

Claudio Saccon (*)
Ingegneria Aerospaziale
Lezioni di Analisi Matematica 2 e Complementi

Lezione 23 15/11/2023

email: claudio.saccon@CHIOCCIOLAunipi.it
web: <http://pagine.dm.unipi.it/csblog1/>

Ricevimento su appuntamento da concordare per email

Teorema $f: A \rightarrow \mathbb{R}$, $A \subset \mathbb{R}^n$ aperto, f di classe C^2 ; $x_0 \in A$.

$$\nabla f(x_0) = \vec{0} \quad . \quad \text{Allora}$$

(a) Se $H_f(x_0) > 0 \Rightarrow x_0$ è pt di minimo locale (stretto)

(b) Se $H_f(x_0) < 0 \Rightarrow x_0$ è pt di massimo locale.
CONDIZIONI SUFFICIENTI perché x_0 sia di max/min del.

\approx VICEVERSA \approx

(a') Se x_0 è di minimo locale $\Rightarrow H_f(x_0) \geq 0$

(b') Se x_0 è di massimo locale $\Rightarrow H_f(x_0) \leq 0$

CONDIZIONI NECESSARIE

Dim. Faccio il caso del minimo.

(a) Suppongo che $H_f(x_0) > 0$. Per una proprietà vista:

$$\exists \nu > 0 \text{ tale che } H_f(x_0)(\vec{v}^2) \geq \nu \|\vec{v}\|^2 \quad \leftarrow$$

$$\left(\nu = \min_{\|\vec{v}\|=1} H_f(x_0)(\vec{v}, \vec{v}) \right)$$

Uso Taylor con resto di Peano, in x_0 , con ordine $m=2$:

$$f(x) = f(x_0) + \nabla f(x_0) \cdot (x-x_0) + \frac{1}{2} H_f(x_0)(x-x_0)^2 + R_2(x-x_0)$$

$\stackrel{=0}{\text{}} \quad \quad \quad \geq \frac{\nu}{2} \|x-x_0\|^2 \quad \quad \quad \sigma(x) \|x-x_0\|^3$

dove $R_2(x-x_0)$ è possibile scrivere $\sigma(x) \cdot \|x-x_0\|^2$ e
 $\sigma(x) \rightarrow 0$ per $x \rightarrow x_0$. Allora

$$f(x) - f(x_0) \geq \|x-x_0\|^2 \left(\frac{\nu}{2} + \sigma(x) \right)$$

Ma dato che $\sigma(x) \rightarrow 0$ posso trovare $r > 0$ tale che
 $B(x_0, r) \subset A$, $\sigma(x) < \frac{\nu}{4} \quad \forall x \in B(x_0, r)$.

DUNQUE se prendo in $B(x_0, r)$

$$f(x) - f(x_0) \geq \|x-x_0\|^2 \left(\frac{\nu}{2} - \frac{\nu}{4} \right) = \frac{\nu}{4} \|x-x_0\|^2$$

Ne segue che x_0 è di minimo stretto in $B(x_0, r)$.

(a') Suppongo che x_0 sia punto di min. locale.

Fisso $\vec{v} \in \mathbb{R}^n$ e considero $\varphi(t) = f(x_0 + t\vec{v})$

Allora $t=0$ è punto di minimo locale per φ .

Per Analisi 1, $\varphi'(0) = 0$ e $\varphi''(0) \geq 0$.

$$\left(\varphi'(0) = \nabla f(x_0) \vec{v} \right) \quad \varphi''(0) = f''(x_0) (\vec{v} \cdot \vec{v}) = H_f(x_0) (\vec{v} \cdot \vec{v})$$

$$\text{DUNQUE} \quad (H_f(x_0) \vec{v}) \cdot \vec{v} \geq 0 \quad \forall \vec{v} \in \mathbb{R}^n \Leftrightarrow H_f(x_0) \geq 0.$$

ESEMPIO

$$f(x, y) = e^{2-x^2y} + \underbrace{4x^2 - 3xy + y^2}_{\text{forma quadratica}}$$

VOGLIO TROVARE I PTI
STAZIONARI DI f e
CLASSIFICARLI

$$\text{forma quadratica con matrice } A = \begin{bmatrix} 4 & -3/2 \\ -3/2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$A > 0 \text{ perché } \det A = 4 - \frac{9}{4} > 0$$

I DUE ADDENDI "COMPETONO" (VICINO ALL'ORIGINE)

Cerchiamo i punti stazionari studiando il sistema $\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = -y e^{2-x^2y} + 8x - 3y, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = -x e^{2-x^2y} - 3x + 2y.$$

$$\begin{cases} 8x - (e^{2-xy} + 3)y = 0 \\ -(e^{2-xy} + 3)x + 2y = 0 \end{cases}$$

$$8x = (e^{2-xy} + 3)y = (e^{2-xy} + 3) \frac{x}{2}$$

$$16x = (e^{2-xy} + 3)^2 x \quad \begin{matrix} \nearrow x=0 \\ \searrow 16 = (e^{2-xy} + 3)^2 \Leftrightarrow e^{2-xy} + 3 = \pm 4 \\ \Leftrightarrow e^{2-xy} = \begin{cases} 1 \\ -7 \end{cases} \leftarrow \text{IMPOSS.} \end{matrix}$$

4 (da $xy=2$)

DUNQUE HO $x=0$ oppure $2-xy=0 \Leftrightarrow xy=2$

Se $x=0$ del sistema ottengo $y=0 \rightarrow (0,0)$
 Se $x \neq 0$, moltiplico nel sistema $xy=2$ (dunque l'esponente è 1)

$$\begin{cases} 8x - 4y = 0 \\ -4x + 2y = 0 \\ xy = 2 \end{cases} \quad \left. \begin{matrix} \text{sono equivalenti} \\ \Rightarrow \begin{cases} y=2x \\ xy=2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 2x^2=2 \\ x^2=1 \\ x=\pm 1 \end{cases} \end{matrix} \right\} \pm (1, 2)$$

IN TUTTO TROVO TRE PUNTI CRITICI $(0,0) \pm (1,2)$

Calcoliamo gli Hessiani:

$$\frac{\partial f}{\partial x} = -y e^{2-xy} + 8x - 3y, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = -x e^{2-xy} - 3x + 2y$$

Calcoli in $(1,2)$: $\leftarrow 4+8=12$ $\leftarrow 1+2=3$

$$\left[\begin{array}{l} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = y^2 e^{2-xy} + 8 \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = x^2 e^{2-xy} + 2 \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = -e^{2-xy} + xy e^{2-xy} - 3 \end{array} \right] \quad \begin{matrix} \text{derivate} \\ \text{secondo} \end{matrix}$$

$-1 + 2 - 3 = -2$

$$H_f(0,0) = \begin{bmatrix} 8 & -e^2 - 3 \\ -e^2 - 3 & 2 \end{bmatrix}$$

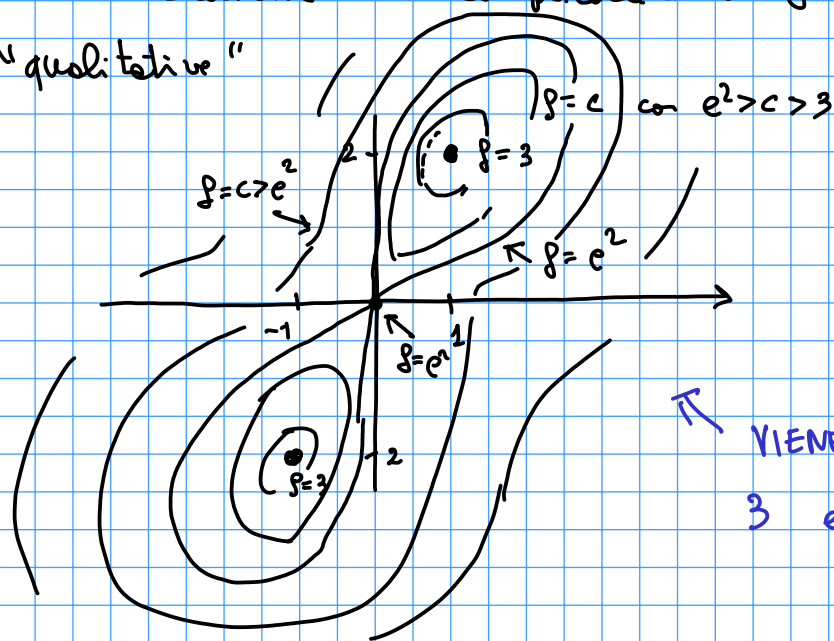
del $H_f(0,0) < 0$
 $= 16 - (e^2 + 3)^2 < 16 - 7^2 = 16 - 49 < 0$
 $(0,0)$ PUNTO DI SELLA

$$H_g(1, 2) = \begin{bmatrix} 12 & -2 \\ -2 & 3 \end{bmatrix} \quad \left. \begin{array}{l} \det = 12 > 0 \\ \det = 36 - 4 > 0 \end{array} \right\} \text{PUNTO DI MINIMO} \\ \text{(STRETTO)}$$

$H_g(1, -2) \dots$ PUNTO DI MINIMO (la matrice Hessiana è lo stesso)

Posso visualizzare i componenti di f mediante delle linee di livello

"qualitative"



$$f(0,0) = e^2 \quad (> 4 > 3)$$

$$f(1,2) = f(-1,-2) =$$

$$1 + 4 - 6 + 4 = 3$$

VIENE DA DOMANDARSI SE
3 è il minimo ASSOLUTO di f

MA POSSO DIRE CHE f HA MINIMO ?? LO POSSO DIRE SE
trovo che $\lim_{\|(x,y)\| \rightarrow \infty} f(x,y) = +\infty$

OSS. Se guardo solo il termine $g(x,y) = e^{2-xy}$
vedo che ho solo il pb stationari: $(0,0)$ in cui c'è una sella

Nella direzione $y = -x$ $g(x, -x) = e^{2+x^2} \rightarrow +\infty$

Nella direzione $y = x$ $g(x, x) = e^{2-x^2}$

Se aggiungo $f(x,y) = 4x^2 - 3xy + y^2 \leftarrow$ ho solo un minimo in $(0,0)$

Se li combino - e faccio i calcoli come abbiamo fatto sopra -

in $(0,0)$ rimane uno ~~sella~~

LA DECOMPOSIZIONE $f(x,y) = \underbrace{e^{2-xy}}_{g(x,y) \geq 0!!} + \underbrace{4x^2 - 3xy + y^2}_{h(x,y)}$

modo che $\lim_{\|(x,y)\| \rightarrow \infty} f(x,y) \geq \lim_{\|(x,y)\| \rightarrow \infty} h(x,y) = +\infty$
(perché \exists sono quadratiche $\bar{e} > 0$)

DUNQUE, per Weierstrass generalizzato, f HA MINIMO.

Ma allora deve esistere (x_0, y_0) punto di minimo e deve essere

$$\nabla f(x_0, y_0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{cioè } (x_0, y_0) \text{ è uno dei punti } (0,0) \pm (1,2)$$

MA $(0,0)$ NON PUÒ ESSERE (SELLA). $\Rightarrow (x_0, y_0) = \pm (1,2)$

$$\Rightarrow \min f(x,y) = 3$$

Viceversa f non ha massimo dato (NON CI SONO PUNTI DI MASSIMO LOCALE ~ oppure vedo facilmente che $f(x,x) \rightarrow +\infty \dots$)

Del compito del 2020

DOMANDA 1

$$f(x,y) = 2(1+2x+y)e^{1+2xy} \quad P_0 = (-1,1)$$

(a) Calcoliamo $P_{3,P_0} = P(x,y)$ scelti rispetto a $(x+1)$ e $(y-1)$

$$P(x,y) = c_{0,0} + c_{1,0}(x+1) + c_{0,1}(y-1) + c_{2,0}(x+1)^2 + c_{1,1}(x+1)(y-1) + c_{0,2}(y-1)^2 + c_{3,0}(x+1)^3 + c_{2,1}(x+1)^2(y-1) + c_{1,2}(x+1)(y-1)^2 + c_{0,3}(y-1)^3$$

VOGLIO tutti questi coeff. c.

Potrei usare la formula usando le derivate di f in P_0 (fino alle derivate terze...). USIAMO il calcolo degli ϵ piccoli per evitare i calcoli delle derivate.

CONVIENE RIPORTARE IL PROBLEMA IN $(0,0)$ Sostituendo $x = -1 + \xi$ $y = 1 + \eta$

$$f(-1+\xi, 1+\eta) = 2(1 + 2(-1+\xi) + 1+\eta) e^{1+2(\xi-1)(\eta+1)} = 2(2\xi + \eta) e^{-1+2\xi-2\eta+2\xi\eta} =: g(\xi, \eta)$$

Cerco $P_{3,0}$ della g (in questo modo sono tutti i c_{ij})

$$g(\xi, \eta) = 2(2\xi + \eta) e^{-1+2\xi-2\eta+2\xi\eta}$$

$\underbrace{\quad}_{O(\xi, \eta)}$ \uparrow mi serve il polinomio P_2 di quest pezzo

$$e^t = 1 + t + \frac{t^2}{2} + O(t^3)$$

$t = -1 + 2\xi - 2\eta + 2\xi\eta$ \leftarrow questo t non tende a zero!

$$e^{-1+2\xi-2\eta+2\xi\eta} = 1 + (-1 + 2\xi - 2\eta + 2\xi\eta) + \frac{1}{2}(-1 + 2\xi - 2\eta + 2\xi\eta)^2 + O(\dots)$$

DA CAPO. RISCRIVO g :

$$g(\xi, \eta) = 2(2\xi + \eta) e^{-1} e^{2\xi-2\eta+2\xi\eta}$$

Scrivo lo sviluppo di $e^t = 1 + t + \frac{t^2}{2} + O(t^3)$

e prendo $t = 2\xi - 2\eta + 2\xi\eta \Rightarrow$

$$\underbrace{e^{2\xi-2\eta+2\xi\eta}}_{g(\xi, \eta)} = 1 + (2\xi - 2\eta + 2\xi\eta) + \frac{1}{2}(2\xi - 2\eta + 2\xi\eta)^2 + O((2\xi - 2\eta + 2\xi\eta)^3) =$$

$$1 + 2\zeta - 2\eta + 2\zeta\eta + \frac{1}{2} \left(4\zeta^2 + 4\eta^2 + \underbrace{\zeta^2\eta^2}_{\Theta(\|(\zeta,\eta)\|^4)} - 8\zeta\eta + \underbrace{4\zeta^2\eta}_{\Theta(\|(\zeta,\eta)\|^3)} - \underbrace{4\zeta\eta^2}_{\Theta(\|(\zeta,\eta)\|^3)} \right) + \Theta(\|(\zeta,\eta)\|^3)$$

$\text{Perché } \zeta = \Theta(\|(\zeta,\eta)\|) \quad \eta = \Theta(\|(\zeta,\eta)\|)$
 $\zeta\eta = \Theta(\|(\zeta,\eta)\|^2)$

$$= \underbrace{1 + 2\zeta - 2\eta + 2\zeta\eta + 2\zeta^2 + 2\eta^2 - 4\zeta\eta}_{\Theta(\|(\zeta,\eta)\|^2)} + \underbrace{\Theta(\|(\zeta,\eta)\|^3)}_{\Theta(\|(\zeta,\eta)\|^2)}$$

MOLTIPLICA PER $2(2\zeta + \eta)$:

$$g(\zeta, \eta) = e^{-1} 2(2\zeta + \eta) \left(1 + 2\zeta - 2\eta - 2\zeta\eta + 2\zeta^2 + 2\eta^2 + \Theta(\|(\zeta, \eta)\|^3) \right) =$$

$$e^{-1} 2 \left(\underbrace{2\zeta + 4\zeta^2}_{\checkmark} - \underbrace{4\zeta\eta}_{\checkmark} - \underbrace{4\zeta^2\eta}_{\checkmark} + \underbrace{4\zeta^3}_{\checkmark} + \underbrace{4\zeta\eta^2}_{\checkmark} + \underbrace{\eta + 2\zeta\eta}_{\checkmark} - \underbrace{2\eta^2}_{\checkmark} - \underbrace{2\zeta\eta^2}_{\checkmark} + \underbrace{2\zeta^2\eta}_{\checkmark} + \underbrace{2\eta^3}_{\checkmark} + \Theta(\|(\zeta, \eta)\|^4) \right) =$$

$$\frac{2}{e} \left(2\zeta + \eta + 4\zeta^2 - 2\zeta\eta - 2\eta^2 + 4\zeta^3 - 2\zeta^2\eta + 2\zeta\eta^2 + 2\eta^3 \right) + \Theta(\|(\zeta, \eta)\|^3)$$

$$C_{00} = 0, \quad C_{10} = \frac{4}{e}, \quad C_{01} = \frac{2}{e}, \quad C_{20} = \frac{8}{e}, \quad C_{11} = -\frac{4}{e}, \quad C_{02} = -\frac{4}{e}, \quad C_{30} = \frac{8}{e}$$

$$C_{21} = -\frac{4}{e}, \quad C_{12} = \frac{4}{e}, \quad C_{03} = \frac{4}{e}$$

(b) TRSVIAMO $\frac{\partial^3 g}{\partial x^3}(P_0) = 6C_{30} = \frac{24}{e}$ e $\frac{\partial^3 g}{\partial x \partial y^2}(P_0)$

So CHE $C_{3,0} = \frac{D^{(3,0)} g(P_0)}{(3,0)!} = \frac{1}{3!0!} \frac{\partial^3 g}{\partial x^3}(P_0) = \frac{1}{6} \frac{\partial^3 g}{\partial x^3}(P_0)$

mentre $C_{1,2} = \frac{D^{(1,2)} g(P_0)}{(1,2)!} = \frac{1}{2} \frac{\partial^3 g}{\partial x \partial y^2}(P_0) \Rightarrow \frac{\partial^3 g}{\partial x \partial y^2}(P_0) = 2C_{1,2} = \frac{8}{e}$

