

Claudio Saccon (*)

Ingegneria Aerospaziale

Lezioni di Analisi Matematica 2 e Complementi

Lezione 64 11/05/2020

(*) ricevimento il venerdì alle ore 15.00
presso Dip. Matematica (edificio ex Albergo, secondo piano)
email: claudio.saccon@CHIOCCIOLAunipi.it
web:

https://people.unipi.it/claudio_saccon/lezioni-di-analisi-2-e-complenti-anno-2019-20/

SISTEMI DI EQUAZIONI DIFFERENZIALI ORDINARIE

IL PROBLEMA SI SCRIVE

$$(E.Q.) \quad Y' = F(x, Y)$$

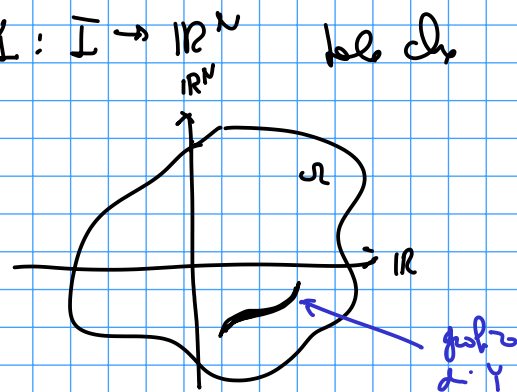
dove $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^N$ con Ω aperto di \mathbb{R}^{N+1}

$$F(x, \underbrace{y_1 \dots y_N}_N) \quad Y = (y_1 \dots y_N)$$

Def. Risolvere (E.Q.) significa trovare:

un intervallo $I \subset \mathbb{R}$ e una funzione $Y: I \rightarrow \mathbb{R}^N$ tale che

- Y è derivabile (i.e. x) *ovvero I è insigto*
- $(x, Y(x)) \in \Omega \quad \forall x \in I$
- $Y'(x) = F(x, Y(x)) \quad \forall x \in I$



TEOREMA DI CAUCHY (ESISTENZA LOCALE e UNICITA')

Seo $\Omega \subset \mathbb{R}^{N+1}$ aperto eio $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^N$ CONTINUA (nella coppia (x, Y)). Supponiamo inoltre che F sia LIPSCHITZIANA IN Y uniformemente rispetto a x e cioè supponiamo che $\exists L \geq 0$ tale

$$\|F(x, Y_2) - F(x, Y_1)\|_{\mathbb{R}^N} \leq L \|Y_2 - Y_1\|_{\mathbb{R}^N} \quad \text{per ogni } (x, Y_1), (x, Y_2) \in \Omega$$

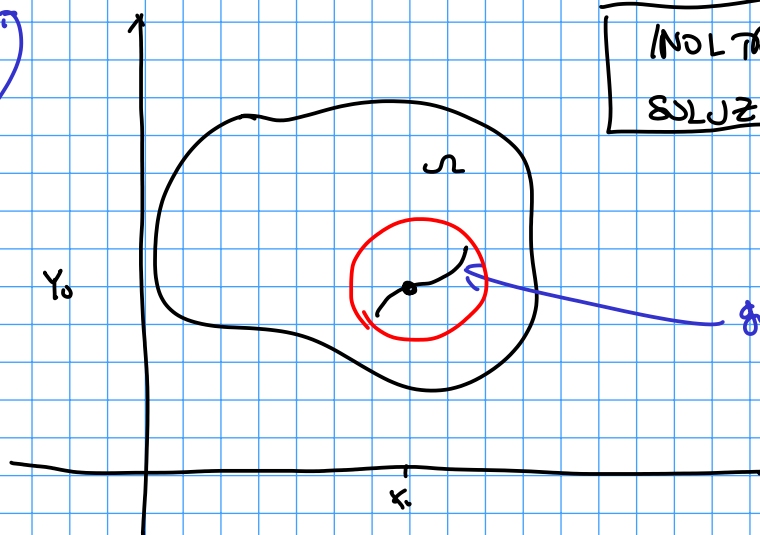
Allora per ogni $(x_0, Y_0) \in \Omega$ esiste $\delta > 0$ ed esiste $\text{Barré } (x, Y) \in \Omega$ EB (x_0, Y_0)

$Y:]x_0 - \delta, x_0 + \delta[\rightarrow \mathbb{R}^N$ che risolve (E.2.) e tale che $Y(x) = Y_0$

Il vettore di Y è una "soluzione locale" del problema

$$(P.C.) \begin{cases} Y' = F(x, Y) \\ Y(x_0) = Y_0 \end{cases}$$

$$Y'(x) = F(x, Y(x)) \quad \forall x \in]x_0 - \delta, x_0 + \delta[$$



risolto per $x \approx x_0$

INOLTRE LA SOLUZIONE È UNICA

OSS. Perché non vero & ter: basta che l'ipotesi di Lipschitz.

valgo in un intorno di (x_0, Y_0) :

• Un'ipotesi sufficiente perché il teorema valga è che

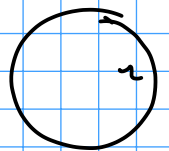
$$\exists \frac{\partial F}{\partial y_i} \quad i=1 \dots N \quad \text{CONTINUE}$$

(NO DIM.)

$$\|F(x, Y_2) - F(x, Y_1)\| \leq \max_{D(R, Y)} \left\| \frac{\partial F}{\partial Y} \right\| \|Y_2 - Y_1\|$$

Per esempio si consideri l'equazione

$$y' = \frac{1}{x^2 + y^2 - 1}$$



vale il teorema di Cauchy: $\Omega = \{x^2 + y^2 < 1\}$ dove

$F(x, y) = \frac{1}{x^2 + y^2 - 1}$ che è continuo: Ω è denso e Lipschitz rispetto a y

$$\forall (x, y) \in \Omega$$

RIGUARDO ALL'UNICITA': Vuol dire che

$$\exists I_1, I_2 \text{ intervalli di } \mathbb{R} \text{ e } \exists \begin{cases} Y_1: I_1 \rightarrow \mathbb{R}^n \\ Y_2: I_2 \rightarrow \mathbb{R}^n \end{cases} \begin{matrix} x_0 \in I_1 \\ x_0 \in I_2 \end{matrix}$$

$$\text{che risolvono (P.c.) allora } Y_1(x) = Y_2(x) \quad \forall x \in I_1 \cap I_2$$

DOMANDA Fino a quando esiste la soluzione - per quale x posso definire $Y(x)$.

Def. Se F è come sopra; $(x_0, y_0) \in \Omega$. Pongo
 $\bar{x} = \sup \{x : x > x_0, \exists Y: [x_0, x] \text{ che risolve (P.c.)}\}$

($\bar{x} > x_0$ per ipotesi di esistenza) \bar{x} si chiama tempo di esistenza
massimale destro. Analogamente posso definire

$$\underline{x} = \inf \{x : x < x_0, \exists Y:]x, x_0] \text{ che risolve (P.c.)}\}$$

$\underline{x} < x_0$ e si chiama tempo di esistenza massimale sinistro.

Chiamo $]\underline{x}, \bar{x}[$ l'intervallo di esistenza massimale.

TEOREMA (di esistenza delle soluzioni massimali)

(a) $\exists Y$ soluzione di (P.c.) definita su $]\underline{x}, \bar{x}[$ ed è UNICA.

(b) Non esiste nessuna soluzione di (P.c.) definita su un intervallo

$$I \text{ con }]\underline{x}, \bar{x}[\subsetneq I$$

(c) Ci sono tre possibilità riguardo a \bar{x} (discorso analogo per \underline{x})

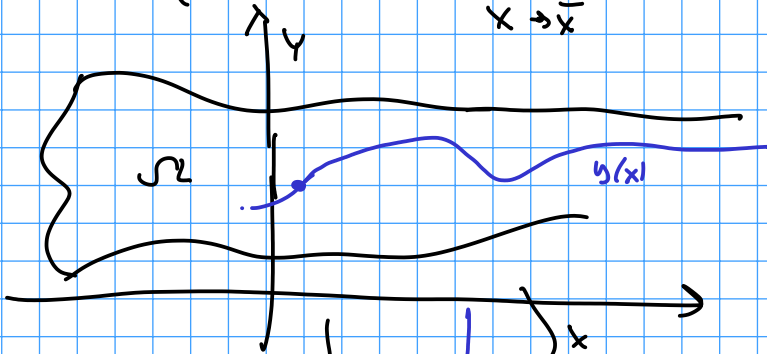
(1) $\bar{x} = +\infty$ (esiste la soluzione per ogni tempo $> x_0$)

(2) $\bar{x} < +\infty$ e $\sup_{x \in [x_0, \bar{x}[} \|Y(x)\| = +\infty$ (esplosione: tempo finito)

(3) $\bar{x} < +\infty$, $\sup_{x \in [x_0, \bar{x}[} \|Y(x)\| < +\infty$ e $\liminf_{x \in [x_0, \bar{x}[} \text{dist}((x, Y(x)), \partial\Omega) = 0$

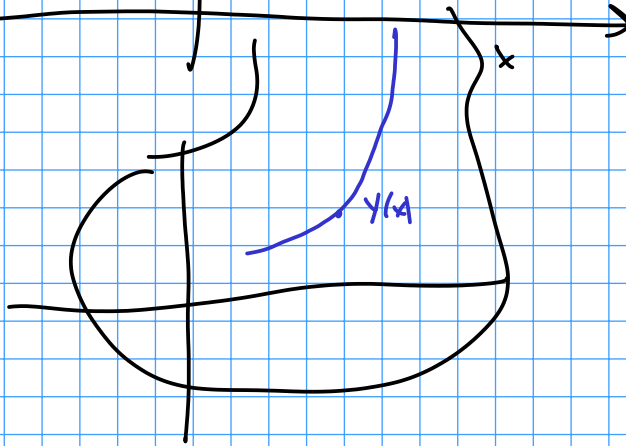
Nel caso (3), se esiste $\lim_{x \rightarrow \bar{x}} y(x) = \bar{y}$ allora $(\bar{x}, \bar{y}) \in \partial \Omega$

①



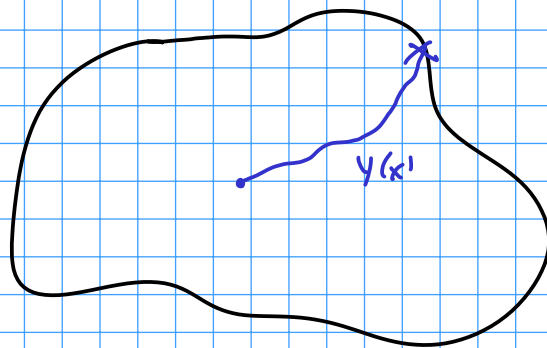
$$\bar{x} = +\infty$$

②



$$\bar{x} < +\infty \quad y(x) \rightarrow +\infty$$

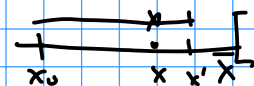
③



$$\bar{x} < +\infty$$

$$(x, y(x)) \rightarrow (\bar{x}, \bar{y}) \text{ ede}$$

Dimo di (a): esiste la soluzione $\bar{y}:]x_0, \bar{x}[\rightarrow \mathbb{R}^n$ (ed è unica)
 se $x \in]x_0, \bar{x}[\Leftrightarrow x_0 < x < \bar{x}$. Possiamo avere $x' > x_0$
 e $x' < \bar{x}$. Per definizione di \bar{x} esiste γ soluzione di (P.C.)
 γ definita su $]x_0, x'[$; in particolare γ è definita in x .
 Poniamo $\bar{y}(x) = \gamma(x)$. Per l'unicità il valore $\bar{y}(x)$ non dipende
 dalla γ che ho usato per definire $\bar{y}(x)$.
 Stessa discorso su $x_0 < x \leq x_0$.

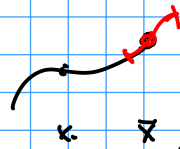


dunque riesce a definire la soluzione massima $\bar{y}:]x_0, \bar{x}[\rightarrow \mathbb{R}^n$
 ed è unico per il Lemma di Cauchy

(b) se fosse possibile estendere \bar{y} a un intervallo aperto più grande

over una suddivisione con la def di \bar{x} e \bar{y} .

IN REALTÀ si può vedere che NON È POSSIBILE DEFINIRE
 \bar{y} nei punti: $\bar{x} = \frac{x}{y}$ Se y tende a 0



potrei anche tenere la Condiz in (\bar{x}, \bar{y}) e trovare una soluzione
 definita in $]\bar{x} - \delta, \bar{x} + \delta[$. \Rightarrow trovare che si può estendere
 \bar{y} fino a $\bar{x} + \delta$ ASSURDO.

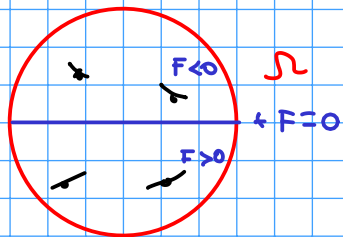
IL PUNTO (c) non lo dimostro

LA \bar{y} data dal teorema $\gamma:]\pm, \bar{x}[\rightarrow \mathbb{R}^n$ si chiama SOL. MASSIMALE (di (x, y))

ESEMPIO

$$M^1 = \frac{M}{x^2 + y^2 - 1}$$

$$\Omega = \{x^2 + y^2 < 1\} = B(0, 1)$$



T. di es. loc. \Rightarrow Se $(x_0, y_0) \in \Omega$ esiste $\gamma: (x_0 - \delta, x_0 + \delta) \rightarrow \mathbb{R}$ soluzione

NOTA • Se $y_0 > 0$ γ è decrescente (vicino a x_0)

• Se $y_0 < 0$ γ è crescente (vicino a x_0)

• Ho la soluzione costante $y(x) = 0$ $-1 < x < 1$ (è massima)

- Come zero fosse la sol. massima. È chiaro che (1) e (2) non

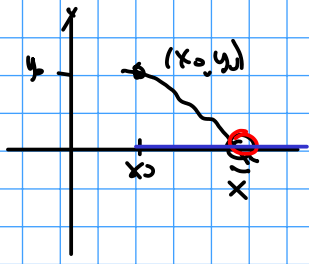
si possono presentare perché Ω è limitato, DEVE VERIFICARSI (3)

$$M(x) \text{ è unico e } \partial\Omega = \{x^2 + y^2 = 1\} \text{ e } x \approx \bar{x} / x \approx \underline{x}$$

CONSIDERO \bar{x} . ($\bar{x} \leq 1 \Leftrightarrow \exists (x, y) \in \Omega \Rightarrow x \leq 1$)

Partendo da $y_0 > 0 \Rightarrow \gamma$ è decrescente vicino a x_0 .

DI CUI CHE NON ESISTE $\bar{x} \in [x_0, \bar{x}[$ con $y(x) = 0$



Se ci fosse $\bar{x} \Rightarrow$ lo \bar{x} potrebbe de
 salire e cioè $y(x)$ (quello da x_0 a y_0) e lo valore costante $y(x) = 0$
IMPOSSIBILE PER IL TEOR. DI CAUCHY

$\Rightarrow \forall x \in [x_0, \bar{x}[$ $y(x) > 0 \Rightarrow y$ è decrescente su $[x_0, \bar{x}[$

\Rightarrow esiste $\lim_{x \rightarrow \bar{x}} y(x) =: \bar{y} (\geq 0)$ Per (3) due esp

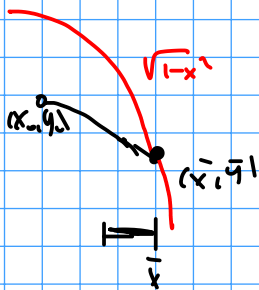
$$(\bar{x}, \bar{y}) \in \partial \Omega \text{ cioè}$$

$$\bar{x}^2 + \bar{y}^2 = 1$$

Dico che $\bar{x} = 1$ $\bar{y} = 0$. Se $\bar{y} > 0$
 ($\bar{x} < 1$) allora

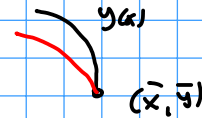
$$\lim_{x \rightarrow \bar{x}} y'(x) = \lim_{x \rightarrow \bar{x}} F(x, y(x)) = \lim_{\substack{x \rightarrow \bar{x} \\ y \rightarrow \bar{y}}} F(x, y) = -\infty$$

QUESTO È IMPOSSIBILE PERCHÉ $y(x) \leq g(x) = \sqrt{1-x^2}$ $\bar{x} < 1$



e $g'(\bar{x}) \in \mathbb{R}$. Se y fosse una \Rightarrow
 $y'(x) > g'(x) \quad \forall x \in [\bar{x}-\delta, \bar{x}]$
 e. m. l. t.

\Rightarrow

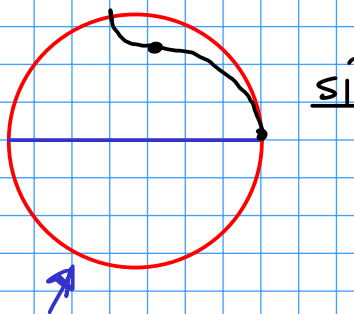
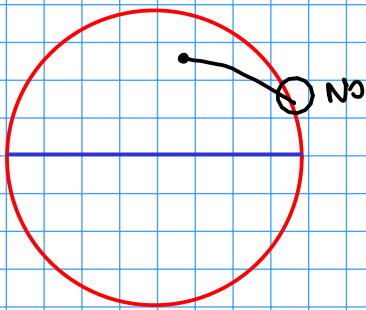


$y(x) > g(x) \quad x < \bar{x}$
 $x \geq \bar{x}$

ASSURDO

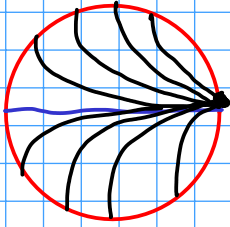
$$\bar{x} = 1$$

$$\bar{y} = 0$$



Le soluzioni che partono da x_0, y_0 e $y_0 > 0$ esistono su $[x_0, 1[$
 e tendono a zero per $x \rightarrow 1$

- PERALTO S^2 $x < x_0 \Rightarrow y$ è crescente in $[x, x_0]$
 (se $x < x_0 \Rightarrow y(x) \geq y(x_0) = y_0 > 0$) \Rightarrow
 $\exists \underline{y} = \lim_{x \rightarrow x_0} y(x)$ e $(x, y) \in \{x^2 + y^2 = 1\}$



ANALOGO DISCORSO PS $y_0 < 0$
 (soluzioni crescenti)

componenti delle soluzioni dell'eq

EQ (SISTEMI) LINEARI

TUTTO QUELLO CHE
 STAMO DICENDO RIGUARDA
 L'ORDINE 1 \leftarrow Nell'eq
 compare solo la derivata prima

(E.L)

$$Y' = A(t)Y + B(t)$$

dove A è una funzione definita per $t \in I$, I intervallo
 e valori nelle matrici $N \times N$;
 $A: I \rightarrow \mathbb{R}^{N \times N}$

mentre $B: I \rightarrow \mathbb{R}^N$

DUNQUE se $t \in I$ $A(t)$ è una matrice $N \times N$, B è un vettore di \mathbb{R}^N

IPOTESI A, B CONTINUE

Questa equazione ricorre nel caso generale considerando

$$\Omega = I \times \mathbb{R}^N \quad F(t, Y) = A(t)Y + B(t)$$

FATTO se A, B sono continue $\Rightarrow F$ verifica le ipotesi del
 teorema di Cauchy.

DIM. F è continuo, dato che A, B sono continue. INOLTRES

$$\| F(t, Y_1) - F(t, Y_2) \|_{\mathbb{R}^N} = \| A(t)Y_1 + B(t) - A(t)Y_2 - B(t) \|_{\mathbb{R}^N} =$$

$$\|A(t)(Y_2 - Y_1)\|_{\mathbb{R}^N} \leq \|A(t)\|_{N \times N} \|Y_2 - Y_1\|_{\mathbb{R}^N}$$

Se A è continua allora $\exists \max_{a \leq t \leq b} \|A(t)\| < +\infty$

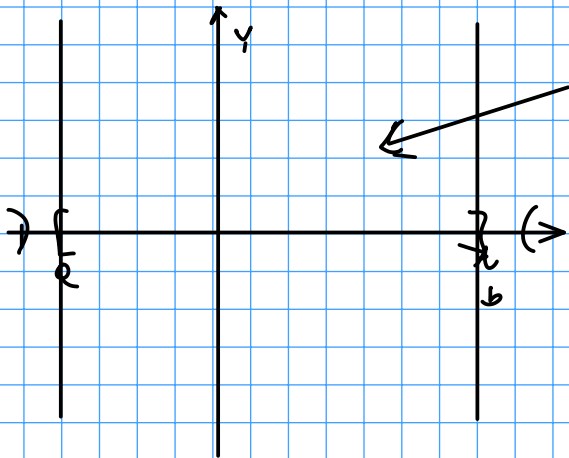
$\Rightarrow [a, b] \subset I$ (qualunque siano a, b con $[a, b] \subset I$)

DUNQUE se $[a, b] \subset I \Rightarrow$

$$\|F(t, Y_2) - F(t, Y_1)\| \leq \text{cost} \|Y_2 - Y_1\|$$

$$\forall Y_1, Y_2 \in \mathbb{R}^N$$

$$\forall t \in [a, b]$$



LIP su $[a, b] \times \mathbb{R}^N$

\Downarrow

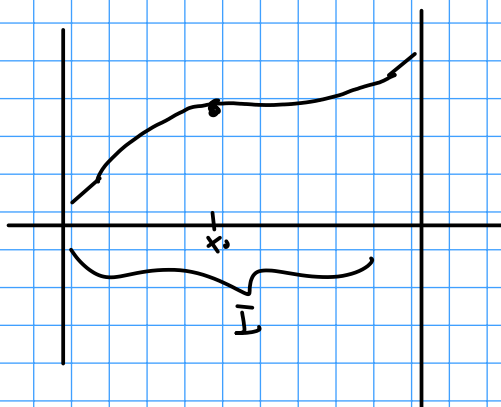
F è localmente LIP in $\Omega = I \times \mathbb{R}^N$

(Per ogni $(x_0, Y_0) \in \Omega$ dove $a < x_0 < b$
t.c. $[a, b] \subset I$)

$\Rightarrow \forall x_0 \in I \quad \forall Y_0 \in \mathbb{R}^N$ esiste una soluzione dell'eq. lineare $Y:]x_0 - \delta, x_0 + \delta[\rightarrow \mathbb{R}^N$

FATTO 2 Nel caso lineare $\forall x_0 \in I \quad \forall Y_0 \in \mathbb{R}^N$

l'intervallo massimo della soluzione del problema di Cauchy (con $Y(x_0) = Y_0$) è lo stesso I



• LA SOLUZIONE $Y(t)$ esiste $\forall t$ in cui sono definiti i coefficienti $A(t)$ e $B(t)$

Dico che (E.L.) è omogenea se $B(t) \Rightarrow \forall t$
 (E.L.) ind. ca. (E.L.)₀

PROP. Se A e B sono continue su I \Rightarrow

(a) Le soluzioni Y di (E.L.)₀ formano uno spazio lineare di dimensione N. QUESTO SIGNIFICA:

(1) Se Y_1 e Y_2 sono soluzioni e $\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R} \Rightarrow$
 $\lambda_1 Y_1 + \lambda_2 Y_2$ è sempre soluzione) Le Y formano uno spazio lineare

(2) $\exists Y_1 \dots Y_N$ sol. di (E.L.)₀ tali che
 Y_i sono lin. indipendenti:

Se $\lambda_1, \dots, \lambda_N \in \mathbb{R}$, se $\lambda_1 Y_1(t) + \dots + \lambda_N Y_N(t) \equiv 0 \Rightarrow \lambda_1 = \dots = \lambda_N = 0$

Y_i generano tutte le soluzioni:

se Y è soluzione $\Rightarrow \exists \lambda_1, \dots, \lambda_N$ per cui $Y(t) = \lambda_1 Y_1(t) + \dots + \lambda_N Y_N(t)$

(b) Sia \bar{Y} una soluzione dell'eq. completa (E.L.). Allora ogni Y soluzione si può scrivere con $Y = \bar{Y} + Y_0$ dove Y_0 è sol. di (E.L.)₀. \simeq Le soluzioni (E.L.) sono "UNO SPAZIO AFFINE" di dim N

DIM. (a) LA 1 è IMMEDIATO:

$Y_1' = A(t)Y_1(t) \quad Y_2' = A(t)Y_2(t) \quad \forall t \in I$

$(Y_1 + Y_2)' = Y_1' + Y_2' = A(t)Y_1 + A(t)Y_2 = A(t)(Y_1 + Y_2)$

• Sia $t_0 \in I$. Considero $Y_1 \dots Y_N$ definiti da:

$Y_i =$ soluzione di (E.L.)₀ tale che $Y_i(t_0) = \hat{e}_i = (0 \dots 1 \dots 0)$ i-esimo

• Dimo che le Y_i sono indipendenti: se $\lambda_1 Y_1(t) + \dots + \lambda_N Y_N(t) \equiv 0 \quad \forall t$

$\Rightarrow \lambda_1 Y_1(t_0) + \dots + \lambda_N Y_N(t_0) \equiv 0 = \lambda_1 \hat{e}_1 + \dots + \lambda_N \hat{e}_N = 0 \Rightarrow \lambda_i = 0 \quad \forall i$

• Dimo che le Y_i generano tutte le soluzioni:

Sia Y uno soluzione di (E.L.)₀ Considero $Y(t) \in \mathbb{R}^N$

\Rightarrow esistono $\lambda_1, \dots, \lambda_N \in \mathbb{R}$ t.c. $Y(t) = \lambda_1 \hat{e}_1 + \dots + \lambda_N \hat{e}_N$

(λ_i sono le coordinate di $Y(t_0)$)

CONSIDERO $\tilde{Y}(t) = \lambda_1 Y_1(t) + \dots + \lambda_N Y_N(t)$

\tilde{Y} risolve l'equazione (E.L.)₀ (\tilde{Y} è comb. lin. di sol.)

$$\tilde{Y}(t) = \lambda_1 \hat{e}_1 + \dots + \lambda_N \hat{e}_N = Y(t)$$

Per l'unicità $\Rightarrow Y(t) = \tilde{Y}(t) \quad \forall t \Rightarrow$ teni

(b) • Se \bar{Y} è soluzione di (E.L.), Y_0 è sol. di (E.L.)₀ \Rightarrow

$$(\bar{Y} + Y_0)' = \bar{Y}' + Y_0' = A(t)\bar{Y} + B(t) + A(t)Y_0 = A(t)(\bar{Y} + Y_0) + B(t)$$

$\Rightarrow \bar{Y} + Y_0$ è sol. di (E.L.)

• Viceversa αY è sol. di (E.L.) $\Leftrightarrow \bar{Y} - Y$ è sol. di (E.L.)₀

INFATTI

$$(\bar{Y} - Y)' = \bar{Y}' - Y' = A(t)\bar{Y} + \cancel{B(t)} - (A(t)Y + \cancel{B(t)}) = A(t)(\bar{Y} - Y)$$

#