

Analisi Matematica II

Lezione 60

10 maggio 2016

Teorema (di Stokes)

S superficie in \mathbb{R}^3 descritto in modo che la normale
e il bordo abbiano direzione coerente tra loro

(IN PARTICOLARE S ha una normale in ogni pt, che varia
con continuità). Sia γ un arco che descrive il bordo.

ALLORA dato un campo \vec{f} definito su S , di
classi C^1 SI HA

$$\iint_S (\operatorname{rot} \vec{f} \cdot \vec{v}) d\sigma = \int_{\gamma} \vec{f} \cdot d\vec{s}$$

ESEMPIO

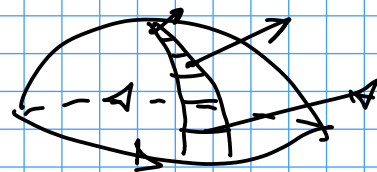
$$S = (\text{emisfero nord della sfera}) =$$
$$\{x^2 + y^2 + z^2 = 1, z \geq 0\}$$

S lo posso descrivere mediante la parametrizzazione

$$\Gamma(\psi, \theta) = \cos \theta \sin \psi \vec{i} + \sin \theta \sin \psi \vec{j} + \cos \psi \vec{k}$$
$$0 \leq \theta \leq 2\pi \quad 0 \leq \psi \leq \frac{\pi}{2}$$

con questa parametrizzazione $\vec{N}(\psi, \theta) = \sin \psi \Gamma(\psi, \theta)$

$$(\|\vec{N}\| = \sin(\psi) \quad ; \quad \|\Gamma\| = 1)$$



IL BORDO è descritto da

$$\gamma(\theta) = \Gamma\left(\frac{\pi}{2}, \theta\right) = \cos(\theta) \vec{i} + \sin(\theta) \vec{j} + 0 \cdot \vec{k}$$
$$0 \leq \theta \leq 2\pi$$

PRENDIAMO

$$\vec{f}(x, y, z) = (z - y) \vec{i} + x(1 + z^2) \vec{j} + xy \vec{k}$$

e proviamo a verificare che vale Stokes.

(I) Calcol $\oint_{\gamma} \vec{f} \cdot d\vec{s} =$

$$\int_0^{2\pi} \vec{f}(\cos\theta, \sin\theta, 0) \cdot (-\sin\theta \vec{i} + \cos\theta \vec{j} + 0 \vec{k}) d\theta =$$

$$\int_0^{2\pi} (-\sin\theta \vec{i} + \cos\theta \vec{j} + \sin\theta \cos\theta \vec{k}) \cdot (-\sin\theta \vec{i} + \cos\theta \vec{j}) d\theta$$

$$= \int_0^{2\pi} (\sin^2\theta + \cos^2\theta) d\theta = \boxed{2\pi}$$

(II) Calcola $\text{rot}(\vec{f}) =$

$$\det \begin{bmatrix} \vec{i} & \frac{\partial}{\partial x} & z-y \\ \vec{j} & \frac{\partial}{\partial y} & x(1+z^2) \\ \vec{k} & \frac{\partial}{\partial z} & xy \end{bmatrix} = \vec{i} \left(\frac{\partial}{\partial y} xy - \frac{\partial}{\partial z} x(1+z^2) \right) +$$

$$- \vec{j} \left(\frac{\partial}{\partial x} xy - \frac{\partial}{\partial z} (z-y) \right) +$$

$$\vec{k} \left(\frac{\partial}{\partial x} x(1+z^2) - \frac{\partial}{\partial y} (z-y) \right) =$$

$$(x - 2xz) \vec{i} + (-y + 1) \vec{j} + (1 + z^2 + 1) \vec{k} =$$

$$x(1-2z) \vec{i} + (1-y) \vec{j} + (2+z^2) \vec{k} \quad \leftarrow \text{(vedi also fine)}$$

(III) Proviamo a calcolare $\iint_S (\text{rot} \vec{f} \cdot \vec{\nu}) d\tau =$

$$\iint_{\substack{0 \leq \theta \leq 2\pi \\ 0 \leq \psi \leq \frac{\pi}{2}}} \vec{\text{rot}} f(\cos \theta \sin \psi, \sin \theta \sin \psi, \cos \psi) \cdot \vec{N}(\psi, \theta) \, d\theta \, d\psi =$$

$$\iint_{\substack{0 \leq \theta \leq 2\pi \\ 0 \leq \psi \leq \frac{\pi}{2}}} \left(\cos \theta \sin \psi (1 - 2 \cos \psi) \vec{i} + (1 - \sin \theta \sin \psi) \vec{j} + (2 + \cos^2 \psi) \vec{k} \right) \cdot \left(\cos \theta \sin \psi \vec{i} + \sin \theta \sin \psi \vec{j} + \cos \psi \vec{k} \right) \sin \psi \, d\theta \, d\psi$$

$$= \iint_{\substack{0 \leq \theta \leq 2\pi \\ 0 \leq \psi \leq \frac{\pi}{2}}} \sin \psi \left\{ \cos^2 \theta \sin^2 \psi (1 - 2 \cos \psi) + \sin \theta \sin \psi (1 - \sin \theta \sin \psi) + \cos \psi (2 + \cos^2 \psi) \right\} \, d\theta \, d\psi$$

$$= \iint_{\substack{0 \leq \theta \leq 2\pi \\ 0 \leq \psi \leq \frac{\pi}{2}}} \sin \psi \left\{ \underbrace{\cos^2 \theta \sin^2 \psi}_{(1)} - 2 \underbrace{\cos^2 \theta}_{(3)} \cos \psi \sin^2 \psi + \underbrace{\sin \theta \sin \psi}_{(2)} - \underbrace{\sin^2 \theta \sin^2 \psi}_{(1)} + \underbrace{2 \cos \psi + \cos^3 \psi}_{(4)} \right\} \, d\theta \, d\psi =$$

$$\int_0^{2\pi} d\theta (\cos^2 \theta - \sin^2 \theta) \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^3 \psi \, d\psi + \int_0^{2\pi} \sin \theta \, d\theta \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^2 \psi \, d\psi +$$

$$- 2 \int_0^{2\pi} \cos^2 \theta \, d\theta \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos \psi \sin^3 \psi \, d\psi + 2\pi \int_0^{\frac{\pi}{2}} (2 \cos \psi + \cos^3 \psi) \sin \psi \, d\psi =$$

$\sin \psi = t \quad \cos \psi \, d\psi = -dt$
 $t = \cos \psi \quad -\sin \psi \, d\psi = dt$

FACCIAMO LA VERIFICA:

$$\operatorname{div}(\operatorname{rot}(\vec{F})) =$$

$$\operatorname{div} \left\{ \det \begin{bmatrix} \vec{i} & \frac{\partial}{\partial x} & F_1 \\ \vec{j} & \frac{\partial}{\partial y} & F_2 \\ \vec{k} & \frac{\partial}{\partial z} & F_3 \end{bmatrix} \right\} =$$

$$\operatorname{div} \left\{ \vec{i} \left(\frac{\partial F_3}{\partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial z} \right) - \vec{j} \left(\frac{\partial F_3}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial z} \right) + \vec{k} \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) \right\} =$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial F_3}{\partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial z} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial F_1}{\partial z} - \frac{\partial F_3}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) = 0$$

A
-B
C
-A
B
-C

USO IL TEOREMA DI SCHWARTZ

OSS se div (formalmente)

usando "l'algebra"

$$\operatorname{div}(\operatorname{rot}(\vec{F})) = \nabla \cdot (\nabla \otimes \vec{F})$$

$$= \vec{F} \cdot \underbrace{(\nabla \otimes \nabla)}_{=0}$$

DEF. Se $\operatorname{div}(\vec{p}) = 0$

allora \vec{p} è SOLENOIDALE

DUNQUE Se \vec{f} ha un potenziale vettore $\Rightarrow \vec{f}$ è solenoideale

(consistente e \vec{f} conservativo $\Rightarrow f$ irrotazionale)

IL VICEVERSA NON VALE SEMPRE

(È POSSIBILE TROVARE DEI CONTROESEMPPI: si hanno un campo \vec{f} definiti in $\mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$ con $\text{div } \vec{f} = 0$ ma \vec{f} NON HA POT. VETTORE (RIMANDIAMO A DOPO L'ESEMPIO)

OSS. Se $\vec{f}: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$ HA POT. VETTORE (IN Ω)

$\Rightarrow \forall S$ superficie con bordo vuoto " " " " " "

$$\text{di } \Omega \Rightarrow \oint (\vec{f}, S) = 0 \quad (\text{flussi})$$

INFATTI PER IL T. di STOKES

$$\oint (\vec{f}, S) = \oint (\text{rot } \vec{F}, S) = \int \vec{F} \cdot d\vec{s} = 0$$

(dove S non ha bordo significa che Stokes Bordo di $S = \emptyset$ S è "chiusa")

(È UN ENUNCIATO "PARALLELO" A : Se $\vec{f} = \nabla F \Rightarrow$
 $\int_{\gamma} \vec{f} \cdot d\vec{s} = 0 \quad \forall \gamma \text{ chiuso})$

SI PUO' DIM. CHE QUESTA SCRITTA SOPRA È UNA
 CARATTERIZZAZIONE :

\vec{f} AMMETTE POT. VETTORE $\Leftrightarrow \phi(\vec{f}, S) = 0$ per ogni
 S senza bordo
 $S \subseteq \Omega$

(NO DIM.)

CONTROESEMPIO (GIÀ VISTO)

$$\vec{f}(x, y, z) = \frac{(x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k})}{(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}}$$

$$\left(\|\vec{f}\| = \frac{1}{x^2 + y^2 + z^2} \right)$$

SI VEDE CHE $\text{DIV}(\vec{f}) = 0$ MA

$$\oint_{S_R} (\vec{f}, \vec{n}) = 4\pi \neq 0 \quad \text{e} \quad S_R = \{x^2 + y^2 + z^2 = R^2\}$$

TEOR. Se Ω è stellato rispetto a un suo punto
e se $\vec{f}: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$ è irrotazionale (cioè $\text{rot } \vec{f} = \vec{0}$)

$\Rightarrow \exists$ un potenziale vettore \vec{F} per \vec{f}

COME TROVARE UN ROT. VETTORE per un campo \vec{f} !!

DEVO TROVARE $\vec{F} = F_1 \vec{i} + F_2 \vec{j} + F_3 \vec{k}$

CON LA PROPRIETÀ: $\text{rot } \vec{F} = \vec{f}$ cioè

$$f_1 = \frac{\partial F_3}{\partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial z}, \quad f_2 = -\frac{\partial F_3}{\partial x} + \frac{\partial F_1}{\partial z}, \quad f_3 = \frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y}$$

IMPONGO $F_3 = 0$ (vediamo di riesco o forse \vec{F} con $F_3 = 0$)

$$f_1 = -\frac{\partial F_2}{\partial z}, \quad f_2 = \frac{\partial F_1}{\partial z}, \quad f_3 = \frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y}$$

DUNQUE $F_2 = -\int f_1(x, y, z) dz$, $F_1 = \int f_2(x, y, z) dz$ ←

IN QUESTO MODO TROVO F_1 e F_2 e meno di
funzioni di $(x, y) \Rightarrow$ IMPONGO LA TERZA
CONDIZIONE E VEDO...

VEDIAMO CHE COSA RIESCE CON UN ESEMPIO

ESEMPIO

$$\vec{f}(x, y, z) = x(1-2z)\vec{i} + (1-y)\vec{j} + (2+z^2)\vec{k}$$

e proviamo a trovare un pot. vettore \vec{F} nel modo scritto sopra.

OSS. Verifichiamo prima che $\text{div } \vec{f} = 0$ (se no $\nexists \vec{F}$)

$$\text{div}(\vec{f}) = (1-2z) + (-1) + 2z = 0 \quad \text{TORNA.}$$

DUNQUE METTIAMO $F_3 = 0$ e cerchiamo di risolvere

$$F_1 = \int (1-y) dz$$

$$F_2 = - \int x(1-2z) dz$$

$$F_1(x, y, z) = (1-y)z + c(x, y)$$

$$F_2 = -xz + xz^2 + d(x, y)$$

IMPRONTO LA TERZA CONDIZIONE

$$\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} = f_3 = 2 + z^2 ;$$

$$-\cancel{z} + \cancel{z^2} + \frac{\partial}{\partial x} d(x,y) - (-\cancel{z}) - \frac{\partial}{\partial y} c(x,y) = 2 + \cancel{z^2}$$

$$\left(\frac{\partial}{\partial x} d - \frac{\partial}{\partial y} c = 2 \right) \leftarrow \text{(per esempio) } c=0 \text{ } d(x,y)=2x$$

HA TANTE SOLUZIONI

DUNQUE TROVO (UN POT. VETTORE)

$$\vec{F}(x,y,z) = (1-y)z \vec{i} + x[z(z-1) + 2] \vec{j}$$

OSSERVAZIONE \vec{F} NON E' UNO !!

\vec{f} era già stato visto prima (definizione) e

$$\vec{f} = \text{rot} \left(\underbrace{(z-y) \vec{i} + x(1+z^2) \vec{j} + xy \vec{k}}_{\vec{F}_1} \right)$$

SE C'È UN POT. VETTORE (E NE SONO MOLTI)
 COME SONO LEGATI TRA LORO ??

$$\text{rot}(\vec{F}_1) = \text{rot}(\vec{F}_2) \Leftrightarrow \text{rot}(\vec{F}_1 - \vec{F}_2) = 0$$

COME SONO FATTI I CAMPI \vec{F} con $\text{rot}(\vec{F}) = 0$!?

• SICURAMENTE $\vec{F} = \nabla \phi$ HA ROTORE NULLO.

SE Ω È STELLATO VALE " \Leftrightarrow "

DUNQUE SE Ω è stellato e \vec{F}_1, \vec{F}_2 sono

pot. vettori di Ω $\Leftrightarrow \vec{F}_1 - \vec{F}_2$ è conservativo

cioè $\vec{F}_1 = \vec{F}_2 + \nabla \phi$ per un opportuno ϕ

TEOREMA Dal \vec{F} generico si può scrivere

$$\vec{f} = \vec{f}_1 + \vec{f}_2$$

$$\text{dove } \text{rot}(\vec{f}_1) = 0 \\ \text{div}(\vec{f}_2) = 0$$

\vec{f}_1 IRROTAZ.

\vec{f}_2 SOLENOID.

e se siamo su Ω si ha

$$\vec{f} = \nabla \phi + \text{rot } \vec{F}_2$$

(NON IN MODO UNIVOCO)

(NO DTM.)