

Claudio Saccon (\*)

Ingegneria Aerospaziale

Lezioni di Analisi Matematica 2 e Complementi

Lezione 06 08/10/2024

email: [claudio.saccon@CHIOCCIOLAunipi.it](mailto:claudio.saccon@CHIOCCIOLAunipi.it)

web: <http://pagine.dm.unipi.it/csblog1/>

Ricevimento su appuntamento da concordare per email

Successione: data  $m \in \mathbb{N}$  è definito  $q_n \in A \subset \mathbb{R}^M$   
(succ. di punti di  $A$ )

Per una successione è definito il limite per  $n \rightarrow \infty$

$$q_n \rightarrow l \in \mathbb{R}^M \text{ se}$$

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \bar{n} : \forall n \geq \bar{n} \|q_n - l\|_{\mathbb{R}^M} < \varepsilon$$

$$\left( \text{ci sarebbe anche } \begin{array}{l} q_n \rightarrow \infty \\ \Downarrow \\ \|q_n\| \rightarrow +\infty \end{array} \text{ / } \begin{array}{l} q_n \rightarrow +\infty \\ \text{così } q_n \in \mathbb{R} \end{array} \right)$$

OSS. / PROPRIETÀ

(NON FACCIAMO LE DIM.)

FATTI Se  $A \subset \mathbb{R}^M$

allora

(a)  $A$  è chiuso  $\Leftrightarrow$

ogni successione  $(q_n)$  che abbia limite

:  $q_n \rightarrow l \Rightarrow l \in A$

( $A$  è chiuso  $\Leftrightarrow$  contiene tutti i possibili limiti di successione di punti di  $A$ )

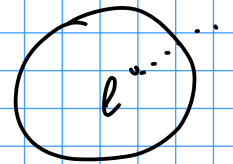
ANALOGAMENTE (questa, implica quello oppo)

$$\bar{A} = \{ l : \text{esiste } (q_n) \text{ con } q_n \in A, q_n \rightarrow l \}$$

(b)  $A$  è aperto  $\Leftrightarrow$  per ogni successione  $(q_n)$  che abbia limite  $l$ ,  $q_n \rightarrow l$  e  $l \in A \Rightarrow q_m \in A$  "per  $m$  grande" cioè

$$\exists \bar{m} : \forall m \geq \bar{m} \quad q_m \in A$$

per  $m$  grande



(c)  $x_0 \in \partial A \Leftrightarrow$  esistono due successioni  $(q_m^1)$  e  $(q_n^2)$  tali che  $q_m^1 \rightarrow x_0$ ,  $q_n^2 \rightarrow x_0$  e inoltre  $q_m^1 \in A \quad \forall m$  /  $q_n^2 \notin A \quad \forall n$

Dato una successione  $(q_n)$  in  $\mathbb{R}^n$  (o più in generale in uno spazio vettoriale  $X$  con una norma  $\| \cdot \|$ )

è chiaro che è definita la nozione di limite ( $q_n \rightarrow l \Leftrightarrow \|q_n - l\| \rightarrow 0$ ).

INOLTRE SI PUÒ CONSIDERARE LA "SERIE DEGLI  $q_n$ ".

SI DEFINISCE INFATTI LA "SUCCESIONE DELLE SOMME

PARZIALI / RIDOTTE" def. da:

$$S_m = q_1 + q_2 + \dots + q_m = \sum_{k=1}^m q_k$$

( $S_m$  è la somma dei termini di  $(q_n)$  fino all' $m$ -esimo)

Si chiama "SERIE DEGLI  $q_n$ " la nuova succ.  $(S_n)$

Dico che la serie degli  $q_n$  CONVERGE  $\Leftrightarrow (S_n)$  ammetta limite  $S$  ( $\in X$ ). Quando questo avviene dico che

$S$  è la "SOMMA" della serie degli  $q_n$

SI USA IL SIMBOLO  $\sum_{n=1}^{\infty} q_n$  per indicare la

somma della serie

$$\sum_{n=1}^{\infty} q_n := \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n q_k \quad (\text{se esiste})$$

Molto spesso si usa dire (impropriamente) che  
 la serie  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  converge  $\leftarrow$  qui  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  indico  
 la successione degli  $S_n$

Lo serie  $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{2^n}$  converge a 2. A Rigore  
 $\{S_n\}$   $S_1=1$   
 $S_2=1+\frac{1}{2}$   
 $S_3=1+\frac{1}{2}+\frac{1}{4}$   
 $S_4=1+\frac{1}{2}+\frac{1}{4}+\frac{1}{8}$   
 $\dots$

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{2^n} = 2$$

CONVENZIONE Se ho una serie di numeri reali  $a_n \geq 0 \Rightarrow$   
 si parla di convergenza della successione delle somme parziali:

$$S_m = a_1 + a_2 + \dots + a_m \quad \text{è crescente in } m \quad (S_{n+1} \geq S_n)$$

$\Rightarrow S_m$  ha limite  $S$ ,  $S$  può essere finito o  $+\infty$

ALLORA - SOLO quando ho una serie di  $a_n \geq 0$ , posso  
SEMPRE dare un senso a  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n \in [0, +\infty]$

DUNQUE se  $a_n \geq 0$  posso sempre scrivere  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n \in [0, +\infty]$

e la serie degli  $a_n$  converge  $\Leftrightarrow \sum_{n=1}^{\infty} a_n < +\infty$   $\parallel$

SOLO SE SI SOMMANDO NUMERI  $\geq 0$

TORNIAMO ALLE SUCCESSIONI.

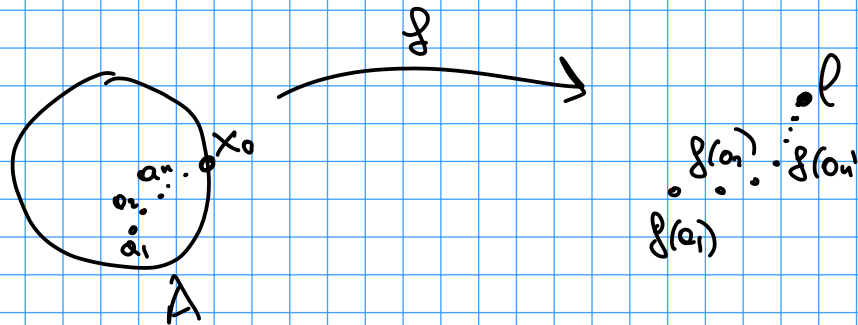
C'È UN TEOREMA CHE METTE IN RELAZIONE I LIMITI  
 DI FUNZIONE E I LIMITI DI SUCCESSIONI.

TEOREMA  $f: A \rightarrow \mathbb{R}^m$   $A \subset \mathbb{R}^n$   $x_0$  di accumulazione  
 per  $A$ .  $l \in \mathbb{R}^m$ . ALLORA

(a)  $\exists (a_n)$  succ. di punti di  $A$  tale che  $a_n \neq x_0$  e  
 $a_n \rightarrow x_0$  (E QUESTA È UNA CARATTERIZZAZIONE  
 DEI PUNTI DI ACCUMULAZIONE)

$$(b) \quad l = \lim_{x \rightarrow x_0} f(x) \quad \Leftrightarrow$$

Per ogni successione  $(a_n)$  di punti di  $A$ , con  $a_n \neq x_0$  e  $a_n \rightarrow x_0$  si ha  $f(a_n) \rightarrow l$



ESEMPI DI NORME (METRICHE) diverse quella "comune"

IN  $\mathbb{R}^n$   
 $p \geq 1$

Dato  $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$  posso definire  
 la "norma p-esima"

$$\|x\|_p = \sqrt[p]{|x_1|^p + \dots + |x_n|^p} = \left( \sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{1/p}$$

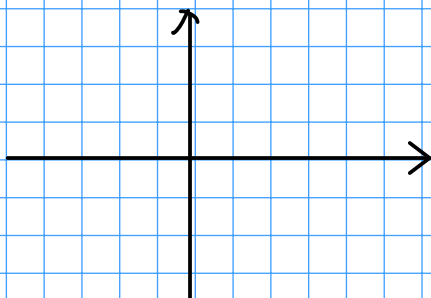
SI PUÒ DIMOSTRARE CHE  $\|\cdot\|_p$  è una norma  
 qualunque  $p \geq 1$  ← LA COSA DA DIMOSTRARE È Q

(C) (DISUGUAGLIANZA TRIANGOLARE)  $\|x+y\|_p \leq \|x\|_p + \|y\|_p$

NOTA la norma comune è quella con  $p=2$ , che  
 viene dalla "norma euclidea" — L'UNICA CHE PROVIENE  
 DA UN PRODOTTO SCALARE

Mettiamo  $a$  in  $\mathbb{R}^2$   
 VEDIAMO come è solo

$\overline{B_p(0, 1)}$  (DISCO chiuso di centro  $(0,0)$  e raggio 1, nella norma  $p$ )



$$(x,y) : \sqrt[p]{|x|^p + |y|^p} \leq 1 \Leftrightarrow |x|^p + |y|^p \leq 1$$

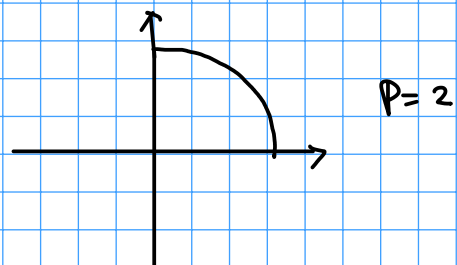
Basta considerare  $x \geq 0$  e  $y \geq 0$  (poi uso la simmetria)

Diunque voglio disegnare l'insieme

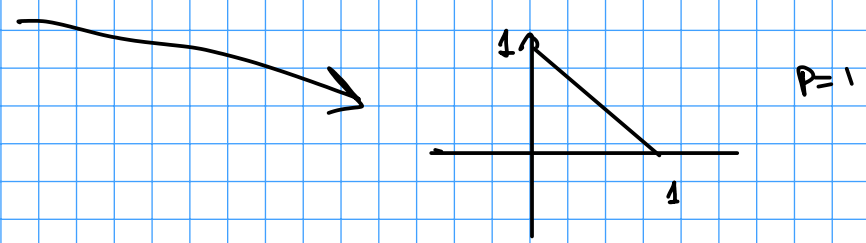
$$\{(x,y) : x \geq 0, y \geq 0, x^p + y^p \leq 1\} \Leftrightarrow$$

$$\{x \geq 0, y \geq 0, y \leq \underbrace{(1 - x^p)^{1/p}}_{\varphi_p(x)}\}$$

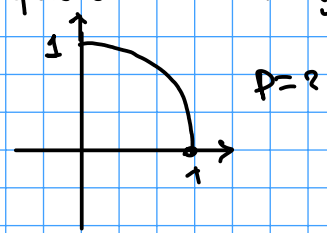
$$\varphi_p(x) = \sqrt[p]{1 - x^p}$$



Se  $p=1$   $\varphi_1(x) = 1-x$

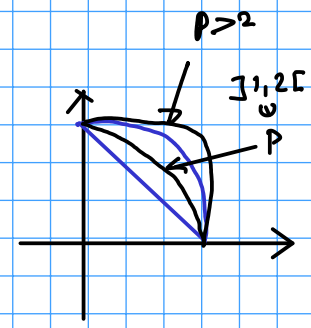


Se  $p=2$   $\varphi_2 = \sqrt{1-x^2}$   
 è un arco di circonferenza

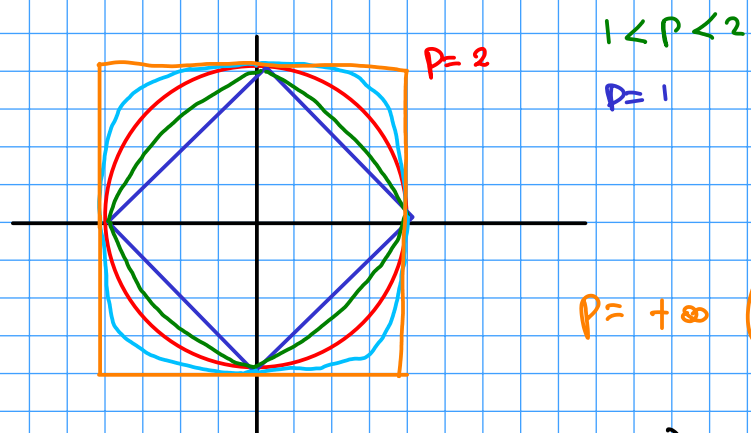


Se  $1 < p < 2$

ha una situazione intermedia



Se  $p > 2$  il grafico di  $\varphi_p$  è sopra quello della circonferenza



$$p = +\infty \quad (\max(|x|, |y|) \leq 1 \Rightarrow -1 \leq x \leq 1, -1 \leq y \leq 1)$$

Del disegno si vede che (e si dimostra!)  $\varphi_{p_1}$  se  $1 \leq p_1 \leq p_2 \leq +\infty$

$$B_{p_1}(0,1) \subset B_{p_2}(0,1) \quad \leftarrow \otimes$$

Aggiungo:  $0 \leq c \leq b$   $p = \infty$  ponendo

$$\|x\|_{\infty} = \max\{|x_1|, \dots, |x_n|\}$$

Si vede che

$$\|x\|_{\infty} = \lim_{p \rightarrow \infty} \|x\|_p$$

$$\text{cioè } \lim_{p \rightarrow \infty} (|x_1|^p + \dots + |x_n|^p)^{1/p} = \max(|x_1|, \dots, |x_n|)$$

Per esempio  $\sqrt[n]{a^n + b^n}$  se  $0 \leq a \leq b$   $b_0$

$$b \sqrt[n]{\underbrace{\left(\frac{a}{b}\right)^n + 1}_{A_n}} \quad (\rightarrow b)$$

$$\sqrt[n]{A_n}$$

$$\text{dove } 1 \leq A_n \leq 2 \Rightarrow$$

$$1 \leq \sqrt[n]{A_n} \leq \sqrt[n]{2} \rightarrow 1 \quad \Rightarrow \quad \sqrt[n]{A_n} \rightarrow 1$$

Si dimostra che anche  $\|\cdot\|_{\infty}$  è una norma.

RISCRIVO:

$$B_{p_1}(0, 1) \subset B_{p_2}(0, 1) \quad \text{se } 1 \leq p_1 \leq p_2 < \infty$$

Cioè

$$\|x\|_{p_1} \leq 1 \Rightarrow \|x\|_{p_2} \leq 1$$

FISSATI  $1 \leq p_1 \leq p_2 < \infty$

$$\text{IN PARTICOLARE se } \|x\|_{p_1} = 1 \Rightarrow \|x\|_{p_2} \leq 1$$

$$\Leftrightarrow K := \sup \{ \|x\|_{p_2} : \|x\|_{p_1} = 1 \} \leq 1$$

Se prendo un qualunque  $x \in \mathbb{R}^n$   $x \neq 0$ , pongo

$$\hat{x} := \frac{x}{\|x\|_{p_1}} \Rightarrow \|\hat{x}\|_{p_1} = 1 \Rightarrow \|\hat{x}\|_{p_2} \leq 1$$

$$\Leftrightarrow \left\| \frac{x}{\|x\|_{p_1}} \right\|_{p_2} \leq 1 \quad \Leftrightarrow \boxed{\|x\|_{p_2} \leq \|x\|_{p_1}}$$

$$\forall x \in \mathbb{R}^N$$

$$p_2 \quad 1 \leq p_1 \leq p_2 \leq +\infty$$

è dato dal disegno (si dimostra...)

Lo riscrivo!

$$\text{Se } 1 \leq p_1 \leq p_2 \leq +\infty \text{ ho che } \|x\|_{p_2} \leq \|x\|_{p_1}$$

(che  $p_1$  mi dà l'inclusione dei dischi...)

PERÒ VALE ANCHE UNA DISUGUAGLIANZA NELL'ALTRO

VERSO: Prendo  $1 \leq p \leq +\infty$  e faccio un confronto  
 da  $p$  e  $+\infty$ :

$$\forall x \in \mathbb{R}^N \quad \|x\|_p = (|x_1|^p + \dots + |x_N|^p)^{1/p} \leq (\|x\|_\infty^p + \dots + \|x\|_\infty^p)^{1/p} =$$

$$\left( \text{perché } \|x\|_\infty = \max(|x_1|, \dots, |x_N|) \right)$$

$$(N \|x\|_\infty^p)^{1/p} = N^{1/p} \|x\|_\infty$$

DUNQUE

$$\|x\|_p \leq N^{1/p} \|x\|_\infty$$

Se aggiungo questa proprietà e quanto avevo prima ho

( $p_2 = +\infty$ )

$$\textcircled{\ast} \rightarrow \|x\|_\infty \leq \|x\|_p \leq N^{1/p} \|x\|_\infty$$

questa proprietà si espone dicendo che  $\|\cdot\|_\infty$  e  $\|\cdot\|_p$

sono "EQUIVALENTI" - Più IN GENERALE due norme  $\| \cdot \|_1$  e  $\| \cdot \|_2$  sono equivalenti e esistono due costanti  $C_1$  e  $C_2$  tali che

$$C_1 \|x\|_2 \leq \|x\|_1 \leq C_2 \|x\|_2 \quad \forall x$$

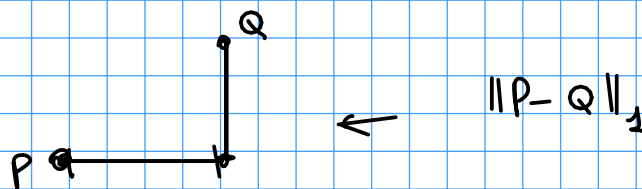
DA  $\odot$  (e da quello di prima) si ricava facilmente che  
 $p_1 \leq p_2 \Rightarrow$   $(N^{1/p_1})$   
 $\|x\|_{p_2} \leq \|x\|_{p_1} \leq N^{1/p_1} \|x\|_{p_2} \quad \forall x$

DUNQUE tutte le  $\| \cdot \|_p$  sono tra loro equivalenti

QUESTA EQUIVALENZA MI DICE CHE

$$f(x) \xrightarrow{\| \cdot \|_{p_1}} l \iff f(x) \xrightarrow{\| \cdot \|_{p_2}} l$$

TUTTE QUESTE NORME  $p$  (al variare di  $p$  da 1 a  $\infty$ ) mi danno la STESSA nozione di limite



OSS. Se usi  $\infty$  norms è evidente che

$$x_n \rightarrow l \iff \text{tutte le componenti } x_{i,n} \rightarrow l_i \quad i=1 \dots M$$

$$\text{dove } x_n = (x_{1,n}, \dots, x_{M,n}) \quad l = (l_1, \dots, l_M)$$

$$\text{INFATTI } x_n \rightarrow l \iff \|x_n - l\|_\infty \rightarrow 0 \iff$$

$$\max_{i=1 \dots M} |x_{i,n} - l_i| \rightarrow 0 \iff \forall i=1 \dots M \quad |x_{i,n} - l_i| \rightarrow 0$$

NORME DIVERSE DANNO ORIGINE ALLA STESSA NOZIONE DI LIMITE.

---

ESEMPIO Detti  $M$  ed  $N$  interi considero

$$\mathbb{X} = \mathcal{M}(M, N) = \{ \text{matrici } M \times N \} \leftarrow \begin{array}{l} M \text{ RIGHE} \\ N \text{ COLONNE} \end{array}$$

Come mat,  $\forall A \in \mathbb{X}$ ,  $A$  induce una funzione da  $\mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}^M$

definita da  $X \mapsto AX \quad X \in \mathbb{R}^N$

$$\begin{array}{l} M \\ \text{RIGHE} \end{array} \left\{ \begin{array}{c} \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \end{array} \right\} \left[ \begin{array}{c} \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \end{array} \right] \left[ \begin{array}{c} \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \end{array} \right] \leftarrow \text{vettore } i \in \mathbb{R}^N$$

$$A = \begin{bmatrix} A_1 \\ \text{---} \\ A_M \end{bmatrix}$$

$\uparrow A_1, \dots, \uparrow A_M$  le righe sono vettori di  $\mathbb{R}^N$

$\forall X \in \mathbb{R}^N \quad AX \in \mathbb{R}^M$  di componenti  $A_1 \cdot X, A_2 \cdot X, \dots, A_M \cdot X$

$M =$  NUMERO DI RIGHE = dim dello spazio di arrivo

$N =$  NUMERO DI COLONNE = dim. dello spazio di partenza.

Se  $A$  è una tale matrice si definisce la norma (matriciale) di  $A$  come

" la minima costante  $C$  per cui  $\|Ax\|_{\mathbb{R}^M} \leq C \|x\|_{\mathbb{R}^N} \quad \forall x$

Vediamo che questa definizione ha senso. NOTIAMO CHE

$$C \text{ è tale che } \|Ax\|_{\mathbb{R}^M} \leq C \|x\|_{\mathbb{R}^N} \quad \forall x \in \mathbb{R}^N \Leftrightarrow \|Ax\|_{\mathbb{R}^M} \leq C \quad \forall x \text{ con } \|x\|_{\mathbb{R}^N} = 1$$

INFATTI  $\Rightarrow$  e' ovvio. Per  $\Leftarrow$  prendo  $x \in \mathbb{R}^n$

Se  $x = 0$  non c'e' niente da dire. Se  $x \neq 0$  considero  $\hat{x} = \frac{x}{\|x\|_n}$

$$\text{e so che } \|A\hat{x}\|_m \leq c \Rightarrow \left\| A \frac{x}{\|x\|_m} \right\| \leq c \Rightarrow \|Ax\|_m \leq c \|x\|_n$$

Ho DIMOSTRATO LA PROPRIETA' SOPRA

CONCLUDIAMO DOMANI (VOGLIO CAPIRE IL SIGNIFICATO DI  $\|A\|$ )