}$$

N multiindici

Confronta questa formula con l'esempio iniziale.

$N=3$

$$f'''(P) (\vec{v}) = \sum_{|\alpha|=3} \frac{3!}{\alpha!} \frac{\partial^3}{\partial x_1^{\alpha_1} \partial x_2^{\alpha_2} \partial x_3^{\alpha_3}} v_1^{\alpha_1} v_2^{\alpha_2} v_3^{\alpha_3}$$

Devo generare tutti i 3-multiindici di lunghezza 3:

(a) $(3, 0, 0)$ $(0, 3, 0)$ $(0, 0, 3)$

(b) $(2, 1, 0)$ $(1, 2, 0)$ $(2, 0, 1)$ $(1, 0, 2)$ $(0, 2, 1)$ $(0, 1, 2)$

(c) $(1, 1, 1)$

Nei multiindici dello rigo (a) ho $\alpha! = 3 \Rightarrow \frac{3!}{\alpha!} = 1$

Nei multiindici dello rigo (b) ho $\alpha! = 2 \Rightarrow \frac{3!}{\alpha!} = 3$

Nello rigo (c) ho $\alpha! = 1 \Rightarrow \frac{3!}{\alpha!} = 6$

TORNA CON QUANTO VISTO PRIMA

POSSIAMO ORA SCRIVERE LA FORMULA DI TAYLOR

Se $f \in C^m$ posso scrivere:

$$f(x) = P_n(x-x_0) + R_n(x-x_0) \quad \text{con} \quad R_n(P) = o(\|P\|^n)$$

$$\text{e} \quad P_n(x-x_0) = \sum_{|\alpha| \leq n} \frac{1}{\alpha!} D_{\alpha} f(x_0) (x-x_0)^{\alpha}$$

CI TORNIAMO DOPO

