

Claudio Saccon (*)
Ingegneria Aerospaziale
Lezioni di Analisi Matematica 2 e Complementi

Lezione 03 30/09/20

email: claudio.sacconCHIOCCIOLAunipi.it
web: <http://pagine.dm.unipi.it/csblog1/>

Ricevimento su appuntamento da concordare per email

Forma quadratica: $\phi: X \rightarrow \mathbb{R}$
 X spazio vett. (di dim $< +\infty$) $\phi(u) = Q(u, u)$
e bilineare. Nel caso di $X = \mathbb{R}^N$ $u =$
$$\phi(u) = u^t A u$$
 con A matrice simmetrica

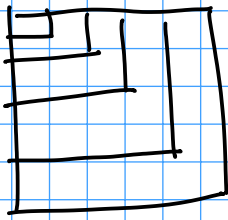
- definita sopra se ϕ è
- positiva ($A \geq 0$) $\phi(u) \geq 0 \quad \forall u \in X$
- strett. positiva ($A > 0$) $\phi(u) > 0 \quad \forall u \in X \quad u \neq 0$

CRITERIO DI SYLVESTER

(a) $A \geq 0 \iff$ tutti i minori principali di A hanno determinante ≥ 0

(b) $A > 0 \iff$ tutti i minori principali dominanti di A hanno determinante > 0

MINORI PRINCIPALI DOMINANTI: si ottengono da A cancellando le ultime k righe e k colonne, $k=0, 1, \dots, N-1$



Se $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$

$$\begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} a & b \\ d & e \end{bmatrix}, [a]$$

Per esempio vediamo se è forma quadratica:

$$\phi(x, y, z) = -3x^2 + y^2 - 2z^2 + 2\sqrt{2}xz$$

vediamo se $\phi > 0$, ϕ è ottenuto mediante la matrice

$$A = \begin{bmatrix} -3 & 0 & \sqrt{2} \\ 0 & 1 & 0 \\ \sqrt{2} & 0 & -2 \end{bmatrix}$$

Proviamo ad applicare Sylvester: devo calcolare tre determinanti

$$\det \begin{bmatrix} -3 & 0 & \sqrt{2} \\ 0 & 1 & 0 \\ \sqrt{2} & 0 & -2 \end{bmatrix}$$

$$\det \begin{bmatrix} -3 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\det [-3]$$

(1)

$$-3 < 0$$

$$-3 < 0$$

$$1 \cdot \det \begin{bmatrix} -3 & \sqrt{2} \\ \sqrt{2} & -2 \end{bmatrix} = 6 - 2 = 4 > 0$$

$$A \text{ non è } \geq 0$$

$$A \text{ non è neanche } \leq 0$$

perché se fosse $A \leq 0 \Leftrightarrow -A \geq 0$

quindi il criterio di sopra ci dice anche:

$$(c) A \leq 0 \Leftrightarrow (-A \geq 0) \Leftrightarrow (-1)^k \det A' \geq 0$$

per ogni A' minore principale di dim k

$$\rightarrow (d) A < 0 \Leftrightarrow (-1)^k \det A' > 0 \quad \forall A' \text{ minore principale di dim } k$$

$$\left(\det(-A) = (-1)^n \det A \text{ dove } n = \text{dimensione di } A \right)$$

IN UNA MATRICE 3×3 la condizione (d) si legge:

$$A = \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix}$$

$$A \leq 0 \Leftrightarrow \det A < 0, \det \begin{bmatrix} a & b \\ d & e \end{bmatrix} > 0, a < 0$$

se questo il caso è primo, vedo che A non è < 0

DUNQUE la matrice ha stovano esonimato
ha no autovlori > 0 che autovlori < 0
(ma ha autovlori 0 perché $\det A = 4 \neq 0$)

Per curiosità vediamo a riciamo a colobre gli
autovlori. Faccio il polinomo caratteristico

$$p(\lambda) = \det \begin{bmatrix} -3-\lambda & 0 & \sqrt{2} \\ 0 & 1-\lambda & 0 \\ \sqrt{2} & 0 & -2-\lambda \end{bmatrix} = (1-\lambda) \det \begin{bmatrix} -3-\lambda & \sqrt{2} \\ \sqrt{2} & -2-\lambda \end{bmatrix}$$

$$(1-\lambda) \left((3+\lambda)(2+\lambda) - 2 \right) = (1-\lambda) (\lambda^2 + 5\lambda + 4)$$

$$\lambda^2 + 5\lambda + 4 = 0 \Leftrightarrow \lambda = \frac{-5 \pm \sqrt{25-16}}{2} = \frac{-5 \pm 3}{2} \begin{matrix} -1 \\ -4 \end{matrix}$$

$$p(\lambda) (1-\lambda)(1+\lambda)(4+\lambda)$$

$$\lambda_1 = 1 \quad \lambda_2 = -1 \quad \lambda_3 = -4$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{> 0} \quad \underbrace{\hspace{10em}}_{< 0}$

Si usa dire che la forma (o la matrice) è INDEFINITA

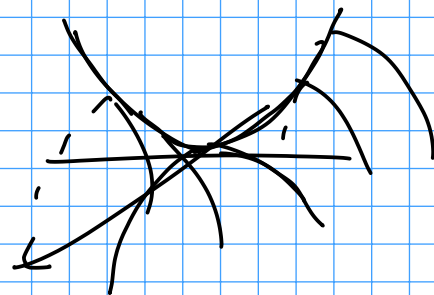
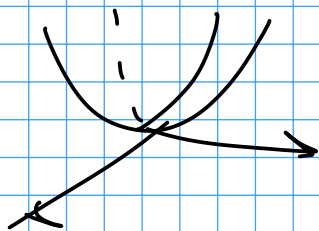
\cong la forma ha un "comportamento di sella"

IDEA

$\phi > 0$

$\phi < 0$

ϕ INDEFINITA



(mostrare i casi con qualche esempio numerico).

ALTRI ESEMPIO

$$\phi(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 + xy + xz + yz$$

ϕ è associata alla matrice

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1/2 & 1/2 \\ 1/2 & 1 & 1/2 \\ 1/2 & 1/2 & 1 \end{bmatrix}$$



(anche $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ sarebbe bene MA NON SAREBBE SIMMETRICA)

Applichiamo Sylvester ad A!

$$\begin{aligned} \bullet \det A &= 1 + \frac{1}{2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} - \left(1 \cdot \frac{1}{2} \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} + 1 \frac{1}{2} \frac{1}{2} \right) \\ &= 1 + \frac{1}{4} - \frac{3}{4} = 1 - \frac{1}{2} = \frac{1}{2} > 0 \end{aligned}$$

$$\bullet \det \begin{bmatrix} 1 & 1/2 \\ 1/2 & 1 \end{bmatrix} = 1 - \frac{1}{4} = \frac{3}{4} > 0$$

$$\bullet \det [1] = 1 > 0$$

LA FORMA È DEFINITA STRETTAM. POSITIVA

NOTA se considero $-\phi$ ho la matrice $-A$

$$\det(-A) = (-1)^3 \det A = -\frac{1}{2} < 0$$

$$\det \begin{bmatrix} -1 & -1/2 \\ -1/2 & -1 \end{bmatrix} = (-1)^2 \det \begin{bmatrix} 1 & 1/2 \\ 1/2 & 1 \end{bmatrix} = \frac{3}{4} > 0$$

$$\det[-1] = -1 < 0$$

$\left. \begin{array}{l} \text{e segni} \\ \text{alterni!} \\ -\phi \text{ è det. } < 0 \end{array} \right\}$

Anche in questo caso cerco gli autovalori:
 (COME VERIFICA: devo trovare tre autovalori > 0)

$$p(\lambda) = \det \begin{bmatrix} (1-\lambda) & 1/2 & 1/2 \\ 1/2 & (1-\lambda) & 1/2 \\ 1/2 & 1/2 & (1-\lambda) \end{bmatrix} =$$

$$(1-\lambda)^3 + \frac{1}{4} - \left(\frac{1}{4}(1-\lambda) + \frac{1}{4}(1-\lambda) + \frac{1}{4}(1-\lambda) \right) =$$

$$1 - 3\lambda + 3\lambda^2 - \lambda^3 + \frac{1}{4} - \frac{3}{4} + \frac{3}{4}\lambda =$$

$$\frac{1}{2} - \frac{3}{4}\lambda + 3\lambda^2 - \lambda^3$$

MI ACCORGO CHE

2 è radice di $p(\lambda)$

$$\frac{1}{2} - \frac{3}{2} + 12 - 8 = -4 + 12 - 8 = 0$$

Divido $p(\lambda)$ per $(\lambda - 2)$

	-1	+ 3	- $\frac{9}{4}$		$\frac{1}{2}$
2		- 2	2		- $\frac{1}{2}$
	-1	1	- $\frac{1}{4}$		0

$$p(\lambda) = (\lambda - 2) \left(-\lambda^2 + \lambda - \frac{1}{4} \right) = -(\lambda - 2) \left(\lambda - \frac{1}{2} \right)^2$$

$$\lambda = \frac{-1 \pm \sqrt{1-1}}{-2} = \frac{1}{2} \text{ (doppio)}$$

GLI AUTOVALORI SONO $\lambda = 2$ e $\lambda = \frac{1}{2}$ (DOPPIO)

COMUNQUE
 PERCHÉ CI SONO TRE AUT. INDIP.
 A È SIMMETRICA

$m_A(2) = 1$ $m_A\left(\frac{1}{2}\right) = 2$

RICORDIAMO Se $\bar{\lambda}$ è un autovalore per la matrice A ($N \times N$)

$\Leftrightarrow \bar{\lambda}$ è radice del polinomio caratteristico $p(\lambda)$

• CHIAMO MOLTEPLICITÀ ALGEBRICA $m_A(\bar{\lambda})$ di $\bar{\lambda}$ quel numero intero $m \geq 1$ tale che
$$p(\lambda) = (\lambda - \bar{\lambda})^m p_1(\lambda)$$

con $p_1(\bar{\lambda}) \neq 0$
(la molteplicità di $\bar{\lambda}$ come radice di p)

• CHIAMO MOLTEPLICITÀ GEOMETRICA $m_G(\bar{\lambda})$

la dimensione del $\text{Ker}(A - \bar{\lambda}I)$ - cioè il numero
di autovettori linearmente indip.
rispetto a $\bar{\lambda}$

$$1 \leq m_G(\bar{\lambda}) \leq m_A(\bar{\lambda})$$

• Se A ha tutti autovalori distinti allora $\forall \bar{\lambda}$ autovalore
 $m_G(\bar{\lambda}) = m_A(\bar{\lambda}) = 1$

• Se A non ha N autovalori distinti \Rightarrow
ci sono autovalori con $m_A > 1$
(la somma delle m_A deve fare N)

e PUÒ succedere che $m_G < m_A$

(in quest caso NON TRUO UNA BASE DI AUTOVETTORI \rightarrow
 A non è diagonalizzabile)

• Se PERSÌ A è simmetrica \Rightarrow PER OGNI $\bar{\lambda}$ autovalore d.
h
 $m_A(\bar{\lambda}) = m_G(\bar{\lambda})$

NOTA Se A è simmetrica $\phi(u) = u^t A u$

Se $\lambda_1 \dots \lambda_N$ sono gli autovalori (EVENTUALMENTE RIPETUTI
A SECONDA DELLA MOLTEPLICITÀ)

Lo sono quadratico in questo caso e $\phi(x,y) = -xy^2$

PRODOTTO SCALARE

Dato uno spazio vett. X , diremo PRODOTTO SCALARE

$$u, v \rightarrow (u, v) \quad (\text{opp. } u \cdot v)$$

bilineare, simmetrico, positivo-definito.

$$\begin{cases} \textcircled{1} & (u_1 + u_2, v) = (u_1, v) + (u_2, v) \\ & (u, v_1 + v_2) = (u, v_1) + (u, v_2) \\ & (\lambda u, v) = (u, \lambda v) = \lambda (u, v) \\ \textcircled{2} & (u, v) = (v, u) \\ \textcircled{3} & (u, u) > 0 \text{ se } u \neq 0 \end{cases}$$

Se cioè un prodotto scalare \Rightarrow ho una NORMA $\|u\|$ cioè
una funzione $u \rightarrow \|u\|$ tale che

$$(A) \quad \|u\| \geq 0, \quad \|u\| = 0 \Leftrightarrow u = 0 \quad (\text{positivo-definito})$$

$$(B) \quad \|t u\| = |t| \|u\| \quad (\text{omogeneità di ordine 1})$$

$$(C) \quad \|u + v\| \leq \|u\| + \|v\| \quad \text{DISUGUAGLIANZA TRIANGOLARE}$$

IN EFFETTI DATO il prodotto scalare definito e norma

$$\|u\| = \sqrt{(u, u)}$$

(la radice si può fare perché $(u, u) \geq 0$)

VEDIAMO CHE EFFETTIVAMENTE VALGONO (A) (B) e (C)

$$(A) \quad \|u\| \geq 0 \quad \text{per definizione}$$

$$\text{se } \|u\| = 0 \Leftrightarrow (u, u) = 0 \Leftrightarrow u = 0 \quad \text{per (3)}$$

$$(B) \quad \|t u\| = \sqrt{(t u, t u)} = \sqrt{t^2 (u, u)} = |t| \sqrt{(u, u)} = |t| \|u\|$$

Per la disuguaglianza triangolare mi serve:

DISUGUAGLIANZA DI SCHWARTZ:

$$(*) \quad |(u, v)| \leq \|u\| \|v\| \quad \forall u, v \in X$$

INOLTRE VALE L'EGUAGLIANZA \Leftrightarrow u e v sono lin. dip.

$$\Leftrightarrow \begin{cases} v \neq 0 & u = tv \quad t \in \mathbb{R} \\ (0, v) \neq (0, 0) \end{cases}$$

Dim. $(*) \Leftrightarrow$

$$(u, v) \leq \|u\|^2 \|v\|^2 \quad (**)$$

se $v = 0$ vale l'uguaglianza (e u, v sono lin. dip.)

Supponiamo $v \neq 0$ $\|v\| \neq 0$. Consideriamo la

seguente funzione di $t \in \mathbb{R}$

$$0 \leq \varphi(t) = \|u - tv\|^2 = (u - tv, u - tv) =$$

$$(u, u) + (u, -tv) + (-tv, u) + (-tv, -tv) =$$

$$\|u\|^2 - t(u, v) - t(v, u) + t^2 \|v\|^2 =$$

$$\|u\|^2 - 2t(u, v) + t^2 \|v\|^2 \quad \uparrow \neq 0 \quad \text{è polinomio di 2° grado in } t$$

Dato che $\varphi \geq 0$ il $\frac{\Delta}{4}$ del polinomio deve essere ≤ 0

$$\text{cioè } \underline{(u, v)^2 - \|u\|^2 \|v\|^2 \leq 0} \Leftrightarrow (**)$$

Rimane il caso in cui vale "=" e cioè $\boxed{\Delta = 0}$

Mostrando $\Delta = 0$ il polinomio $\varphi(t)$ ha un zero (doppio)

$$\bar{t} = \frac{(u, v)}{\|v\|^2} \quad \text{cioè } \varphi(\bar{t}) = 0$$

$$\Leftrightarrow \|u - \bar{t}v\|^2 = 0 \Leftrightarrow u = \bar{t}v \quad \left(\begin{array}{l} u \text{ è sullo} \\ \text{retto di } v \end{array} \right)$$

#

DA SCHWARTZ RICAVO LA DIS. TRIANGOLARE :

$$\begin{aligned} \|u+v\|^2 &= (u+v, u+v) = (u,u) + 2(u,v) + (v,v) = \\ & \|u\|^2 + 2(u,v) + \|v\|^2 \leq \\ & \|u\|^2 + 2\|u\|\|v\| + \|v\|^2 = (\|u\| + \|v\|)^2 \end{aligned}$$

dato che sono i due membri ≥ 0 posso fare lo radice

$$\|u+v\| \leq \|u\| + \|v\| \quad (1c) !!$$

SUPPONIAMO CHE IN \mathbb{X} ci sia un prod. scalare (\cdot, \cdot)

Def. Diciamo che u, v sono ORTOGONALI se $(u, v) = 0$

FATTO Se $u_1 \dots u_k$ sono k ortogonali, e non sono nulli,
 $\Rightarrow u_1 \dots u_k$ sono linearmente i.d.p.

Dim. Supponiamo che $\lambda_1, \dots, \lambda_k \in \mathbb{R}$ e che
 $\lambda_1 u_1 + \dots + \lambda_k u_k = 0$

MOLTIPLIO SCALAREMENTE per u_i ($i=1 \dots k$)

$$(\lambda_1 u_1 + \dots + \lambda_k u_k, u_i) = (0, u_i) = 0$$

$$\lambda_1 \underbrace{(u_1, u_i)}_0 + \dots + \lambda_i \underbrace{(u_i, u_i)}_1 + \dots + \lambda_k \underbrace{(u_k, u_i)}_0 = \lambda_i \|u_i\|^2 \neq 0$$

NECESSARIAMENTE $\lambda_i = 0 \quad \forall i \Rightarrow \text{TSB}$ ~~TSB~~

DUNQUE SE TRAVO N vettori ortogonali $\neq 0$, e da $\mathbb{X} = N$

$\Rightarrow \{u_1 \dots u_N\}$ è una base (BASE ORTOGONALE)

FATTO Se $u_1 \dots u_N$ è una BASE ORTONORMALE
 (ORTOGONALE e $\|u_i\| = 1 \quad i=1 \dots N$)

è facile trovare le coordinate rispetto a questa base:

Se $u \in X$ e vgl $u = \lambda_1 u_1 + \dots + \lambda_n u_n$ (~~****~~)

$$\lambda_i = (u, u_i)$$

(base ortogonale ~~****~~) per $u_i \rightarrow (u, u_i) = 0 + \dots + \lambda_i \underbrace{(u_i, u_i)}_1 + \dots = \lambda_i$

PRIMO Se in X c'è il prodotto scalare possiamo sempre costruire una base ortogonale
(No DIM.)

1 Esercizi sulla segnatura di forme quadratiche

Studiare la segnatura delle seguenti forme quadratiche mediante il criterio di Sylvester:

1. $\Phi(x, y) = -x^2 + 10xy - y^2$;
2. $\Phi(x, y) = -x^2 + 2\sqrt{2}xy - 2y^2$;
3. $\Phi(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 + 4xy$;
4. $\Phi(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 + xy + xz + yz$;
5. $\Phi(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 + 2xy$;
6. $\Phi(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 + 2xz - 2yz$;
7. $\Phi(x, y, z) = 2x^2 + 4y^2 + z^2 + 2xz - 2yz$.

Negli esercizi da (1) a (6) si trovino anche gli autovalori e gli autovettori della matrice corrispondente (verificando che effettivamente il segno degli autovalori corrisponde con quello desunto dal criterio).