

Claudio Saccon (\*)  
 Ingegneria Aerospaziale  
 Lezioni di Analisi Matematica 2 e Complementi

Lezione 69 20/05/2020

(\*) ricevimento il venerdì alle ore 15.00  
 presso Dip. Matematica (edificio ex Albergo, secondo piano)  
 email: claudio.saccon@CHIOCCIOLAunipi.it  
 web:

[https://people.unipi.it/claudio\\_saccon/lezioni-di-analisi-2-e-complenti-anno-2019-20/](https://people.unipi.it/claudio_saccon/lezioni-di-analisi-2-e-complenti-anno-2019-20/)

$$\begin{cases} x' = x - 4z \\ y' = -4x + 3y + 8z \\ z' = 2x - y - 5z \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{con} \\ \text{condizioni} \\ \text{iniziali} \end{array} \quad \begin{array}{l} x(0) = 1 \\ y(0) = 1 \\ z(0) = 0 \end{array}$$

$$\Rightarrow A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -4 \\ -4 & 3 & 8 \\ 2 & -1 & -5 \end{bmatrix} \quad \text{cerchiamo la forma di Jordan di } A$$

• polinomio caratteristico  $p(\lambda) = \det \begin{bmatrix} 1-\lambda & 0 & -4 \\ -4 & 3-\lambda & 8 \\ 2 & -1 & -5-\lambda \end{bmatrix} =$

$$(1-\lambda) \left( -(3-\lambda)(5+\lambda) + 8 \right) - 4 \left( 4 - 2(3-\lambda) \right) =$$

$$(1-\lambda) \left( \lambda^2 + 2\lambda - 7 \right) - 16 + 24 - 8\lambda =$$

$$\lambda^2 + 2\lambda - 7 - \lambda^3 - 2\lambda^2 + 7\lambda + 8 - 8\lambda = -\lambda^3 - \lambda^2 + \lambda + 1 =$$

$$(\lambda+1)(-\lambda^2+1) = -(\lambda+1)^2(\lambda-1)$$

DUE AUTOVALORI  $\lambda_1 = -1$   $m_A = 2$  /  $\lambda_2 = 1$   $m_A = 1$

$\lambda = -1$   $B = B_1 = \begin{bmatrix} 2 & 0 & -4 \\ -4 & 4 & 8 \\ 2 & -1 & -4 \end{bmatrix}$

lungo  $B_1 = \boxed{2}$   $\Rightarrow$  Ker  $B_1$  ha dimensione  $3-2 = \textcircled{1}$   $M_\mathbb{C}(-1) = 1$

UN ALOCO  $J_2(-1)$  ( $\Rightarrow B_1$  ha Ker di dim 2, dim Ker  $B_1^k = 2 \forall k \geq 2$ )

Mi serve  $e_1$   $e_2$  con  $B_1 e_2 = e_1 \neq 0$   $B e_2 = 0$  ( $e_1$  autovettore)

Posso provare cercando  $e_2 \in \text{Ker } B_1^2 \setminus \text{Ker } B$  ( $B_1^2 e_2 = 0, B_1 e_2 \neq 0$ )

$$B_1^2 = \begin{bmatrix} 2 & 0 & -4 \\ -4 & 4 & 8 \\ 2 & -1 & -4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 & -4 \\ -4 & 4 & 8 \\ 2 & -1 & -4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -4 & 4 & 8 \\ -8 & 8 & 16 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \leftarrow \text{OK}$$

$\textcircled{B_1} e_2 = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \in \text{Ker } B_1^2 \Leftrightarrow \boxed{x = y + 2z}$

$$0 \neq B_1 e_2 = \begin{bmatrix} 2x - 4z \\ -4x + 4y + 8z \\ 2x - y - 4z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2y \\ 0 \\ y \end{bmatrix} \quad \begin{matrix} z=0 \\ y=1 \\ x=1 \end{matrix}$$

$e_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$   $B e_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} =: e_1$  ( $e_1$  è un autovettore  
 $B e_1 = B_2 e_1 \Rightarrow$ )

$\lambda = 1$  mi serve  $e_3 \in \text{Ker } A - I$   $e_3 = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$

$$\underbrace{\begin{bmatrix} 0 & 0 & -4 \\ -4 & 2 & 8 \\ 2 & -1 & -6 \end{bmatrix}}_{B_2 = A - I} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{matrix} z=0 \\ y=2x \end{matrix}$$

$e_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}$

# DUNQUE

$$M = [e_1 \ e_2 \ | \ e_3] = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$J = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

dovei calcolo  $M^{-1}$  per trovare  $e^{tA}$

per il primo motore che

$$Y_0 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = e_2$$

QUINDI

$$\text{dato che } M = [e_1 \ | \ e_2 \ | \ e_3] \Rightarrow$$

$$M \hat{e}_2 = e_2 \quad \left( \hat{e}_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right)$$

$$\Leftrightarrow M^{-1} e_2 = \hat{e}_2$$

(senza dover calcolare  $M^{-1}$ )

$$Y(t) = M e^{tJ} M^{-1} Y_0 = M e^{tJ} \hat{e}_2 =$$

$$M \begin{bmatrix} e^{-t} & t e^{-t} & | & 0 \\ 0 & e^{-t} & | & 0 \\ 0 & 0 & | & e^t \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = M \begin{bmatrix} t e^{-t} \\ e^{-t} \\ 0 \end{bmatrix} =$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} t e^{-t} \\ e^{-t} \\ 0 \end{bmatrix} = e^{-t} \begin{bmatrix} 2t + 1 \\ 1 \\ t \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} x(t) = (2t+1)e^{-t} \\ y(t) = e^{-t} \\ z(t) = t e^{-t} \end{cases}$$

se  $t=0$  ho  $x(0)=1$   $y(0)=1$   $z(0)=0$   
**TORNA**

**VERIFICHIAMO CHE VALE L'EQUAZIONE**

$$x'(t) = (-2t-1+2)e^{-t} = (-2t+1)e^{-t} \quad \leftarrow \bullet$$

$$y'(t) = -e^{-t} \quad \leftarrow \bullet$$

$$z'(t) = (-t+1)e^{-t}$$

$$x(t) - 4z(t) = (2t + 1 - 4t)e^{-t} = (-2t + 1)e^{-t} = x'(t)$$

$$-4x(t) + 3y(t) + 3z(t) = (-8t - 4 + 3 + 8t)e^{-t} = -te^{-t} = y'(t)$$

$$2x(t) - y(t) - 5z(t) = (4t + 2 - 1 - 5t)e^{-t} = (-t + 1)e^{-t} = z'(t)$$

TORNA

CALCOLIAMO  $e^{tA} = M e^{tJ} M^{-1}$

M<sub>1</sub> SERVE  $M^{-1} = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}^{-1}$   $\det(M) = 1$

$$\text{cog} \begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & -4 \\ -1 & 1 & 2 \end{bmatrix} = M^{-1}$$

$$e^{tA} = M e^{tJ} M^{-1} =$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e^{-t} & te^{-t} & 0 \\ 0 & e^{-t} & 0 \\ 0 & 0 & e^t \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & -4 \\ -1 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2te^{-t} & -te^{-t} & e^{-t} - 4te^{-t} \\ 2e^{-t} & -e^{-t} & -4e^{-t} \\ -e^t & e^t & 2e^t \end{bmatrix} =$$

$$\begin{bmatrix} 4te^{-t} + 2e^{-t} - e^t & -2te^{-t} - e^{-t} + e^t & 2e^{-t} - 12te^{-t} + 2e^t \\ 2e^{-t} - 2e^t & -e^{-t} + 2e^t & -4e^{-t} + 4e^t \\ 2te^{-t} & -te^{-t} & e^{-t} - 4te^{-t} \end{bmatrix}$$

se questo è giusto allora lo si può di più facile

$$e^{tA} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2te^{-t} + e^{-t} \\ e^{-t} \\ te^{-t} \end{bmatrix} \leftarrow \text{quello di più}$$













