

Claudio Saccon (*)

Ingegneria Aerospaziale

Lezioni di Analisi Matematica 2 e Complementi

Lezione 61 08/05/2023

email: claudio.saccon@CHIOCCIOLA.unipi.it

web: <http://pagine.dm.unipi.it/csblog1/>

Ricevimento su appuntamento da concordare per email

Dg. (SUPERFICIE "genere" - "manifold")

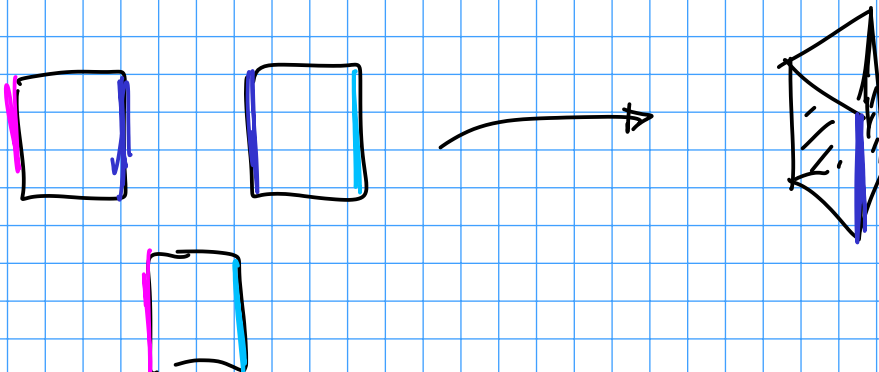
$S \subset \mathbb{R}^3$. Dico che S è una superficie regolare e ho: α

$$S = S_1 \cup \dots \cup S_k \quad \text{dove}$$

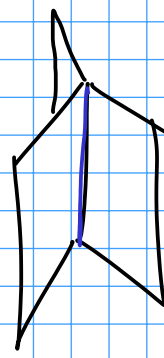
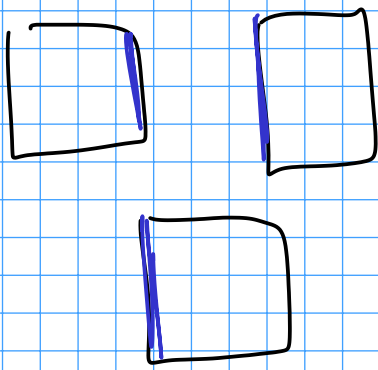
(a) Ogni S_i è una sup. par. (nel senso che abbiamo già definito)

(b) $\forall i \neq j \quad S_i \cap S_j \subset \Sigma_i(S_i) \cap \Sigma_j(S_j)$

(\approx le S_i si incontrano lungo solo sui bordi.)

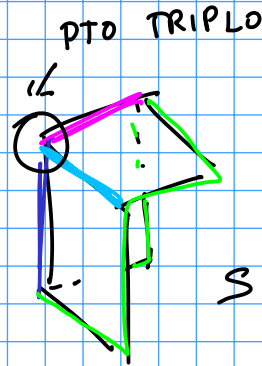
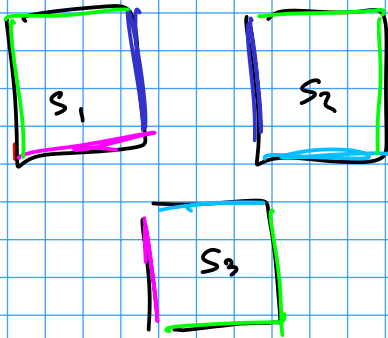


OK



NON LO
VOGLIO

(c) Se $i \neq j \neq k$ allora $S_i \cap S_j \cap S_k$ contiene
un numero finito di punti



$\Sigma(S)$ OK

Per esempio la frontiera del cubo $S = \partial Q$
 $Q = [0,1] \times [0,1] \times [0,1]$ è una superficie di
 2 ordine incollando le sei facce

- Se S è descritto come sopra direi che $S_1 \dots S_k$ è
 una "DECOMPOSIZIONE" DI S

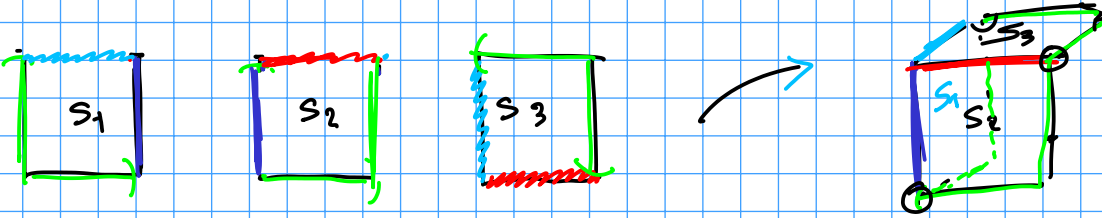
Def (BORDO) Se S è una sup. reg e lotti chiuso
 bordo di S , $\Sigma(S)$ è l'insieme ottenuto come segue:

- prendo una suddivisione di S $S_1 \dots S_k$ e

definisco

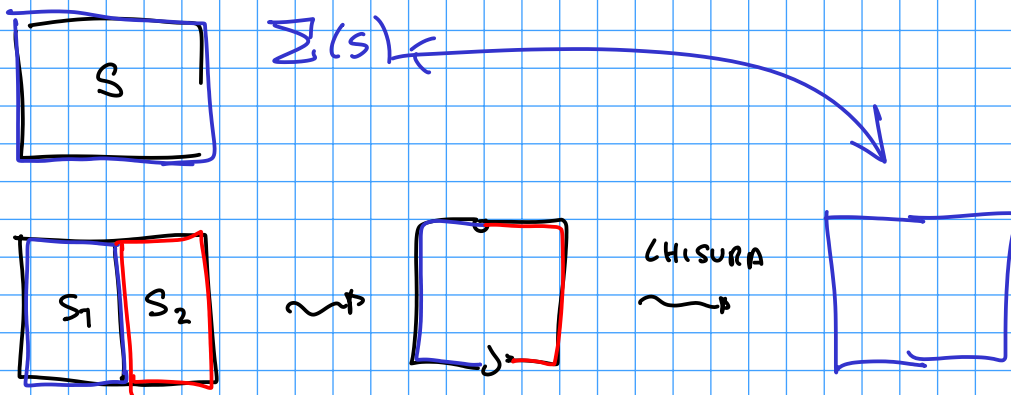
$$\Sigma(S) = \bigcup_{i=1}^k \{p \in \Sigma(S_i), p \notin \Sigma(S_j) \wedge j \neq i\}$$

Per esempio



se ma faccio lo chiuso plus i vertici - facendo lo chiusura di riogginco !!

SI DIMOSTRA (con parecchio pazienza) che $\Sigma(S)$ NON DIPENDE dalla suddivisione



Def. (PUNTI REGOLARI / PUNTI SINGOLARI)

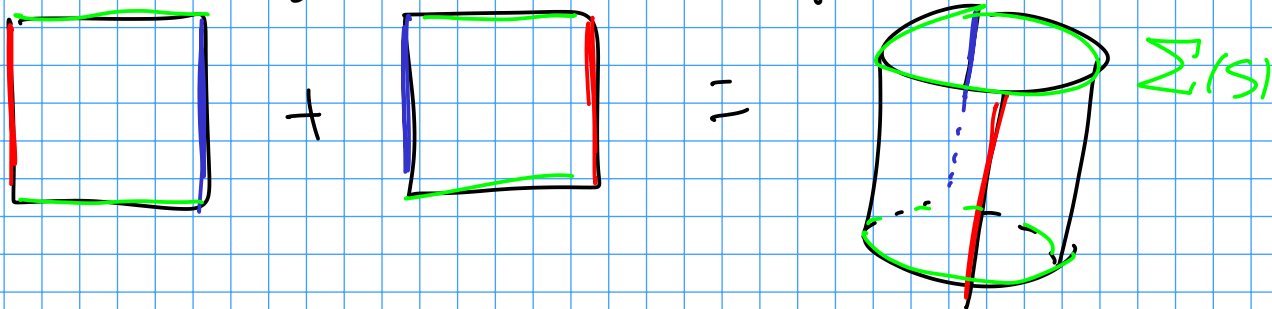
\$S\$ superficie.

Un punto \$P \in S\$ si dice "REGOLARE" se esiste una suddivisione \$S_1 \dots S_k\$ per \$S\$ tale che

$$P \in S_i \setminus \Sigma(S_i) \quad \text{per un } i \text{ da } 1 \text{ a } k$$

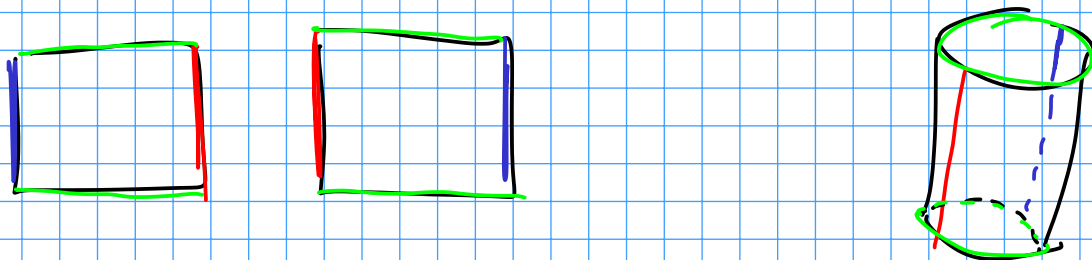
(se \$S = \partial \Omega\$ \$P\$ è regolare se e solo se \$P\$ non è sugli spigoli)

Se P non è regolare dico che è singolare



Si annota tutti i punti che non sono blu o rossi o verdi sono regolari.

Ma anche i pt. blu e rossi sono regolari per de' per avere un'altro suddivisione de "l'insieme"



DUNQUE IN QUESTO ESEMPIO
COINCIDONO CON $\Sigma(S)$

I PT. SINGOLARI
(NON REGOLARI)

Se P non è regolare dico che P è SINGOLARE

INDICO CON $\Sigma^*(S) = \{\text{pti singolari}\}$

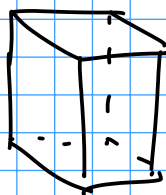
È chiaro che $\Sigma(S) \subset \Sigma^*(S)$

ESEMPIO

$$S = \partial Q$$

$$\Sigma(S) = \emptyset$$

$$\Sigma^*(S) = \{\text{SPIGOLI}\}$$



INOLTRE Se $P \in S$ è regolare posso definire
il piano tangente e la retta normale a S in P
COME

$T_S(P) := T_{S_i}(P)$ dove S_i è un elemento
della suddivisione \mathcal{W}_d :
 $P \in S_i \setminus \Sigma(S_i)$

$$N_S(P) = N_{S_i}(P)$$

DUNQUE UNA SUP. REG A TRATTI AMMETTE PIANO
TANGENTE E RETTA NORMALE NEI PUNTI REGOLARI

ESEMPIO $S = \{x^2 + y^2 + z^2 = R^2\}$ è un sup.

ottenuto incollando S^+ e S^- dove

$$S^+ = \{x^2 + y^2 + z^2 = R^2 \quad z \geq 0\} \quad (\text{sup esterno})$$
$$S^- = \{x^2 + y^2 + z^2 = R^2 \quad z \leq 0\}$$

INCOLLATE SU $\{x^2 + y^2 = R^2 \quad z = 0\}$

SI VEDE CHE $\Sigma(S) = \Sigma^*(S) = \emptyset$

TEOREMA Supponiamo che D sia un dominio reg. e latti e che G_1, \dots, G_k siano le funzioni definite, cioè:

$$D = \{G_1 \leq 0, \dots, G_k \leq 0\}$$

dove $\forall P \in D \quad G_{i_1}(P) = \dots = G_{i_r}(P) = 0$ e

$\nabla G_{i_1}(P), \dots, \nabla G_{i_r}(P)$ sono lin. ind.

SAPPIAMO CHE $\partial D = \bigcup_{i=1}^k \{P \in D : G_i(P) = 0\}$.

ALLORA $S = \partial D$ è un sup regolare e latti

con $\Sigma(S) = \emptyset$ e

$$\Sigma^*(S) = \{P \in S : \exists i, j \quad i \neq j \quad G_i(P) = G_j(P) = 0\}$$

UNQUE SE D è REGOLARE, CIOÈ C'È UNA SOLA $G \Rightarrow \partial D$ è REGOLARE ($\Sigma^*(S) = \emptyset$)

ESEMPLI: ∂Q è una sup reg e tot., $\Sigma^*(\partial Q) = \emptyset$
 e $\Sigma^*(Q) = \{ \text{spigoli} \}$

$S = \partial B_R$ dove $B_R = \{ x^2 + y^2 + z^2 \leq R^2 \}$
 è una superficie regolare con $\Sigma^*(S) = \emptyset$

INOLTRE (continuando l'enunciato)

se $P \in \partial D$ è un punto regolare, allora

$$N_P(\partial D) = \{ \lambda \nabla G_i(P), \lambda \in \mathbb{R} \}$$

dove i è l'unico indice per cui $G_i(P) = 0$

ESEMPLI

$$Q = \{ 0 \leq x \leq 1, 0 \leq y \leq 1, 0 \leq z \leq 1 \}$$

sei funzioni G :
 $-x, -y, -z$
 $x-1, y-1, z-1$

$$S = \partial Q = \{ P \in Q : x=0 \} \cup \{ P \in Q : x=1 \} \cup$$

$$\{ P \in Q : y=0 \} \cup \{ P \in Q : y=1 \} \cup$$

$$\{ P \in Q : z=0 \} \cup \{ P \in Q : z=1 \}$$

$$(P = (x, y, z))$$

$$\Sigma^*(S) = \{ (0, 0, z) : 0 \leq z \leq 1 \} \cup \{ (0, y, 0) : 0 \leq y \leq 1 \} \cup$$

$$\{ (x, 0, 0) : 0 \leq x \leq 1 \} \cup \{ (0, 1, z) : 0 \leq z \leq 1 \} \cup$$

$$\{ (0, y, 1) : 0 \leq y \leq 1 \} \cup \{ (x, 0, 1) : 0 \leq x \leq 1 \} \cup$$

$$\{ (1, 0, z) : 0 \leq z \leq 1 \} \cup \{ (1, y, 0) : 0 \leq y \leq 1 \} \cup$$

$$\{ (x, 1, 0) : 0 \leq x \leq 1 \} \cup \{ (1, 1, z) : 0 \leq z \leq 1 \} \cup$$

$$\{ (1, y, 1) : 0 \leq y \leq 1 \} \cup \{ (x, 1, 1) : 0 \leq x \leq 1 \}$$

(12 SPIGOLI)

$S \setminus \Sigma^*(S) =$ "PARTE INTERNA" DELLE 6 FACCE.

$$\{(0, y, z) : 0 < y < 1, 0 < z < 1\} \cup$$

$$\{(1, y, z) : 0 < y < 1, 0 < z < 1\} \cup$$

$$\{(x, 0, z) : 0 < x < 1, 0 < z < 1\} \cup$$

$$\{(x, 1, z) : 0 < x < 1, 0 < z < 1\} \cup$$

$$\{(x, y, 0) : 0 < x < 1, 0 < y < 1\} \cup$$

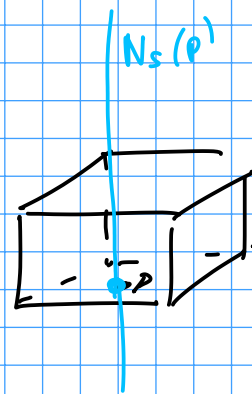
$$\{(x, y, 1) : 0 < x < 1, 0 < y < 1\}$$

Per esempio su $F_1 = \{(0, y, z) : 0 < y < 1, 0 < z < 1\}$

ho due 2: annulla la funzione $G(x, y, z) := -x$

$$\nabla G = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = -\vec{x} \Rightarrow \text{se } P \in F_1$$

$$N_S(P) = \{ \lambda \vec{x} \mid \lambda \in \mathbb{R} \}$$



ESEMPIO $S = \{x^2 + y^2 + z^2 = R^2\} \Rightarrow S = \partial B$

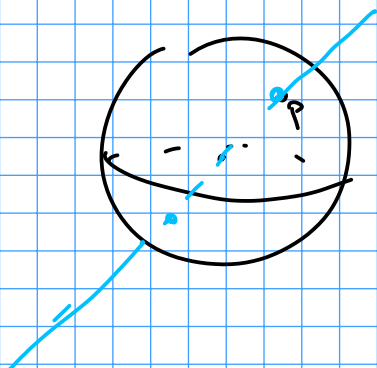
$$B = \{x^2 + y^2 + z^2 \leq R^2\}$$

$$G(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 - R^2$$

$$\nabla G = 2x\vec{i} + 2y\vec{j} + 2z\vec{k}$$

$\nabla G \neq 0$ UNA SOLA $G \Rightarrow S$ è regolare.

$$\& P \in S \Rightarrow N_S(P) = \{ \lambda \nabla G(P) \} = \{ \lambda P \mid \lambda \in \mathbb{R} \}$$



ABBIAMO TROVATO CHE

LA NORMALE A ∂D nei punti di ∂D

coincide con le normali definite a suo tempo.

Def. (INTEGRALI SU S).

Siano S è un sup. e $f: S \rightarrow \mathbb{R}$.

(a) Se $f \geq 0$ definito l'integrale (di 1° specie) di f su S

$$\text{ponendo } \iint_S f \, d\sigma := \sum_{i=1}^k \iint_{S_i} f \, d\sigma$$

dove $S_1 \dots S_k$ è una suddivisione di S .

Questo integrale può fino $+\infty$

Nel caso $f = 1$ lo definisce l'area di S

$$\text{Area}(S) = \iint_S 1 \, d\sigma = \sum_{i=1}^k \text{Area}(S_i)$$

(b) Se $f: S \rightarrow \mathbb{R}$ dico che è integrabile se

$$\iint_S f^+ \, d\sigma < +\infty \quad \iint_S f^- \, d\sigma < +\infty$$

e dico integrale di f su S il numero reale

$$\iint_S f \, d\sigma := \iint_S f^+ \, d\sigma - \iint_S f^- \, d\sigma \quad (\text{finito})$$

SI DIMOSTRA CHE QUESTI NUMERI NON

dipendono dalla suddivisione

OSS. Nel caso in cui $S = T(\bar{U})$ dove T
 è $C^1(U) \cap C^0(\bar{U})$ ed esiste un ins. E
 $E \subset \bar{U}$ con $m(E) = 0$ (in \mathbb{R}^2) per cui.

$T: \bar{U} \setminus E \rightarrow \mathbb{R}^3$ è immettibile

$\vec{N}_T = \frac{\partial T}{\partial u} \otimes \frac{\partial T}{\partial v} \neq 0$ nei punti di $\bar{U} \setminus E$

$$\Rightarrow \iint_S f \, d\sigma = \iint_{\bar{U}} f(T(u,v)) \|\vec{N}_T(u,v)\| \, du \, dv$$

Anche se T non è uno olo param. è possibile

(SI PUÒ DIMOSTRARE ...)

Per esempio le coordinate sferiche su $S = \{x^2 + y^2 + z^2 = R^2\}$

$$\iint_S f \, d\sigma = \iint_{\substack{0 \leq \theta \leq 2\pi \\ 0 \leq \varphi \leq \pi}} f(R \cos \varphi \sin \theta, R \sin \varphi \sin \theta, R \cos \theta) \cdot \underbrace{R^2 \sin \theta}_{\|\vec{N}\|} \, d\theta \, d\varphi$$

QUANTO DETTO ORA RIGUARDA GLI INTEGRALI DI 1° SPECIE

PER PARLARE DI FLUSSO ATTRAVERSO
 UNA SUPERFICIE S (NON PARAMETRICA)

DEVO INTRODURRE LA NOZIONE DI

SUPERFICIE ORIENTABILE

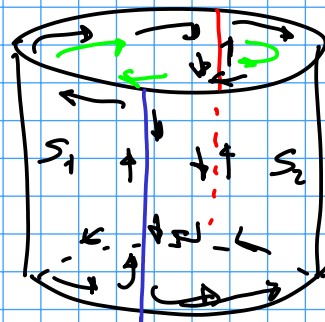
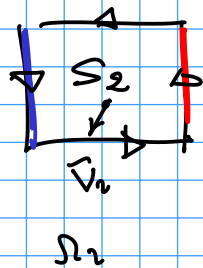
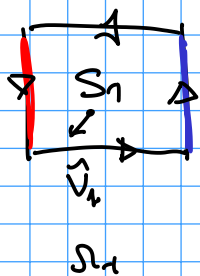
DEF Risultato di S è uno sup. PAR.

È sempre possibile scegliere un verso normale \hat{v} su $S \setminus \Sigma(S)$ che varia con continuità. (e S è connesso ha solo due possibilità)
 Inoltre se è assegnato \hat{v} , automaticamente è assegnato un verso su $\Sigma(S)$.

DICO CHE UNA SUPERFICIE È ORIENTABILE

Se esiste - $S_1 \dots S_k$ suddivisione di S
 e per ogni S_i esiste un'orientazione \hat{v}_i di S_i

IN MODO CHE
 NEI PUNTI $P \in \Sigma(S_i) \cap \Sigma(S_j)$ $i \neq j$
 il verso di $\Sigma(S_i)$ e il verso di $\Sigma(S_j)$ sono opposti



• SE S È ORIENTABILE HO DATO IN OGNI PUNTO P DI $S \setminus \Sigma^*(S)$ un verso \hat{v} che appartiene a $N_p(S)$

• INOLTRE, CON QUESTA COSTRUZIONE, HO DATO

UN VERSO SU $\Sigma(S)$, che è il verso di $\Sigma(S_i)$ nei punti $P \in \Sigma(S_i)$ che non si incontrano

NELL'ESEMPIO DEL CILINDRO HO

