

Claudio Saccon (*)

Ingegneria Aerospaziale

Lezioni di Analisi Matematica 2 e Complementi

Lezione 10 16/10/2024

email: claudio.saccon@CHIOCCIOLAunipi.it

web: <http://pagine.dm.unipi.it/csblog1/>

Ricevimento su appuntamento da concordare per email

Teorema di Weierstrass

$A \subset \mathbb{R}^n$ limitato e chiuso (A compatto)

$f: A \rightarrow \mathbb{R}$ continuo.

Allora f ammette massimo e minimo cioè

$\exists x'$ (pto di minimo) $\exists x''$ (pto di max) tale che

$$\min_A f \rightarrow f(x') \leq f(x) \leq f(x'') \leftarrow \max_A f$$

Si vede facilmente che non si possono eliminare le ipotesi (senza perdere la tesi)

- $f(x) = x$ è continuo ma non ha né max né min su $A = \mathbb{R}$ (A illimitato)
- $f(x) = x$ è continuo ma non ha né max né min su $]0, 1[= A$ (A non è chiuso)

IN REALTÀ SI PUÒ GENERALIZZARE Weierstrass in
così in cui A non è COMPATTO

Vediamone una versione

(per il minimo)

WEIERSTRASS GENERALIZZATO $\forall A \subset \mathbb{R}^N \quad f: A \rightarrow \mathbb{R}$

f continua. (non chiedo né che A sia limitato né che sia chiuso)

Però devo aggiungere delle ipotesi) SUPPONGO

(a) Se $x_0 \in \partial A$, $x_0 \notin A$ ($\Rightarrow x_0$ è di accumulazione) deve valere

$$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = +\infty$$

(se A è chiuso non ci sono tali punti \Rightarrow (a) è automaticamente vero)

(b) Se A è illimitato ($\Rightarrow \infty$ è di acc. per A) deve valere

$$\lim_{\|x\| \rightarrow \infty} f(x) = +\infty$$

(se A è limitato (b) è automaticamente vero)

Allora f ammette minimo.

Dim. Prendiamo $m := \inf_A f = \inf f(A)$ ($m \in \mathbb{R}$ o $+\infty$).

Per un'osservazione fatta ieri esiste una successione (y_n) in $f(A)$
con $y_n \rightarrow m$ (il sup / l'inf di un insieme è limite di una
successione di punti dell'insieme - segue
delle proprietà del sup / dell'inf)

In altri termini trova (x_n) in A tale che $y_n = f(x_n) \rightarrow m$.
ci sono TRE possibilità

(1) (x_n) è illimitato $\leftrightarrow \exists n_k$ t.c. $\|x_{n_k}\| \rightarrow +\infty$

PER LA IPOTESI (b) ho che $f(x_{n_k}) \rightarrow +\infty$ MA

QUESTO CONTRASTA CON il fatto che $f(x_{n_k}) = y_{n_k} \rightarrow m < +\infty$

DUNQUE (x_n) è limitata (il caso (1) non si può presentare).

Se (x_n) è limitata \Rightarrow esiste un'estratta convergente
 $x_{n_k} \rightarrow x_0 \in \mathbb{R}^n$. È chiaro che $x_0 \in \bar{A}$

(2) $x_0 \notin A$ cioè $x_0 \in \partial A$. MA ALLORA ho l'ipotesi (a) che mi dice che $f(x_{n_k}) \rightarrow +\infty$
E nuovo questo è impossibile perché $f(x_{n_k}) = y_{n_k} \rightarrow m < +\infty$

DUNQUE RIMANE IL CASO

(3) $x_{n_k} \rightarrow x_0 \in A \Rightarrow f(x_{n_k}) \rightarrow f(x_0)$, per la
continuità di f ; per $f(x_{n_k}) = y_{n_k} \rightarrow m \Rightarrow$
 $f(x_0) = m$

Ne segue che $m > -\infty$ ed è il minimo di f su A
(x_0 è un pts di minimo)



CASO PARTICOLARE $A = \mathbb{R}^n$. Allora $\partial A = \emptyset$ e
l'ipotesi da f_0 è $\lim_{\|x\| \rightarrow \infty} f(x) = +\infty$

$\Rightarrow \exists \min_A f$.

ESEMPIO Considero una matrice A $n \times n$
e considero la "forma quadratiche" associata ad A :

$$Q(x) := (Ax) \cdot x \quad \forall x \in \mathbb{R}^n$$

$$(N.B. \quad Q(tx) = t^2 Q(x) \quad \forall x \in \mathbb{R}^n \quad \forall t \in \mathbb{R})$$

$$\text{Per esempio } A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 7 \end{pmatrix} \Rightarrow Q(x, y) = 2x^2 + xy + 3yx + 7y^2 \\ = 2x^2 + 4xy + 7y^2$$

OSS. Se el posto di A coincide $\frac{A+A^t}{2} = A^*$ lo forma quadratica non cambia:

$$\begin{aligned} \varphi_+(x) &= (A^*x) \cdot x = \frac{1}{2} \left((A+A^t)x \right) \cdot x = \frac{1}{2} (Ax) \cdot x + \frac{1}{2} (A^tx) \cdot x = \\ &= \left(\text{proprietà dello spostato: } A^tx \cdot y = x \cdot Ay = Ay \cdot x \right) \\ &\quad \frac{1}{2} (Ax) \cdot x + \frac{1}{2} (Ax) \cdot x = (Ax) \cdot x = \varphi(x) \end{aligned}$$

DUNQUE UNA FORMA QUADRATICA PROVIENE SEMPRE DA UNA MATRICE SIMMETRICA.

DUNQUE POSSO SEMPRE TROVARE UNA BASE per \mathbb{R}^n fatta di autovettori tra loro ORTOGONALI:

$$\exists e_1 \dots e_n \in \mathbb{R}^n \quad \exists \lambda_1 \dots \lambda_n \in \mathbb{R} \quad (\text{non necessariamente}) \\ \text{distinti}$$

$$\text{tali che } e_i \cdot e_j = \delta_{ij} = \begin{cases} 0 & \text{se } i \neq j \\ 1 & \text{se } i = j \end{cases} \quad (\text{ORTONORMALI})$$

$$\boxed{Ae_i = \lambda_i e_i}$$

e dunque gli e_i sono una base per \mathbb{R}^n . Se mi metto nella base di $e_1 \dots e_n$ la matrice A diventa diagonale (l'applicazione lineare $Lx = Ax$ si rappresenta con una matrice diagonale). Tale matrice diagonale è

$$D = \text{Diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n) = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

Questo corrisponde a dire che esiste una matrice (cambio di variabile) M tale che

$$A = M D M^{-1} = M D M^t \quad (M^{-1} = M^t)$$

IN QUESTA BASE la forma quadratica φ si scrive

$$\varphi(x'_1, \dots, x'_n) = \lambda_1 (x'_1)^2 + \dots + \lambda_n (x'_n)^2$$

$x'_1 \dots x'_N$ sono le coordinate di x nella base $e_1 \dots e_N$:

$$q(x) = q(x'_1 e_1 + \dots + x'_N e_N) =$$

$$(D(x'_1 e_1 + \dots + x'_N e_N)) \cdot (x'_1 e_1 + \dots + x'_N e_N) =$$

$$(\lambda_1 x'_1 e_1 + \dots + \lambda_N x'_N e_N) \cdot (x'_1 e_1 + \dots + x'_N e_N) =$$

$$\lambda_1 \underbrace{(x'_1)^2}_{=1} e_1 \cdot e_1 + \dots + \lambda_N \underbrace{(x'_N)^2}_{=1} e_N \cdot e_N$$

$$q(x) = \lambda_1 (x'_1)^2 + \dots + \lambda_N (x'_N)^2$$

DEF. (segno di una matrice) Dico che q matrice q

• $A_{N \times N}$ è ≥ 0 se
 $(q(x)) (Ax) \cdot x \geq 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}^N$

• Dico che A è > 0 se
 $(q(x)) (Ax) \cdot x > 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}^N, x \neq 0$

• A è ≤ 0 se $(Ax) \cdot x \leq 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}^N$

• A è < 0 se $(Ax) \cdot x < 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}^N, x \neq 0$

Non chiede che A sia simmetrica. Per $A \geq 0$ (≤ 0 , > 0 , < 0)

$\Leftrightarrow A^* \geq 0$ (≤ 0 / > 0 / < 0) dove $A^* = \frac{1}{2}(A + A^t)$

FATTI $A \stackrel{(\leq)}{\geq} 0 \Leftrightarrow$ tutti gli autovalori di A^* sono ≥ 0 (\leq)
 $A \stackrel{(<)}{>} 0 \Leftrightarrow$ tutti gli autovalori di A^* sono > 0 ($<$)

IN EFFETTI se $A^* \geq 0$ ho che

$$(A^* e_i) \cdot e_i \geq 0$$

$$\lambda_i \|e_i\|^2 = \lambda_i$$

$i=1 \dots \Rightarrow \lambda_i \geq 0 \quad \forall i=1 \dots N$

(stessa discorso se $A^* > 0$)

VICEVERSA, se tutti i λ_i sono ≥ 0 (> 0) ho

$$(Ax) \cdot x = (A^*x) \cdot x = \lambda_1 (x'_1)^2 + \dots + \lambda_n (x'_n)^2 \rightarrow$$

(x'_i sono le coordinate di x rispetto a $e_1 \dots e_n$)

$$\hookrightarrow \geq \lambda_{\min} ((x'_1)^2 + \dots + (x'_n)^2) \quad \text{dove } \lambda_{\min} = \min(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$$
$$= \lambda_{\min} \|x\|^2$$

(perché $x = x'_1 e_1 + \dots + x'_n e_n \Rightarrow \|x\|^2 = x \cdot x =$

$$(x'_1 e_1 + \dots + x'_n e_n) \cdot (x'_1 e_1 + \dots + x'_n e_n) = (x'_1)^2 + \dots + (x'_n)^2)$$

$$\text{DUNQUE } (Ax) \cdot x \geq \lambda_{\min} \|x\|^2 \quad \forall x$$

Se $\lambda_{\min} \geq 0 \Rightarrow A \geq 0$ / Se $\lambda_{\min} > 0 \Rightarrow A > 0$)

OSS. (P) $\| A > 0 \Leftrightarrow \text{Esiste } \nu > 0 \text{ per cui}$

$$(Ax) \cdot x \geq \nu \|x\|^2$$

In effetti: questa proprietà è stata dimostrata sopra dal che

$$A > 0 \Leftrightarrow \lambda_{\min} > 0$$

e se esiste che $(Ax) \cdot x \geq \lambda_{\min} \|x\|^2$

RAGIONAMENTO ALTERNATIVO (Se non conoscessi il teorema spettale)

Per dimostrare (P). OVVIAMENTE se esiste $\nu > 0$ con
sopra, allora $A > 0$. Dobbiamo dimostrare il viceverso.

$$\text{PONIAMO } \varphi(x) := (Ax) \cdot x \quad \text{e } S = \{x \in \mathbb{R}^n : \|x\| = 1\}$$

è chiaro che:

- φ è continuo

- S è limitato, S è chiuso

Per Weierstrass esiste $\min_S \varphi =: \nu$

$$\Leftrightarrow \exists e \in S, \quad \varphi(e) = \nu \leq \varphi(x) \quad \forall x \in S$$

Dato che $e \neq 0$ ($e \in S$) $\varphi(e) > 0$ cioè $\nu > 0$.

Se $x \in \mathbb{R}^n$ e $x \neq 0$ allora $\hat{x} := \frac{1}{\|x\|} x$. Si ha $\hat{x} \in S$
 $(\Rightarrow \varphi(\hat{x}) \geq \nu)$. Allora

$$\varphi(x) = \varphi(\|x\| \hat{x}) = \|x\|^2 \varphi(\hat{x}) \geq \|x\|^2 \nu$$

che è ciò che volevo!

IN EFFETTI IL TEOREMA SPETTRALE SI DIMOSTRA COSÌ:
 $\nu =$ primo autovalore - poi λ_i sono ell'ortogonale
 e λ_i continuo

RIASSUMENDO POSSO DIRE CHE SONO EQUIVALENTI

- | | |
|---|--------------------------|
| (a) $A > 0$ | |
| (b) $\lambda_{\min} > 0$ (λ_i autovalore di A^*) | ($A < 0$) |
| (c) $\exists \nu > 0 : (Ax) \cdot x \geq \nu \ x\ ^2 \quad \forall x$ | ($\lambda_{\max} < 0$) |
| (d) $\lim_{\ x\ \rightarrow \infty} (Ax) \cdot x = +\infty$ | ($\leq -\nu \ x\ ^2$) |
| | ($= -\infty$) |

(a) \Leftrightarrow (b) \Leftrightarrow (c) li abbiamo visti.

(c) \Rightarrow (d) Dal fatto che $(Ax) \cdot x \geq \nu \|x\|^2$ è chiaro

$$\text{che } \lim_{\|x\| \rightarrow \infty} (Ax) \cdot x = +\infty$$

↑
 quest $\rightarrow +\infty$
 se $\|x\| \rightarrow \infty$

(d) \Rightarrow (b) Prendiamo un qualunque autovalore e_i ($i=1 \dots n$)

consideriamo "lo stesso" $\gamma(t) = t e_i \quad t \in \mathbb{R}$

$t \rightarrow +\infty$

$$\text{Se } (Ax) \cdot x \xrightarrow{\|x\| \rightarrow \infty} +\infty \Rightarrow (A\gamma(t)) \cdot \gamma(t) \rightarrow +\infty$$

(perché $\|x(t)\| = t \|e\| \rightarrow +\infty$ se $t \rightarrow +\infty$)

(~~non~~ no bene per x , \Rightarrow no bene per $x = \gamma(t)$)

dunque $(A t e_i) \cdot (e_i) \rightarrow +\infty$

$$t^2 (A e_i) \cdot e_i = \lambda_i t^2 \quad \leftarrow \text{DEVE ANDARE A } +\infty$$
$$\Rightarrow \lambda_i > 0$$

Dunque $\lambda_i > 0 \quad \forall i \Rightarrow \lambda_{\min} > 0$

ESEMPIO

$$f(x, y) = \underbrace{(2x^2 + 4xy + 5y^2)}_{\text{quadratica}} - \underbrace{(10x + 3y)}_{\text{lineare}}$$

DIMOSTRARE CHE $\lim_{\|(x, y)\| \rightarrow \infty} f(x, y) = +\infty$

($\Rightarrow f$ ha minimo su \mathbb{R}^2 !!)

NOTO che $f =$ forma quadratica + forma lineare ; in effetti

$$f(x, y) = (A\vec{p}) \cdot \vec{p} + \vec{b} \cdot \vec{p} \quad \text{dove } \vec{p} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 5 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} a_{11} &= \text{coeff di } x^2 \\ a_{22} &= \text{coeff di } y^2 \\ a_{21} = a_{12} &= \frac{1}{2} \text{ coeff di } xy \end{aligned}$$

$$\vec{b} = \begin{pmatrix} -10 \\ 3 \end{pmatrix}$$

Per far vedere che $f(x, y) \rightarrow +\infty$ mi serve una "minimozione" con qualcosa (di più semplice) che va a $+\infty$

Vediamo la parte quadratica $A\vec{p} \cdot \vec{p}$ Mi piacerebbe che $A > 0$. Mi serve il minimo autovalore.

Abbiamo che: λ_i sono le radici di $P(\lambda) = \det(A - \lambda I) =$

$$\det \begin{bmatrix} 2-\lambda & 2 \\ 2 & 5-\lambda \end{bmatrix} = (2-\lambda)(5-\lambda) - 4 =$$

$$\lambda^2 - 7\lambda + 10 - 4 = \lambda^2 - 7\lambda + 6$$

$$\lambda_{1,2} = \frac{7 \pm \sqrt{49 - 24}}{2} = \frac{7 \pm 5}{2} = \begin{cases} 6 \\ 1 \end{cases} \leftarrow \underline{\text{OK}} \quad \underline{\lambda_{\min} = 1}$$

Quindi: $(A\vec{p}) \cdot \vec{p} \geq \underset{\lambda_{\min} = 1}{\|\vec{p}\|^2} \quad \forall \vec{p}$

$$f(\vec{p}) \geq \underbrace{\|\vec{p}\|^2 + \vec{b} \cdot \vec{p}}_{\|\vec{p}\|^2 - \|\vec{b}\| \|\vec{p}\|} \geq \begin{cases} \text{uso Schwartz:} \\ |\vec{b} \cdot \vec{p}| \leq \|\vec{b}\| \cdot \|\vec{p}\| \\ -\|\vec{b}\| \|\vec{p}\| \leq \vec{b} \cdot \vec{p} \leq \|\vec{b}\| \|\vec{p}\| \end{cases}$$

questo esprime no e to ∞ $\|\vec{p}\| \rightarrow \infty$

$$= \|\vec{p}\|^2 \left(1 - \frac{\|\vec{b}\|}{\|\vec{p}\|} \right) \rightarrow \infty$$

\downarrow
0

DUNQUE, per confronto, $f(\vec{p}) \xrightarrow{\|\vec{p}\| \rightarrow \infty} \infty$

