

Claudio Saccon (*)

Ingegneria Aerospaziale

Lezioni di Analisi Matematica 2 e Complementi

Lezione 20 11/11/2024

email: claudio.saccon@CHIOCCIOLAunipi.it

web: <http://pagine.dm.unipi.it/csblog1/>

Ricevimento su appuntamento da concordare per email

• ABBIAMO definiti differenziabilità, di funzione ^{in $x_0 \in \Omega$} per cui $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^m$
 $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ open.

• MATRICE JACOBIANA $J_f(x_0)$ è la matrice $M \times N$ tale che
 $df(x_0)(\vec{v}) = J_f(x_0) \vec{v} (= f'(x_0)(\vec{v})) \quad \forall \vec{v} \in \mathbb{R}^N$

$J_f(x)$ è fatta così:

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(x) & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_N}(x) \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial f_M}{\partial x_1}(x) & \dots & \frac{\partial f_M}{\partial x_N}(x) \end{bmatrix}$$

• SE $M=1$ GRADIENTE di f in x_0 è il vettore $\nabla f(x) := J_f(x)^t$
(è un vettore di \mathbb{R}^N) che ha proprietà

$$df(x)(\vec{v}) = \nabla f(x) \circ \vec{v} (= f'(x)(\vec{v})) \quad \forall \vec{v} \in \mathbb{R}^N$$

↑
PRODOTTO SCALARE

CALCOLO DELLE DERIVATE IN PIÙ VARIABILI

- (LINEARITÀ) f, g diff. in x_0 , $\lambda, \mu \in \mathbb{R} \Rightarrow \lambda f + \mu g$ è diff. in x_0
e $d(\lambda f + \mu g) = \lambda df(x_0) + \mu dg(x_0)$

$$\Downarrow$$

$$J_{\lambda f + \mu g}(x_0) = \lambda J_f(x_0) + \mu J_g(x_0)$$

$$\Downarrow$$

$$\frac{\partial}{\partial x_i} (\lambda f + \mu g)_j(x_0) = \lambda \frac{\partial f_j}{\partial x_i}(x_0) + \mu \frac{\partial g_j}{\partial x_i}(x_0)$$

- (PRODOTTI) $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^M$ diff. in x_0 , $g: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^N$ diff. in x_0
 $\Rightarrow g \circ f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^N$ è diff. in x_0 e si ha

$$\frac{\partial}{\partial x_i} (g \circ f)_j(x_0) = \frac{\partial g_j}{\partial x_i}(f(x_0)) + g_j(x_0) \frac{\partial f_i}{\partial x_i}(x_0) \quad \leftarrow \text{⊗}$$

$$J_{g \circ f}(x_0) = \underbrace{J_g(f(x_0))}_{M \times N} \otimes \underbrace{\nabla f(x_0)}_{\mathbb{R}^M} + \underbrace{g(x_0)}_{\mathbb{R}} \underbrace{J_f(x_0)}_{M \times N}$$

dove \otimes dati due vettori $\vec{v} \in \mathbb{R}^k$ e $\vec{w} \in \mathbb{R}^h$ definito da $\vec{v} \otimes \vec{w}$ come quella matrice che ha come componenti $v_i w_j$ (che è una matrice $k \times h$)

- $f, g: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^M$ diff. in x_0 , allora $f \cdot g: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ è diff. in x_0 e si ha

$$\frac{\partial f \cdot g(x)}{\partial x_i} = \frac{\partial f}{\partial x_i}(x) \cdot g(x) + f(x) \cdot \frac{\partial g}{\partial x_i}(x)$$

(sulle mat. c'è la versione matriciale $\nabla(f \cdot g)(x) = J_f(x)^t \nabla g(x) + J_g(x)^t \nabla f(x)$)

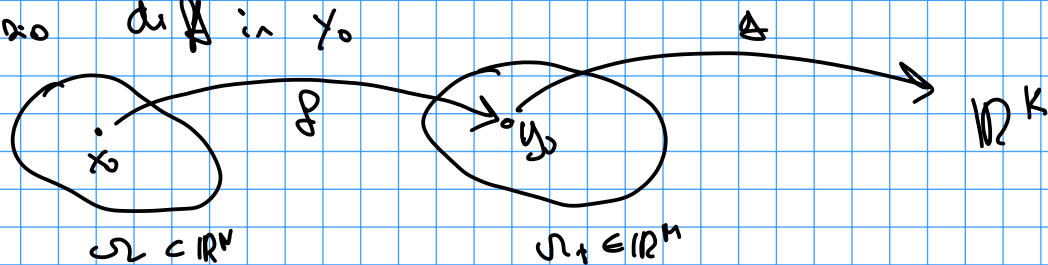
FORMULA DI COMPOSIZIONE

$$\Omega \subset \mathbb{R}^N, \Omega_1 \subset \mathbb{R}^M$$

Supponiamo di avere

$$f: \Omega \rightarrow \Omega_1, \quad g: \Omega_1 \rightarrow \mathbb{R}^k$$

$x_0 \in \Omega$ $y_0 = f(x_0) \in \Omega_1$. Suppongo che f sia diff. in x_0
 e che g sia diff. in y_0



ALLORA $g \circ f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^K$ è differenziabile in x_0
 e si ha

$$d(g \circ f)(x_0) = dg(y_0) \circ df(x_0) \quad (\mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}^K)$$

$$\Downarrow$$

PRODOTTO MATRICIALE

$$J_{g \circ f}(x_0) = J_g(y_0) J_f(x_0) = J_g(f(x_0)) J_f(x_0)$$

Dimostrazione di dim. \Rightarrow che

① f è diff. in $x_0 \Rightarrow f(x) = f(x_0) + df(x_0)(x-x_0) + o(\|x-x_0\|_{\mathbb{R}^N})$

② g è diff. in $y_0 \Rightarrow g(y) = g(y_0) + dg(y_0)(y-y_0) + o(\|y-y_0\|_{\mathbb{R}^M})$

$$\begin{aligned} \Downarrow \\ g(f(x)) &\stackrel{\textcircled{2}}{=} g(y_0) + dg(y_0)(f(x) - y_0) + o(\|f(x) - y_0\|_{\mathbb{R}^M}) = \\ &g(f(x_0)) + dg(y_0)(f(x) - f(x_0)) + o(\|f(x) - f(x_0)\|_{\mathbb{R}^M}) \\ &\stackrel{\textcircled{1}}{=} g(f(x_0)) + dg(y_0)(df(x_0)(x-x_0) + o(\|x-x_0\|_{\mathbb{R}^N})) + \\ &\quad o(\|df(x_0)(x-x_0) + o(\|x-x_0\|_{\mathbb{R}^N})\|_{\mathbb{R}^M}) = \\ &= g(f(x_0)) + dg(y_0)df(x_0)(x-x_0) + dg(y_0)(\|x-x_0\|_{\mathbb{R}^N}) \\ &\quad + o(\|df(x_0)(x-x_0) + o(\|x-x_0\|_{\mathbb{R}^N})\|_{\mathbb{R}^M}) \end{aligned}$$

Con un po' di pazienza - USANDO LE PROPRIETÀ DEGLI $o(\cdot)$
 si vede che gli ultimi due termini sono $o(\|x-x_0\|_{\mathbb{R}^N})$

- PER ESEMPIO $\frac{1}{\|x-x_0\|_{p^u}} (dg(y_0) \circ (\|x-x_0\|_{p^u})) = dg(y_0) \left(\frac{\sigma(\|x-x_0\|)}{\|x-x_0\|} \right) \rightarrow 0$
 \downarrow
 0 ($x \rightarrow x_0$)

- TRALASCIO IL SECONDO ADDENDO

DUNQUE

$$g(g(x)) = g(g(x_0)) + dg(y_0) dg(x_0)(x-x_0) + \sigma(\|x-x_0\|_{p^u})$$

che è la definizione di $dg(g \circ f)(x_0) = dg(y_0) dg(x_0)$

Se quando in una variabile $df(x_0)(h) = f'(x_0)h$
 $dg(y_0)(h_1) = g'(y_0)h_1$

così vuol dire $dg(y_0) dg(x_0)h = dg(y_0)(f'(x_0)h) =$
 $g'(y_0) f'(x_0)h$

$$\Leftrightarrow (g \circ f)'(x_0) = g'(y_0) f'(x_0)$$

COSA MI DICE LA FORMULA DI COMPOSIZIONE SULLE DERIVATE PARZIALI di $g \circ f$??

Ricordiamo che $(J_f(x_0))_{ij} = \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x_0)$

e ricordiamo che $A = (a_{ij})$ $B = (b_{ik})$
 $M \times N$ $K \times M$

$$\Rightarrow (BA)_{ik} = \sum_{j=1}^M b_{ij} a_{jk} \quad i=1 \dots K \quad k=1 \dots N$$

DA TUTTO QUESTO HO CHE

$$\frac{\partial (g \circ f)_i(x_0)}{\partial x_k} = \sum_{j=1}^M \frac{\partial g_i}{\partial x_j}(y_0) \frac{\partial f_j}{\partial x_k}(x_0) \quad i=1 \dots K \quad k=1 \dots N$$

CASO PARTICOLARE IMPORTANTE (cambio di variabili)

$$\begin{array}{ll} f: \Omega \rightarrow \mathbb{R} & \Omega \subset \mathbb{R}^n \\ \gamma:]a,b[\rightarrow \Omega & \text{(CURVA IN } \Omega \text{)} \end{array} \quad \left(C^1 \right)$$

allora $f \circ \gamma:]a,b[\rightarrow \mathbb{R}$ e γ ha

$$(f \circ \gamma)'(t_0) = \nabla f(\gamma(t_0)) \cdot \gamma'(t_0) \quad \forall t_0 \in]a,b[$$

