

Claudio Saccon (\*)  
Ingegneria Aerospaziale  
Lezioni di Analisi Matematica 2 e Complementi

Lezione 22 21/11/2022

email: [claudio.saccon@CHIOCCIOLAunipi.it](mailto:claudio.saccon@CHIOCCIOLAunipi.it)  
web: <http://pagine.dm.unipi.it/csblog1/>

Ricevimento su appuntamento da concordare per email

PTI DI MAX MIN (ASS. o RELATIVI) di una  $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$   
 $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  open

Def. Diciamo che  $x_0 \in \Omega$  è punto di massimo / minimo relativo per  $f$  se esiste  $\rho > 0$  tale che

$$\forall x \in B(x_0, \rho) \cap \Omega \Rightarrow f(x) \leq f(x_0) / f(x) \geq f(x_0)$$

IN QUESTO CASO  $f(x_0)$  si dice massimo / minimo relativo.

Se  $f(x) \leq f(x_0) \forall x \in \Omega$   
(  $f(x) \geq f(x_0) \forall x \in \Omega$  )  $\Rightarrow$   $x_0$  è pto di max / min assoluto (min) e  $f(x_0)$  è il massimo abs. (minimo)

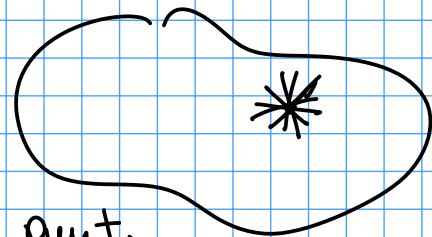
TEOREMA (di Fermat) Se  $x_0 \in \Omega$  in cui esiste  $\nabla f(x_0)$  e  $x_0$  è pto di max / min relativo

$$\Rightarrow \nabla f(x_0) = 0$$

Dim. Fissa un vettore  $\vec{v} \in \mathbb{R}^n$ , considero  $\varphi(t) = f(x_0 + t\vec{v})$

Dato che  $x_0$  è di max/min vicino a  $x_0 \Rightarrow t=0$   
 è di max/min per  $\varphi$ . Usando Fermat di Analisi 1  
 $\Rightarrow \varphi'(0)$  cioè  $f'(x_0)(\vec{v}) = 0 \quad \forall \vec{v} \in \mathbb{R}^N$

$$\Leftrightarrow \nabla f(x_0) = 0$$



Def. Chiamo punto critico oppure punto stazionario un pto  $x_0$  in cui  $(\exists) \nabla f(x_0) = 0$

Fermat: se  $x_0$  è di max/min per  $f \Rightarrow x_0$  è stazionario per  $f$

$\exists \mathcal{C}$  vicino è falso (già in una variabile).

ESEMPIO (sella)  $f(x, y) = xy$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = y \quad \frac{\partial f}{\partial y} = x \quad \nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} y \\ x \end{pmatrix}$$

$\Rightarrow (0, 0)$  è un punto stazionario.

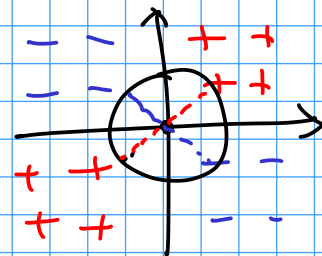
Però  $x$  punto  $p > 0$  e guardo in

$$B(0, p) = \{x^2 + y^2 < p^2\}$$

trovo punti in cui  $f > 0$  e punti in cui  $f < 0$

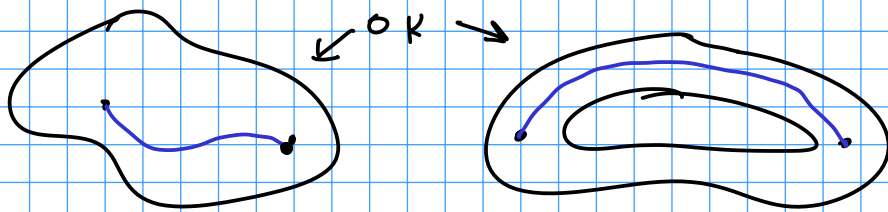
$$f(x, x) = x^2 > 0, \quad f(x, -x) = -x^2 < 0$$

oss. se mi metto sulla retta  $y = x$  vedo che  $(0, 0)$  è di min, se mi metto su  $y = -x \Rightarrow (0, 0)$  è di max.

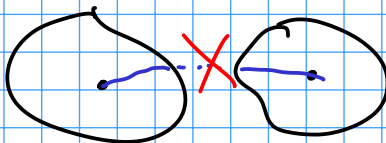


$(0, 0)$  ← PUNTO DI SELLA

Def. Dico che  $\Omega$  è connesso (per archi...) se per ogni coppia di punti  $x_0, x_1 \in \Omega$  esiste una curva  $C^1$  e holti:  $\gamma: [0,1] \rightarrow \Omega$  con  $\gamma(0) = x_0, \gamma(1) = x_1$  ( $\gamma$  congiunge  $x_0$  e  $x_1$ )



No



$f$  è  $C^1$

TEOREMA (a) Se  $f$  è costante  $\Rightarrow \nabla f(x) = 0 \quad \forall x \in \Omega$

(b)  $\nabla f(x) = 0 \quad \forall x \in \Omega$  e se  $\Omega$  è connesso  $\Rightarrow f$  è costante

Dim. (a) è ovvio. (b) FISSO  $x_0 \in \Omega$  e dimostro che

$$f(x) = f(x_0) \quad \forall x \in \Omega.$$

So che esiste  $\gamma: [0,1] \rightarrow \Omega$   $C^1$  e holti con  $\gamma(0) = x_0, \gamma(1) = x$

Supponiamo  $\gamma$  sia  $C^1$ .

$$\text{Considero } \varphi(t) = f(\gamma(t))$$

$$\varphi(0) = f(x_0) \quad \varphi(1) = f(x)$$

$$\varphi'(t) = \nabla f(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t)$$

(FORMULA VISTA!!)

MA se  $\nabla f = 0 \Rightarrow \varphi'(t) = 0 \quad \forall t \Rightarrow \varphi$  è costante  $\Rightarrow$

$$f(x) = \varphi(0) = \varphi(1) = f(x_0)$$

\*

Se  $\gamma$  è  $C^1$  e holti si può scegliere  $0 = t_0 < t_1 < \dots < t_n = 1$  e applicare lo stesso ragionamento sopra su ogni  $[t_{i-1}, t_i]$

TORNIAMO ai pk di max/min nel pr  $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$

TEOREMA (classificazione dei pk stazionari - cond suff. di "estremali")

MI SERVE LA DERIVATA SECONDA.

$f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  di classe  $C^2(\Omega)$ ,  $x_0 \in \Omega$ ,  $\nabla f(x_0) = 0$

(a) Se  $H_f(x_0) > 0$  (DEFINITO POSITIVO)  $\Rightarrow$   
 $x_0$  è punto di minimo

(b) Se  $H_f(x_0) < 0$  (DEFINITO NEGATIVO)  $\Rightarrow$   
 $x_0$  è punto di massimo

(c)  $H_f(x_0)$  è INDEFINITA  
Se  $\det H_f \neq 0$  ( $H_f$  non è singolare,  $H_f$  è invertibile)  
ma esistono  $P$  e  $Q$  con  $H_f(P) \cdot P > 0$   $H_f(Q) \cdot Q < 0$   
( $H_f$  ha tutti autovalori  $\neq 0$ , ma ha due autovalori di segno opposto)

$\Rightarrow$   $x_0$  è punto di sella (PER DEFINIZIONE)  
( $x_0$  stazionario e  $H_f(x_0)$  INDEFINITA)

DIM Caso del minimo (a)

OSS. Se una matrice  $A$  è definita positiva  $\Rightarrow$   
minimo  $(Ax) \cdot x = v > 0$   $S = \{ \|x\| = 1 \}$   
 $x \in S$

INFATTI. (1) questo minimo esiste per Weierstrass dato che  
 $\Phi(x) := (Ax) \cdot x$  è continua, (2)  $S$  è limitato e chiuso  
 $\Rightarrow$  esiste  $\hat{x}$  con  $v := \min_{x \in S} (Ax) \cdot x = (A\hat{x}) \cdot \hat{x} > 0$   
( $\hat{x} \neq 0$ )

NE SEGUE (per omogeneità) che

$$\underline{(A) \cdot x \geq v \|x\|^2 \quad \forall x \in \mathbb{R}^n \quad (v > 0!!)}$$

Prendiamo allora  $x_0$  con  $\nabla f(x_0) = 0$  e  $H_f(x_0) > 0$

Scriviamo la formula di Taylor di ordine 2 con resto di Peano:

$$f(x) = \underbrace{f(x_0) + \nabla f(x_0) \cdot (x - x_0) + \frac{1}{2} H_f(x_0) (x - x_0)^2 + R(x, x_0)}_{|k|=0 \quad |k|=1}$$

dove  $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{\|R(x, x_0)\|}{\|x - x_0\|^2} = 0$

$$f(x) = \sum_{|k| \leq 2} \frac{1}{k!} D_k f(x_0) (x - x_0)^k = f(x) + \sum_{\substack{i=1 \\ |k|=1}}^N \frac{\partial f(x_0)}{\partial x_i} (x - x_0)_i$$

$$N \begin{cases} (1 \dots 0 \dots) \\ (0, 1 \dots 0) \\ (\dots \dots 1 \ 0) \end{cases}$$

1. MULTI INDICI di lunghezza 2 sono 2 due tipi:

$$(2, 0 \dots 0) \quad (0, 2, 0 \dots 0) \dots (0 \ 0 \ 2) \leftarrow |k|=2$$

$$(1, 1 \dots) \quad (1 \ 0 \dots 1) \dots (0 \ 1 \dots 1 \dots 0) \leftarrow |k|=1$$

$$\sum_{|k|=2} \frac{1}{k!} D_k f(x_0) (x - x_0)^k = \sum_{i=1}^N \frac{1}{2} \frac{\partial^2 f(x_0)}{\partial x_i^2} (x - x_0)_i^2 + \sum_{1 \leq i < j \leq N} \frac{\partial^2 f(x_0)}{\partial x_i \partial x_j} (x - x_0)_i (x - x_0)_j$$

$$\left[ \begin{matrix} \cdot \\ \cdot \end{matrix} \right] = \boxed{\frac{1}{2} H_f(x_0) (x - x_0)}$$

$$f(x) = f(x_0) + \nabla f(x_0) \cdot (x - x_0) + \frac{1}{2} H_f(x_0) (x - x_0)^2 + R(x, x_0)$$

dove  $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{\|R(x, x_0)\|}{\|x - x_0\|^2} = 0$

Dati che  $\nabla f(x_0) = 0$  posso scrivere

$$f(x) - f(x_0) = \frac{1}{2} H_f(x_0) (x - x_0)^2 + R(x, x_0) \geq \quad (\text{per l'osservazione})$$

$$\frac{1}{2} \nu \|x - x_0\|^2 + R(x, x_0) =$$

$$\|x - x_0\|^2 \left( \frac{\nu}{2} + \frac{R(x, x_0)}{\|x - x_0\|^2} \right)$$

So che  $\frac{R(x, x_0)}{\|x - x_0\|^2} \rightarrow 0$ . Dunque trovo  $\delta > 0$  tale che

$$\forall x \in B(x_0, \delta) \quad \left| \frac{R(x, x_0)}{\|x - x_0\|^2} \right| < \frac{\nu}{4} \quad \text{e allora}$$

$$x \in B(x_0, \delta)$$

$$\left( \frac{R(x, x_0)}{\|x - x_0\|^2} > -\frac{\nu}{4} \right)$$

$$f(x) - f(x_0) \geq \|x - x_0\|^2 \left( \frac{\nu}{2} - \frac{\nu}{4} \right) = \|x - x_0\|^2 \frac{\nu}{4} > 0 \quad (x \neq x_0)$$

$$\text{DUNQUE} \quad f(x) > f(x_0) \quad \forall x \in B(x_0, \delta) \quad x \neq x_0$$

$x_0$  è pto di minimo

LA SCIAMO IL RESTO DELLA DIM.

OSS. Se  $H_f(x_0) \geq 0$  non è detto che  $x_0$  sia di minimo

Per esempio  $-x^4 - y^4$  ha  $H_f = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$

ma  $i. (0,0)$  c'è un massimo

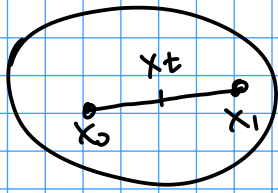
**ATTENZIONE:** IL CRITERIO VALE SE  $\nabla^2 f(x_0) > 0$

**CONVESSITÀ**

Def.  $C \subset \mathbb{R}^n$  è un insieme CONVESSO se

$$\forall x_0, x_1 \in C \quad \text{e} \quad \forall t \in [0, 1] \quad \text{il punto}$$

$$\underbrace{(1-t)x_0 + t x_1}_{x_t} (= x_0 + t(x_1 - x_0)) \quad \text{è contenuto in } C$$



$x_t$  si dice "combinazione convessa" di  $x_0$  e  $x_1$ .  
 $f(t) = (1-t)x_0 + tx_1$   
 è un arco che congiunge  $x_0$  e  $x_1$

che ha come sostegno il "segmento tra i due punti"

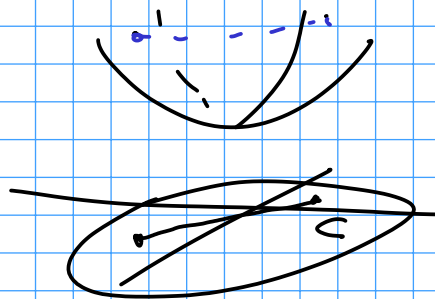
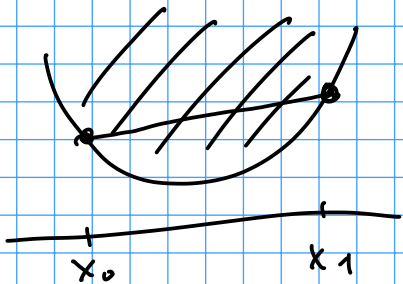
Def. Se  $C$  è convessa,  $f: C \rightarrow \mathbb{R}$ . Dico che  $f$  è  
 CONVESSA se

$$\forall x_0, x_1 \in C \quad \forall t \in [0, 1] \quad \text{posto } x_t = (1-t)x_0 + tx_1$$

$$f(x_t) \leq (1-t)f(x_0) + tf(x_1)$$

(CORRISPONDE A DIRE CHE IL "SO PRA GRAFICO"

$$\{(x, y) : x \in C, y \geq f(x)\} \quad \text{è convessa in } \mathbb{R}^{n+1}$$



TEOREMA Supponi  $\Omega$  aperto convesso e  $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$

(1) Se  $f$  è convessa  $\Rightarrow f$  è continua in  $\Omega$

(2) Se  $f \in C^1(\Omega)$  allora sono equivalenti le tre prop.

(a)  $f$  è convessa;

(b)  $f(x) \geq f(x_0) + \nabla f(x_0) \cdot (x - x_0) \quad \forall x, x_0 \in \Omega$

(il grafico di  $f$  è sempre sopra il grafico del piano tangente)



(c) ("Dg è monotona")

$$\forall x_1, x_2 \in \Omega \quad \text{a h} \quad (\nabla f(x_1) - \nabla f(x_2)) \cdot (x_1 - x_2) \geq 0$$

(in una variabile vuol dire  $f'$  crescente  $0 \leq (f'(x_1) - f'(x_2))(x_1 - x_2)$ )

(3)  $f$  è  $C^2$  allora

$$f \text{ convessa} \Leftrightarrow H_f(x) \geq 0 \quad \forall x \in \Omega$$

(No DIM.)

ESEMPIO

$$f(x, y) = 3x^2 + 2xy + y^2$$

vediamo se  $f$  è convessa,

Dato che  $f$  è  $C^2$  basta

vedere se l' Hessiana è  $\geq 0$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 6x + 2y \quad \frac{\partial f}{\partial y} = 2x + 2y$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 6 \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = 2 \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 2$$

$$A = H_f(x, y) = \begin{bmatrix} 6 & 2 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \quad \leftarrow \text{Prin Sylvestre}$$

$$\text{vedo che } e_{11} = 6 > 0$$

$$\det A = 6 \cdot 2 - 2 \cdot 2 = 12 - 4 = 8 > 0$$

$$\text{DEFINITA } > 0 \quad \Rightarrow \quad A \geq 0 \quad \Rightarrow \quad f \text{ è convessa}$$

OSS. Se  $f$  è convessa allora

$$\nabla f(x_0) = 0 \quad \Leftrightarrow \quad x_0 \text{ è punto di minimo} \quad - \text{INFATTI}$$

$$f(x) \geq f(x_0) + \overbrace{\nabla f(x_0)}^{=0} \cdot (x - x_0) = f(x_0)$$

IN TUTTE LE  $x$  DI  $B(x_0, \rho)$

$$\text{DUNQUE} \quad \text{Se} \quad \nabla f(x_0) = 0 \quad \text{e} \quad H_f(x_0) \geq 0 \quad \text{in} \quad B(x_0, \rho)$$

$$\Rightarrow \quad f \text{ ha minimo in } x_0 \quad (\text{in } B(x_0, \rho))$$



## ESEMPIO

$$f(x, y) = 4x^3 + 3y^4 - 12xy$$

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad (\Omega = \mathbb{R}^2) \quad f \in C^1 / C^2 / C^k \forall k$$

CERCHIAMO GLI EVENTUALI PTI DI MAX/MIN REL.

⇒ DEVO CERCARE I PTI STAZIONARI

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 12x^2 - 12y$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = 12y^3 - 12x$$

$$\leadsto \begin{cases} x^2 = y \\ y^3 = x \end{cases} \Rightarrow y = x^2 = y^6 \Rightarrow y = y^6 \begin{cases} y=0 \\ 1 = y^5 \\ y=1 \end{cases}$$

IL SISTEMA SI DIVIDE IN DUE CASI

$$\begin{cases} y=0 \\ x=0 \end{cases} \quad \begin{cases} y=1 \\ x=1 \end{cases}$$

DUE PTI CRITICI  $(0, 0)$   $(1, 1)$

VEDIAMO CHE RAZZA DI PTI SONO... CALCOLO LE DER. SECONDE

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 24x \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = -12 \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 36y^2$$

$$H_f(0,0) = \begin{bmatrix} 0 & -12 \\ -12 & 0 \end{bmatrix}$$

Però  $\det. < 0 \Rightarrow (0,0)$  SELVA

(In due autovalori  $\lambda_1, \lambda_2$ :  $\lambda_1 \cdot \lambda_2 = \det < 0$ )

STAMO IN DIMENSIONE  $N=2$

$$(A =) H_f(1,1) = \begin{bmatrix} 24 & -12 \\ -12 & 36 \end{bmatrix}$$

$$e_{11} = 24 > 0 \quad \det A = 24 \cdot 36 - 12 \cdot 12 > 0$$

⇒  $(1,1)$  è pto di minimo relativo

DUNQUE  $f$  NON HA MASSIMO

(Lo vedremo anche notando che  $f(x,y) = 4x^3 + 3y^4 - 12xy$   
non calcolati in  $(0,y) \rightarrow f(0,y) = 3y^4$  che va a +

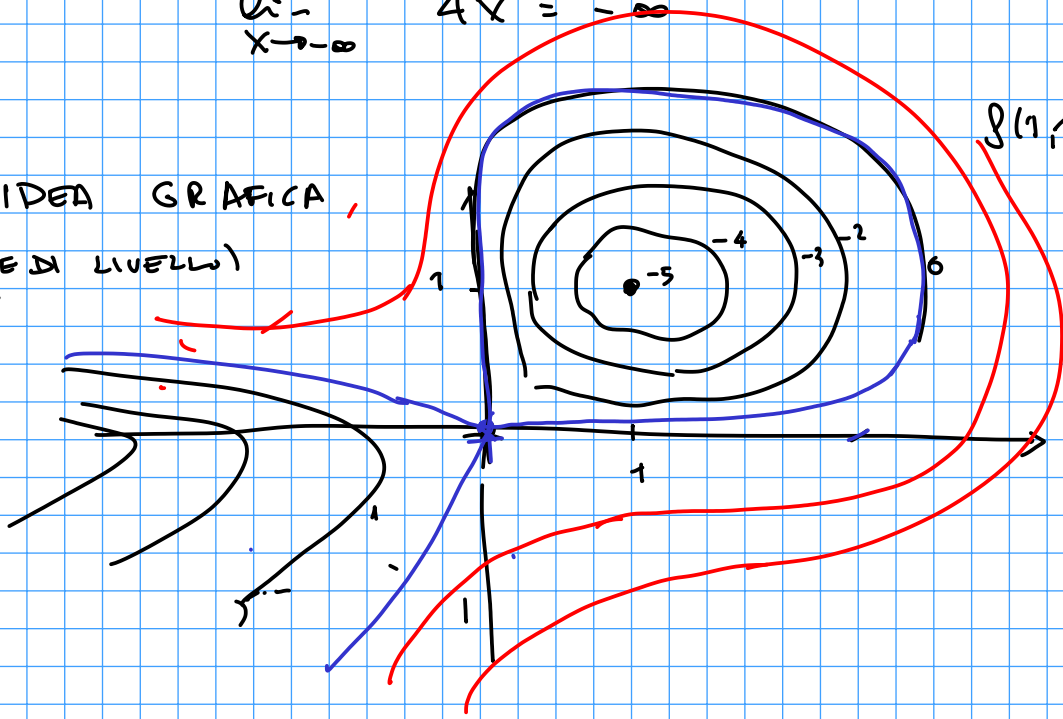
quando  $y \rightarrow +\infty$   $\Rightarrow \sup f = +\infty$

Ci si può chiedere se  $f$  ha minimo

NO

Se quando  $f(x,0) = 4x^3$  e  $\Rightarrow \inf f = -\infty$   
Quindi  $4x^3 = -\infty$

IDEA GRAFICA  
(LINEE DI LIVELLO)



$$f(1,1) = 4 + 3 - 12 = -5 < 0$$

PIU' O  
MENO