

Claudio Saccon (\*)  
 Ingegneria Aerospaziale  
 Lezioni di Analisi Matematica 2 e Complementi

Lezione 15      30/10/19

(\*) ricevimento il venerdì alle ore 15.00  
 presso Dip. Matematica (edificio ex Albergo, secondo piano)  
 email: claudio.saccon@CHIOCCIOLA.unipi.it  
 web: <http://pagine.dm.unipi.it/csblog1/>

Ritorniamo sull'ultimo esempio (CORREZIONE!!)

$$f(x, y) = \frac{xy^2}{x^2 + y^4} \quad f(0, 0) = 0$$

VOGLIO CALCOLARE LE DERIVATE DIREZIONALI IN  $\mathbf{0} = (0, 0)$

Prendo un vettore  $\vec{v} = \begin{pmatrix} v_x \\ v_y \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $t \neq 0$  e faccio

$$f(\mathbf{0} + t\vec{v}) - f(\mathbf{0}) = \frac{1}{t} f(t\vec{v}) = \frac{1}{t} \frac{t^3 v_x v_y^2}{t^2 v_x^2 + t^4 v_y^4} =$$

$$\frac{v_x v_y^2}{v_x^2 + t^2 v_y^4} \rightarrow \begin{cases} \frac{v_y^2}{v_x} & \alpha v_x \neq 0 \\ 0 & \alpha v_x = 0 \end{cases}$$

(perché  $\alpha v_x \Rightarrow$  l'espressione è zero  $\forall t \neq 0$ )

\* l'altezza ha perso questo t

DUNQUE  $f'(\mathbf{0})(v_x, v_y) = \begin{cases} 0 & \alpha v_x = 0 \\ \frac{v_y^2}{v_x} & \alpha v_x \neq 0 \end{cases}$

• SI VEDE CHE  $f'(\mathbf{0})(\vec{v})$  NON È LINEARE IN  $\vec{v}$

• COME GIÀ NOTATO  $f$  NON È CONTINUA IN  $\mathbf{0}$

L'esistenza di  $f'(x_0)(\vec{v})$  per ogni  $\vec{v}$  NON IMPLICA LA CONTINUITÀ di  $f$  in  $x_0$

ESEMPIO  $f(x, y) = \frac{xy^2}{x^2+y^2}$ ,  $f(0, 0) = 0$

• ABBIAMO GIÀ VISTO CHE  $f$  È CONTINUA IN  $(0, 0)$ :

$$|f(x, y)| = \frac{|xy| |y|}{x^2+y^2} \leq \frac{\frac{x^2+y^2}{2} |y|}{x^2+y^2} = \frac{|y|}{2} \xrightarrow{(x,y) \rightarrow (0,0)} 0$$

• Provo a calcolare  $f'(0)(\vec{v})$ . Prendo  $\vec{v} = \begin{pmatrix} v_x \\ v_y \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $t \neq 0$

$$\frac{f(0+t\vec{v}) - f(0)}{t} = \frac{f(t\vec{v})}{t} = \frac{1}{t} \frac{t^3 v_x v_y^2}{t^2 v_x^2 + t^2 v_y^2} = \frac{v_x v_y^2}{v_x^2 + v_y^2}$$

$\Rightarrow$   $f'(0)(v_x, v_y) = \frac{v_x v_y^2}{v_x^2 + v_y^2}$  NON È LINEARE IN  $\vec{v}$

• Calcoliamo anche  $f'(P)(\vec{v})$  per  $P \neq 0$ . QUINDI  $P = (x_0, y_0)$ ,  $t \neq 0$  e calcoliamo il "app. ind. lungo  $\vec{v} = \begin{pmatrix} v_x \\ v_y \end{pmatrix}$ "

$$\frac{f(P_0 + t\vec{v}) - f(P_0)}{t} = \frac{1}{t} \left[ \frac{(x_0 + tv_x)(y_0 + tv_y)^2}{(x_0 + tv_x)^2 + (y_0 + tv_y)^2} - \frac{x_0 y_0^2}{x_0^2 + y_0^2} \right] =$$

$$\frac{1}{t} \frac{(x_0^2 + y_0^2)(x_0 + tv_x)(y_0 + tv_y)^2 - x_0 y_0^2((x_0 + tv_x)^2 + (y_0 + tv_y)^2)}{(x_0^2 + y_0^2)((x_0 + tv_x)^2 + (y_0 + tv_y)^2)}$$

e poi dovei far tendere  $t \rightarrow 0$  **PERÒ QUESTO LIMITE**

**CORRISPONDE ALLA DERIVATA IN  $t=0$  DI**

$$\varphi(t) = f(P_0 + t\vec{v}) = \frac{(x_0 + tv_x)(y_0 + tv_y)^2}{(x_0 + tv_x)^2 + (y_0 + tv_y)^2}$$

$$\varphi'(t) = \frac{(v_x(y_0 + tv_y)^2 + (x_0 + tv_x)2(y_0 + tv_y)v_y)((x_0 + tv_x)^2 + (y_0 + tv_y)^2) - ((x_0 + tv_x)^2 + (y_0 + tv_y)^2)^2}{((x_0 + tv_x)^2 + (y_0 + tv_y)^2)^2}$$

$$\dots \rightarrow \frac{(x_0 + tv_x)(y_0 + tv_y)^2 (2(x_0 + tv_x)v_x + 2(y_0 + tv_y)v_y)}{((x_0 + tv_x)^2 + (y_0 + tv_y)^2)^2}$$

$$g'(0) = \frac{(y_0^2 \sigma_x + 2x_0 y_0 \sigma_y)(x_0^2 + y_0^2) - x_0 y_0^2 (2x_0 \sigma_x + 2y_0 \sigma_y)}{(x_0^2 + y_0^2)^2} =$$

(raggruppo i termini con  $\sigma_x$  e con  $\sigma_y$ )

$$\frac{[(x_0^2 + y_0^2)y_0^2 - 2x_0^2 y_0] \sigma_x + [(x_0^2 + y_0^2)2x_0 y_0 - 2x_0 y_0^3] \sigma_y}{(x_0^2 + y_0^2)^2} =$$

$$\frac{(y_0^2 - x_0^2)y_0^2}{(x_0^2 + y_0^2)^2} \sigma_x + \frac{x_0 y_0^3}{(x_0^2 + y_0^2)^2} \sigma_y$$

← NOTO CHE È LINEARE IN  $\vec{\sigma} = \begin{pmatrix} \sigma_x \\ \sigma_y \end{pmatrix}$

SI PUÒ ANCHE NOTARE CHE  $g'(P)(\vec{\sigma}) \xrightarrow{P \rightarrow 0} g'(0)(\vec{\sigma})$   
(non lo dimostro ma segue dal fatto che se fosse

$$g'(P)(\vec{\sigma}) \rightarrow g'(0)(\vec{\sigma}) \Rightarrow g'(0)(\vec{\sigma}) \text{ sarebbe lineare in } \vec{\sigma}$$

IN PARTICOLARE HO TROVATO (metto  $\vec{\sigma} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  o  $\sigma = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ )

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = \frac{(y_0^2 - x_0^2)y_0^2}{(x_0^2 + y_0^2)^2} ; \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = \frac{x_0^3 y_0}{(x_0^2 + y_0^2)^2}$$

QUESTO LO POSSO VEDERE PIÙ FACILMENTE DERIVANDO

$f$  rispetto a  $x$  o a  $y$ :

$$\frac{\partial}{\partial x} \frac{x y^2}{x^2 + y^2} = \frac{y^2(x^2 + y^2) - x y^2(2x)}{(x^2 + y^2)^2} = \frac{y^2(y^2 - x^2)}{(x^2 + y^2)^2} \quad \text{TORNA}$$

$$\text{stesso discorso con } \frac{\partial}{\partial y} : \frac{\partial}{\partial y} \frac{x y^2}{x^2 + y^2} = \frac{2xy(x^2 + y^2) - x y^2(2y)}{(x^2 + y^2)^2} = \frac{2x^3 y}{(x^2 + y^2)^2} \quad \text{TORNA}$$

oss Se sapessi che  $g'(P_0)(\vec{\sigma})$  è lineare in  $\vec{\sigma} \Rightarrow$  BASTA

CALCOLARE LE DERIVATE PARZIALI:

$$g'(P_0)(\vec{\sigma}) = g'(P_0)(\sigma_1 \hat{e}_1 + \sigma_2 \hat{e}_2 + \dots + \sigma_N \hat{e}_N) =$$

$$\sigma_1 g'(P_0)(\hat{e}_1) + \sigma_2 g'(P_0)(\hat{e}_2) + \dots + \sigma_N g'(P_0)(\hat{e}_N) =$$

$$\nu_1 \frac{\partial f}{\partial x_1}(P_0) + \nu_2 \frac{\partial f}{\partial x_2}(P_0) + \dots + \nu_N \frac{\partial f}{\partial x_N}(P_0)$$

L'ULTIMO ESEMPIO CI DICE CHE  
 $f'(P)(\vec{\nu})$  è lineare in  $\vec{\nu}$  SE  $P \neq O$

TUTTI QUESTI DISCORSI MOTIVANO LA SEGUENTE

DEF Sia  $A \subset \mathbb{R}^n$  aperto  $x_0 \in A$  e  $f: A \rightarrow \mathbb{R}^m$

DICO CHE  $f$  è DIFFERENZIABILE in  $x_0$  se  
 esiste una applicazione lineare  $L: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  tale che

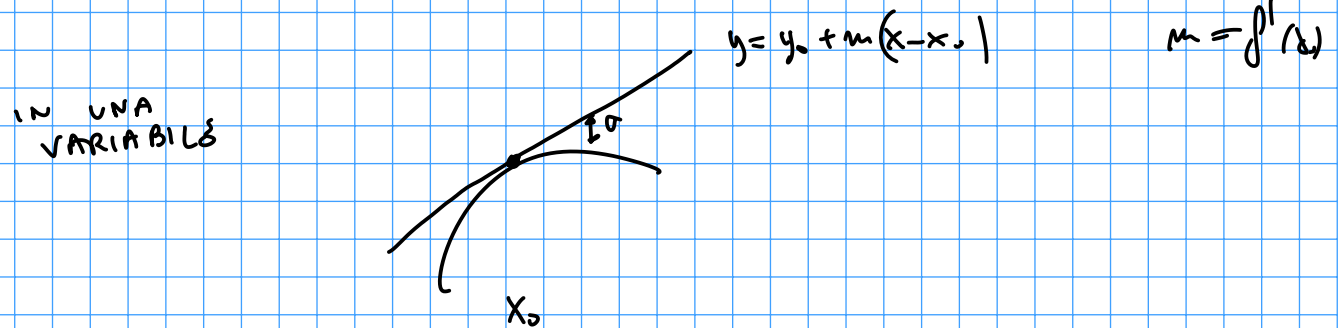
$$(*) \lim_{\substack{x \rightarrow x_0 \\ x \in \mathbb{R}^n}} \frac{f(x) - f(x_0) - L(x - x_0)}{\|x - x_0\|} = \mathbf{0}_m = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & \vdots \\ 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}}_m$$

$\sigma(x) = \text{NUMERATORE}$

IN ALTRI TERMINI

$$f(x) = f(x_0) + L(x - x_0) + \sigma(x) \quad \text{dove} \quad \frac{\sigma(x)}{\|x - x_0\|} \xrightarrow{x \rightarrow x_0} \mathbf{0}_m$$

$f$  "SOMIGLIA" A UN'APPLICAZIONE AFFINE SE  $x$  VICINO A  $x_0$



FATTO Se  $f$  è differenziabile in  $x_0 \Rightarrow f$  è continuo in  $x_0$

INFATTI

$$\|f(x) - f(x_0)\| = \|L(x - x_0) + \sigma(x)\| \leq \|L(x - x_0)\| + \|\sigma(x)\|$$

$$= \|L(x - x_0)\| + \frac{\|\sigma(x)\|}{\|x - x_0\|} \|x - x_0\| \xrightarrow{x \rightarrow x_0} 0$$

OSS. Se  $f$  è differenziabile allora posso considerare il limite (\*) sulle rette (da destra)

$$\Rightarrow \forall \vec{v} \in \mathbb{R}^n \quad \vec{v} \neq \vec{0} \quad \lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{f(x_0 + t\vec{v}) - f(x_0) - L(x_0 + t\vec{v} - x_0)}{\|x_0 + t\vec{v} - x_0\|} = 0$$

$$\Leftrightarrow \lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{f(x_0 + t\vec{v}) - f(x_0) - t L \vec{v}}{t \|\vec{v}\|} = 0 \quad \left( \begin{array}{l} \text{SEMPLIFICAZIONE} \\ \|\vec{v}\| \neq 0 \end{array} \right)$$

← qui uscirebbe  $|t|$  - MA STO CONSIDERANDO  $t > 0$

$$\Rightarrow \lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{f(x_0 + t\vec{v}) - f(x_0)}{t} = L \vec{v}$$

Dato che la formula sopra vale per ogni  $\vec{v}$  posso scriverla per  $-\vec{v}$   $\rightarrow$

$$\lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{f(x_0 - t\vec{v}) - f(x_0)}{t} = L \vec{v} \quad \text{cambio } -t = \tau$$

$$\Leftrightarrow \lim_{\tau \rightarrow 0^+} \frac{f(x_0 + \tau\vec{v}) - f(x_0)}{-\tau} = -L \vec{v}$$

$$\lim_{\tau \rightarrow 0^+} \frac{f(x_0 + \tau\vec{v}) - f(x_0)}{\tau} = L \vec{v}$$

DUNQUE

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + t\vec{v}) - f(x_0)}{t} = L \vec{v} \quad \text{CIOÈ:}$$

Se  $f$  è differenziabile in  $x_0$  e  $L$  è con nella formula (\*)

$$\Rightarrow \left[ \begin{array}{l} \exists f'(x_0)(\vec{v}) \text{ per ogni } \vec{v} \text{ e vale} \\ L \vec{v} = f'(x_0)(\vec{v}) \end{array} \right] \quad (!!!)$$

NE DEDUCO

(1) Se  $L_1$  e  $L_2$  rendono vero (\*)  
 $\Rightarrow L_1 \vec{v} = L_2 \vec{v} \quad \forall \vec{v}$  quindi

• SE  $f$  è differenziabile c'è una UNICA APPL. LINEARE  $L$  tale che valga  $L(x)$ . DICO ALLORA CHE

$L$  è IL DIFFERENZIALE di  $f$  in  $x_0$

e  $L$  denota con  $\boxed{df(x)}$ . IN QUESTO CASO

$f$  è derivabile in  $\vec{v}$  per ogni  $\vec{v}$  e  
 $f'(x_0)(\vec{v}) = df(x_0)(\vec{v})$

(in particolare  $f'(x_0)(\vec{v})$  è lineare in  $\vec{v}$ )

Def. CHIAMO "IPERPIANO TANGENTE" (E GRAFICO D)

$$\Sigma = f(x_0) + df(x_0)(x - x_0)$$

ESEMPIO  $f(x) = xy$   $P: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$   $P_0 = (1, 1)$

Mi chiedo se  $f$  sia differenziabile in  $P_0$ . Devo verificare (x), cioè se esiste un tale  $L$

$$\lim_{P \rightarrow P_0} \frac{f(P) - f(P_0) - L(P - P_0)}{\|P - P_0\|} = 0$$

che  $L$  devo mettere ?? Se  $L$  esiste >> che (per quanto sopra)

$$L \begin{pmatrix} v_x \\ v_y \end{pmatrix} = f'(P_0)(v_x, v_y) = \frac{\partial f}{\partial x}(P_0)v_x + \frac{\partial f}{\partial y}(P_0)v_y$$

DUNQUE per vedere se  $f$  è differenziabile DEVO vedere

$$\lim_{P \rightarrow P_0} \frac{f(P) - f(P_0) - \frac{\partial f}{\partial x}(P_0)(x - x_0) - \frac{\partial f}{\partial y}(P_0)(y - y_0)}{\|P - P_0\|} = 0$$

103'

$$\lim_{H \rightarrow 0} \frac{f(P_0+H) - f(P_0) - \frac{\partial f}{\partial x}(P_0)h_1 - \frac{\partial f}{\partial y}(P_0)h_2}{\|H\|}$$

(H = (h1, h2))

$$\Leftrightarrow \lim_{(h_1, h_2) \rightarrow (0,0)} \frac{(x_0+h_1)(y_0+h_2) - x_0y_0 - y_0h_1 - x_0h_2}{\sqrt{h_1^2 + h_2^2}} = 0$$

$$\left( \frac{\partial xy}{\partial x} = y \quad \frac{\partial xy}{\partial y} = x \right) \quad (L(h_1, h_2) = y_0h_1 + x_0h_2)$$

$$\Leftrightarrow \lim_{(h_1, h_2) \rightarrow (0,0)} \frac{h_1 h_2}{\sqrt{h_1^2 + h_2^2}} = 0 \leftarrow \text{VERA} \text{ solo che}$$

$$|0| \leq \frac{\frac{h_1^2}{2} + \frac{h_2^2}{2}}{\sqrt{h_1^2 + h_2^2}} = \frac{1}{2} \sqrt{h_1^2 + h_2^2} \rightarrow 0$$

DUNQUE LA funzione  $f(x,y) = xy$  è differenziabile in ogni punto  $(x,y)$  e in  $P_0$

$$df(x,y)(v_x, v_y) = y v_x + x v_y$$

$$\forall \vec{v} = \begin{pmatrix} v_x \\ v_y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$$

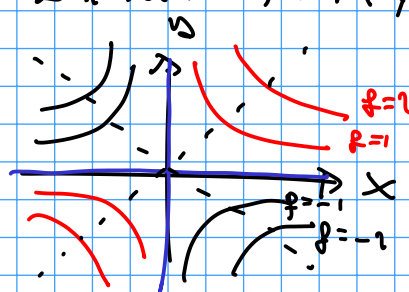
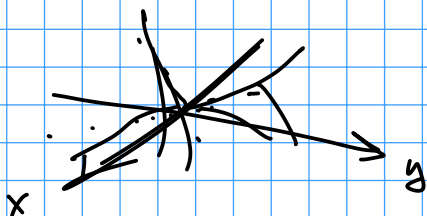
$$\forall (x,y) \in \mathbb{R}^2$$

VEDIAMO L'EQUAZIONE DEL PIANO TANGENTE IN  $P_0 = (1,1) \Rightarrow$

$$z = (x_0, y_0) + y_0(x-x_0) + x_0(y-y_0) \quad \text{nel caso } (1,1)$$

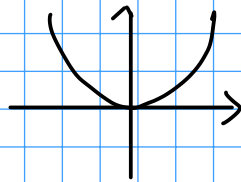
$$z = 1 + (x-1) + (y-1) = -1 + x + y$$

nel punto  $(1,2)$   $z = 2 + 2(x-1) + 1(y-2) = -2 + 2x + y$

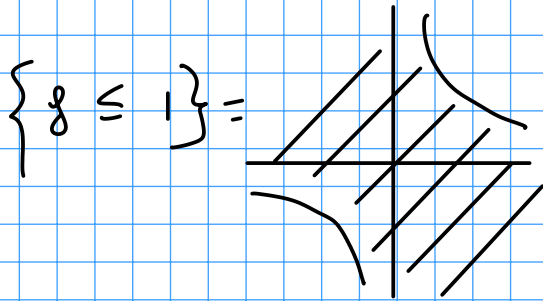
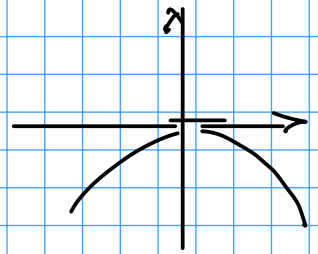


← LINEE DI LIVELLO DI  $f = xy$

IN  $x=y$  vale



IN  $x=-y$   
 $\forall \epsilon > 0$



Teorema (del differenziale totale)

Siano  $f: A \rightarrow \mathbb{R}^m$   $A \subset \mathbb{R}^n$  aperto  $x_0 \in A$ .

Supponiamo che  $\exists \frac{\partial f}{\partial x_i}(x) \quad \forall i=1 \dots n \quad \forall x \in A$

Supponiamo che  $\frac{\partial f}{\partial x_i}$  siano CONTINUI IN  $x_0$ , cioè

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{\partial f}{\partial x_i}(x) = \frac{\partial f}{\partial x_i}(x_0) \quad i=1 \dots n$$

ALLORA  $f$  è differenziabile in  $x_0$

(Lo dim. lo faccio e passo i conti)

Se torno all'esempio  $f(x,y) = xy$  POSSO APPLICARE

IL TEOREMA:

$$\frac{\partial}{\partial x} xy = y \quad \frac{\partial f}{\partial y} = x \quad \Leftarrow \text{SONO CHIARAMENTE CONTINUI}$$

TUTTI I CONTI DI PRIMA SONO SUPERATI

$$\Rightarrow \exists d f(x,y) \text{ vale } d f(x,y)(v_x, v_y) = y v_x + x v_y$$

SE  $L: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  è lineare  $\Rightarrow L$  si rappresenta



con una matrice  $A$   $M \times N$  :

$$L(\vec{v}) = A \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_N \end{pmatrix}$$

Se  $L = d f(x_0)$ , da quanto detto sopra, si vede che

$$L \vec{v} = v_1 \frac{\partial f(x_0)}{\partial x_1} + \dots + v_N \frac{\partial f(x_0)}{\partial x_N} \quad \Leftrightarrow$$

$\mathbb{R}^M$      $\mathbb{R}^N$

$L$  si rappresenta mediante la matrice

$$J_f = \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \frac{\partial f_1}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_N} \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1} & \frac{\partial f_2}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial f_2}{\partial x_N} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_M}{\partial x_1} & \frac{\partial f_M}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial f_M}{\partial x_N} \end{bmatrix} \quad \left. \vphantom{\begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial f_M}{\partial x_1} \end{bmatrix}} \right\} \begin{matrix} M \text{ righe} \\ \\ \\ \end{matrix}$$

$\underbrace{\qquad\qquad\qquad}_{N \text{ colonne}}$

$$d f(x_0) \vec{v} = J_f(x_0) \cdot \begin{bmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_N \end{bmatrix}$$

$J_f(x_0)$  si chiama **MATRICE JACOBIANA** di  $f$  in  $X_0$

Nel caso  $M=1$  chiamo **GRADIENTE** di  $f$

il vettore  $\nabla f(x) = \begin{bmatrix} \frac{\partial f}{\partial x} \\ \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_N} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^N \quad \left( \nabla f(x) = {}^T J_f(x) \right)$

In questo caso, se  $f$  è differenziabile,

$$f(x) = f(x_0) + \nabla f(x_0) \cdot (x - x_0) + o(x)$$

$$\text{con } \frac{\|o(x)\|}{\|x-x_0\|} \rightarrow 0$$