

Claudio Saccon (*)

Ingegneria Aerospaziale

Lezioni di Analisi Matematica 2 e Complementi

Lezione 14 28/10/2024

email: claudio.saccon@CHIOCCIOLAunipi.it

web: <http://pagine.dm.unipi.it/csblog1/>

Ricevimento su appuntamento da concordare per email

Proprietà delle curve (rispetto alla derivazione). $(\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^N)$

• Se $\gamma_1, \gamma_2 \in C^1$ sono derivabili (C^1) $\Rightarrow \gamma_1 + \gamma_2$ è derivabile (C^1) e $(\gamma_1 + \gamma_2)' = \gamma_1' + \gamma_2'$

• Se γ è derivabile e $\lambda : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ derivabile \Rightarrow
 $\lambda \gamma : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^N$

$\lambda \gamma$ ($: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^N$) è derivabile e $(\lambda \gamma)' = \lambda' \gamma + \lambda \gamma'$
HA SENSO (λ scalare γ vettore).

• Se $\gamma_1, \gamma_2 : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^N$ sono derivabili $\Rightarrow \gamma_1 \circ \gamma_2$ ($: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$) è derivabile $(\gamma_1 \circ \gamma_2)' = \gamma_1' \circ \gamma_2 + \gamma_1 \circ \gamma_2'$

ESEMPIO Se γ è una curva C^1 da $[a, b] \rightarrow \mathbb{R}^N$ posso

definire $p(t) = \|\gamma(t)\|_2^2$ $p : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$.

Se γ è derivabile $\Rightarrow p$ è derivabile e $p' = 2\gamma \cdot \gamma'$

caso $\frac{d}{dt} \|\gamma(t)\|^2 = 2 \gamma(t) \cdot \gamma'(t)$

Imponi $\|\gamma(t)\|^2 = \gamma(t) \cdot \gamma(t)$.

Se per esempio $\|\gamma(t)\|$ è costante $\Rightarrow \gamma(t) \cdot \gamma'(t) = 0$
 (più in generale se $\|\gamma(t) - P_0\| = \text{costante} \Rightarrow (\gamma(t) - P_0) \cdot \gamma'(t) = 0$)

Le derivate $\gamma'(t)$ è perpendicolare a $\gamma(t) (\gamma(t) - P_0)$

CURIOSITÀ Si può definire il "piano osculatore" a γ in $\gamma(t)$ come il piano generato da $\gamma'(t)$ e \hat{t} da

$\hat{n}(t) := \frac{d}{dt} \left(\frac{\gamma'(t)}{\|\gamma'(t)\|} \right) = \hat{\eta}(t) \quad (\|\hat{\eta}(t)\| = 1)$ PURCHÉ $\gamma'(t) \neq 0$ (e \hat{n} venga $\neq 0$)

Imponi da quanto detto prima $\hat{t} \cdot \hat{n} = 0 \Leftrightarrow \gamma' \cdot \hat{n} = 0$
 \hat{n} è un "vettore normale" a γ in $P = \gamma(t)$

PROPRIETÀ Se γ è C^1 allora:

$$\|\gamma(t_2) - \gamma(t_1)\| \leq \max_{a \leq t \leq b} \|\gamma'(t)\| |t_2 - t_1| \quad \forall t_1, t_2 \in [a, b]$$

Dim. $\frac{d}{dt} \|\gamma(t)\| = \frac{d}{dt} \sqrt{\|\gamma(t)\|^2} = \frac{2 \gamma(t) \cdot \gamma'(t)}{2 \sqrt{\|\gamma(t)\|^2}} =$

$\frac{\gamma(t) \cdot \gamma'(t)}{\|\gamma(t)\|}$ (e riga giusta va bene se $\gamma'(t) \neq 0$)
 però lo caso si aggiusta...

Dunque $\left| \frac{d}{dt} \|\gamma(t)\| \right| \leq \left| \frac{\gamma(t) \cdot \gamma'(t)}{\|\gamma(t)\|} \right| \leq \underbrace{\left\| \frac{\gamma(t)}{\|\gamma(t)\|} \right\|}_{=1} \|\gamma'(t)\| \leq \|\gamma'(t)\| \quad \forall t$

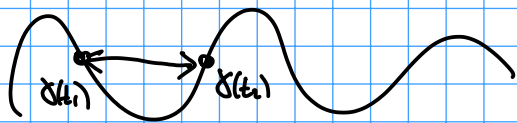
Analogamente $\frac{d}{dt} \|\gamma(t) - P_0\| \leq \|\gamma'(t)\|$ (stessi calcoli)

Allora se fissa t_1 applico la regola alla funzione

$$\varphi(t) := \|\gamma(t) - \gamma(t_1)\|$$

$$\frac{\varphi(t_2) - \varphi(t_1)}{t_2 - t_1} = \varphi'(t) \leq \max_{t_1 \leq t \leq t_2} \varphi'(t) \leq \max_{t_1 \leq t \leq t_2} \|\gamma'(t)\|$$

$$\Rightarrow \|\gamma(t_2) - \gamma(t_1)\| - 0 \leq \max_{t_1 \leq t \leq t_2} \|\gamma'\| |t_2 - t_1| \leq \max_{a \leq t \leq b} \|\gamma'\| |t_2 - t_1|$$



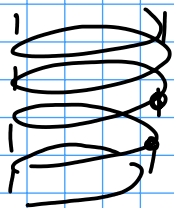
$$\|\gamma(t_2) - \gamma(t_1)\| \leq L |t_2 - t_1| \quad \forall t_1, t_2 \in [0, b]$$

dove L può essere preso come $\max_{[0, b]} \|\gamma'\|$

OSS. NON VALE PERÒ UN TEOREMA DI LAGRANGE PER LE CURVE.

Per esempio consideriamo lo "spirale" $\gamma: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$\gamma(t) := (\cos(t), \sin(t), t)$$



Non è vero che $\frac{\gamma(t_2) - \gamma(t_1)}{t_2 - t_1} = \gamma'(t)$ per t intermedio

Se prendo $t_1 = 0$ $t_2 = 2\pi$

$$\gamma(t_1) = (1, 0, 0) \quad \gamma(t_2) = (1, 0, 2\pi)$$

$$\gamma(t_2) - \gamma(t_1) = (0, 0, 2\pi)$$

$$\gamma'(t) = (-\sin(t), \cos(t), 1)$$

Per nessuno t si ha $-\sin(t) = 0, \cos(t) = 0$ dunque non c'è

mesura t per cui:

$$\gamma(t_2) - \gamma(t_1) = (0, 0, 2) = \gamma'(t)$$

Def (INTEGRALI CURVILINEI DI PRIMA SPECIE)

Dato $\gamma: [0, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ di classe C^1 .

Sia $S = \gamma([0, b])$ (il sostegno di γ , $S \subset \mathbb{R}^3$), Sia

$f: S \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione continua.

Definisco
$$\int_{\gamma} f \, ds := \int_0^b \underbrace{f(\gamma(t)) \|\gamma'(t)\|}_{\text{continuo in } t \Rightarrow \text{integrabile}} dt$$

continuo in $t \Rightarrow$ integrabile

Nel caso $f(x) = 1 \quad \forall x \in \mathbb{R}^n$ allora $\int_{\gamma} 1 \, ds$ si chiama

"lunghezza di γ "
$$l(\gamma) := \int_{\gamma} 1 \, ds = \int_0^b \|\gamma'(t)\| dt$$

Per esempio la lunghezza della circonferenza descritto da

$$\gamma(t) = (\cos t, \sin t), \quad 0 \leq t \leq 2\pi, \quad \text{e' data da}$$

$$l(\gamma) = \int_0^{2\pi} \|\gamma'(t)\| dt = \int_0^{2\pi} 1 dt = 2\pi$$

$$\gamma'(t) = (-\sin t, \cos t) \Rightarrow \|\gamma'(t)\| = 1$$