

# Analisi Matematica II

## Lezione 56

2 maggio 2016

IN  $\mathbb{R}^3$

SUPERFICIE - INTEGRALI DI SUPERFICIE

Def. Dato  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$  aperto e una funzione

$\Gamma: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$  INIETTIVA con  $\Gamma$  differenziabile e

$\frac{\partial \Gamma}{\partial u}$  e  $\frac{\partial \Gamma}{\partial v}$  non  $\neq 0$  e linearmente indip.  $\forall (u, v) \in \Omega$

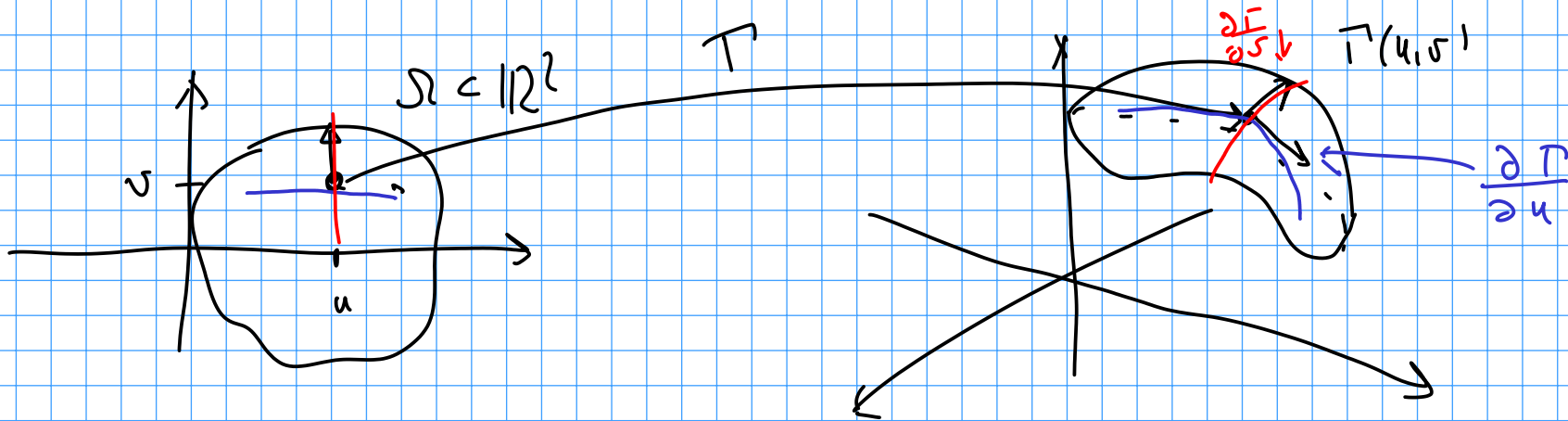
Dico che  $\Gamma$  descrive una superficie parametrizzata regolare

e chiamo  $\Gamma(\Omega)$  il supporto della superficie

Dico che il sottospazio bidimensionale in  $\mathbb{R}^3$

generato da  $\frac{\partial \Gamma}{\partial u}(u_0, v_0)$  e  $\frac{\partial \Gamma}{\partial v}(u_0, v_0)$  è il "PIANO TANGENTE"

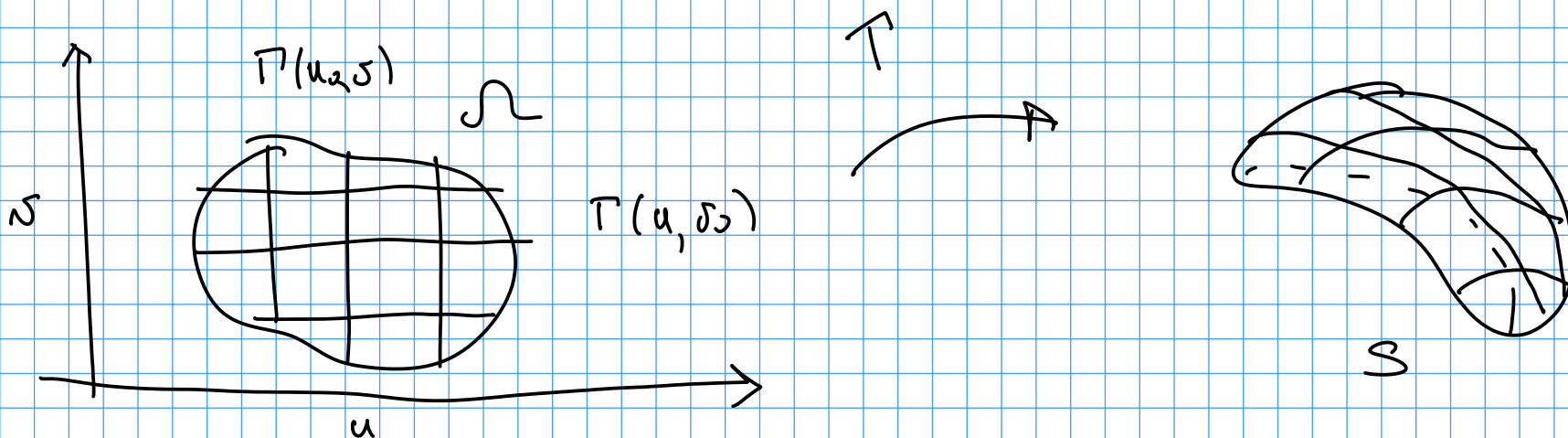
alla superficie nel punto  $\Gamma(u_0, v_0)$



La condizione sopra è equivalente a:

$$N(u, v) := \frac{\partial \Gamma}{\partial u} \otimes \frac{\partial \Gamma}{\partial v} \neq 0 \quad \text{in ogni } (u, v) \in \Omega$$

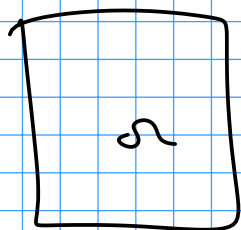
Il vettore  $N(u, v)$  rappresenta una normale alla superficie nel punto  $\Gamma(u, v)$



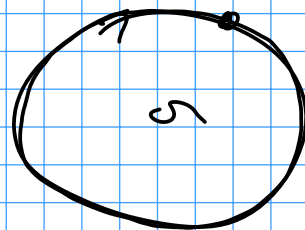
Def. (b)  $\Sigma$   $\Omega$   $\in$   $\mathbb{R}^n$   $\Omega$   $\in$   $\mathbb{R}^n$   $\Omega$   $\in$   $\mathbb{R}^n$   $\Omega$   $\in$   $\mathbb{R}^n$  - IN QUESTO CASO

PRENDO  $\Omega$  DOMINIO REGOLARE CHIUSO

$$\left( \Omega = \{ (u, v) : G(u, v) \leq 0 \}, \nabla G \neq 0 \text{ su } \partial\Omega = \{ G(u, v) = 0 \} \right)$$



$\mathbb{N}$



$\mathbb{S}$

STESSA IPOTESI

$$\frac{\partial F}{\partial u} \otimes \frac{\partial F}{\partial v} \neq 0$$

IN QUESTO CASO

$\Gamma$

DESCRIVE UNA "SUPERFICIE" CON

"BORDO"

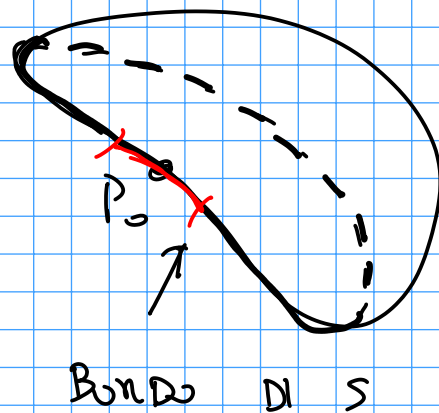
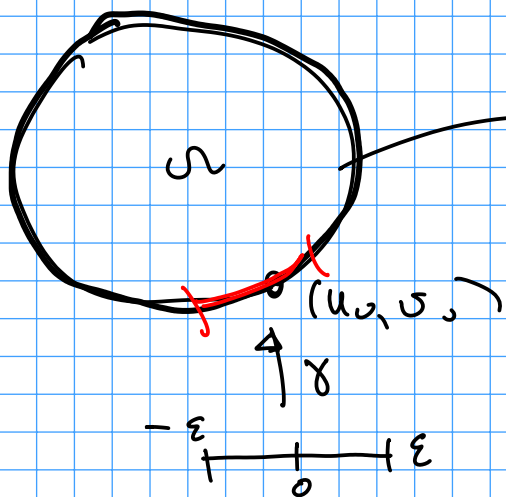
e

il

"bordo di  $\mathbb{S}$ "

e

$\Gamma(\partial\Omega)$



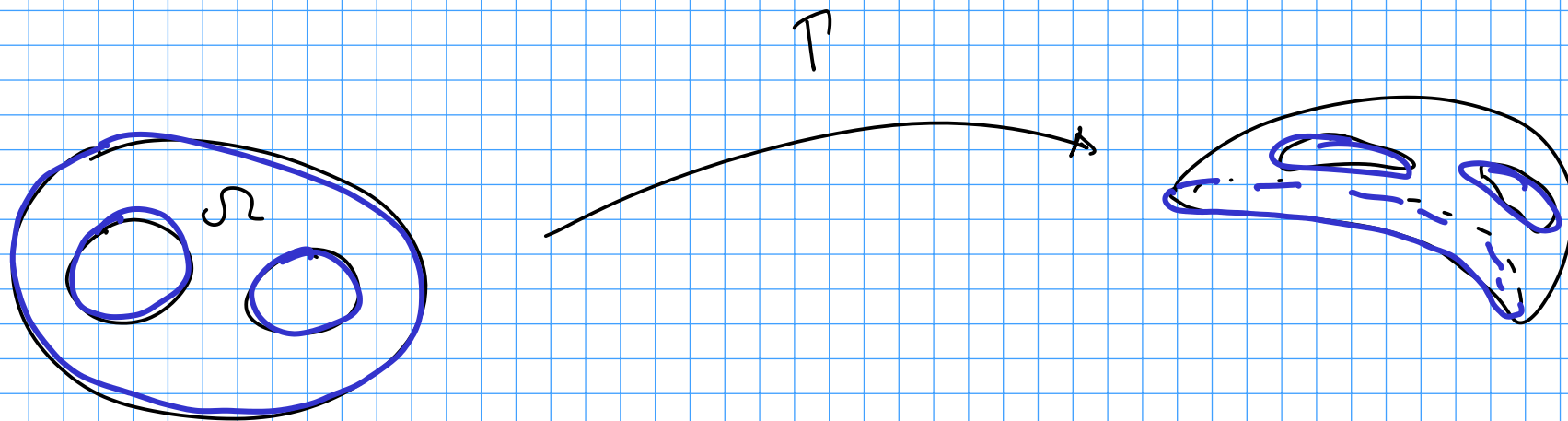
Se  $P_0 = \Gamma(u_0, v_0) \in \text{Bordo di } S$

so che  $\exists \gamma : ]-\varepsilon, \varepsilon[ \rightarrow \mathbb{R}^2$  con  $\varepsilon > 0$  che  
REGOLARE

$\gamma(0) = (u_0, v_0)$  e  $\gamma(t)$  descrive  $\partial \Omega$  vicino a  $(u_0, v_0)$

$\Rightarrow \gamma_1(t) : \Gamma(\gamma(t))$  è un arco da  $]-\varepsilon, \varepsilon[ \rightarrow \mathbb{R}$

tale che  $\gamma_1(0) = P_0$  e  $\gamma_1$  descrive il bordo di  $S$ , vicino  
a  $P_0$

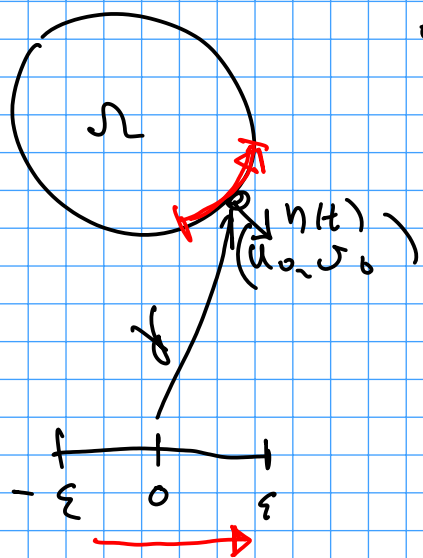


" il bordo più ovale nei pezzi "

Def (VERSO).

Se  $(u_0, v_0)$  è in  $\partial \Omega$  e  $\alpha \gamma : ]-\varepsilon, \varepsilon[ \rightarrow \mathbb{R}^2$

è una curva regolare con  $\gamma(0) = (u_0, v_0)$   
 e  $\gamma$  descrive  $\partial \Omega$  vicino a  $(u_0, v_0)$



Dirò che  $\gamma$  ha verso coerente con  $\Omega$  se in punto  $\gamma(t)$

si muove tenendo  $\Omega$  a sinistra  $\iff$

LA TERNA  $n(t), \gamma'(t), \vec{k}$  è

DESTROSA dove  $n(t)$  è il normale uscente da  $\Omega$  in  $\gamma(t)$

$(n|uv) = \nabla G(u, v)$  se  $\Omega = \{G < 0\}$   
 e  $G(u, v) > 0$

ANALOGAMENTE

TAL È CHE  
 CON  $S$

$\gamma_1(t)$  è  
 SE

UNA CURVA

in bordo di  $S$

$\gamma_1 = T_0 \gamma$

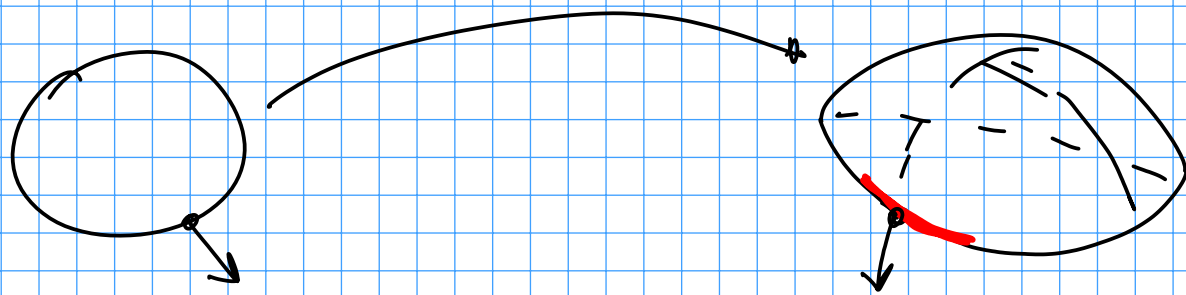
(REGOLARE)

$\gamma_1 : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$

HA VERSO COERENTE

con  $\gamma$  che percorre

$\partial \Omega$  in modo coerente con  $\Omega$



$\Leftrightarrow$  Le terme  $(n(t), \chi_1(t'), N(t))$  è descritto  
 $(\text{IMMAGINE DERIVATA})$   $\frac{\partial \Gamma}{\partial t}$   $\frac{\partial \Gamma}{\partial s}$   $\frac{\partial \Gamma}{\partial u} \otimes \frac{\partial \Gamma}{\partial v}$

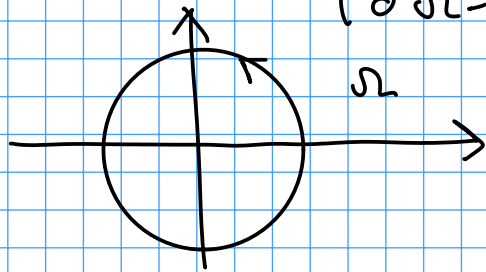
SE  $S$  È UNA SUPERFICIE PARAMETRICA  $\Rightarrow$

- HO UN VERSO DELLE NORMALI
- HO UN VERSO SUL BORDO

OSS. IL BORDO DELLA SUPERFICIE NON È LA FRONTIERA DEL SUPPORTO  $\partial(\Gamma|\Omega)$

ESSEMPIO

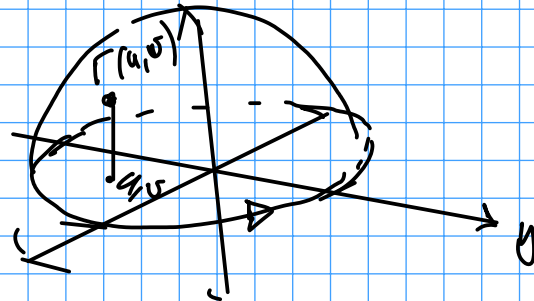
$$\Omega = B(0,1) = \{u^2 + v^2 \leq 1\}$$
$$(\partial\Omega = \{u^2 + v^2 = 1\})$$



$$\Gamma(u,v) = (u, v, \sqrt{1-u^2-v^2})$$

$\Gamma$  describe  $S^+$  "l'emisfero nord" dello sfero  $\{x^2 + y^2 + z^2 = 1\}$

$$\Gamma(u,v) = \{x^2 + y^2 + z^2 = 1, z \geq 0\}$$



IL BORDO DI QUESTA SUPERFICIE E

$$\{x^2 + y^2 = 1, z = 0\}$$

Posso descrivere  $\partial\Omega$  con  $\gamma(t) = \vec{i} \cos(t) + \vec{j} \sin(t)$

IN MODO COERENTE con  $\Omega \Rightarrow$

descrivo il bordo di  $S^+$  con lo stesso curs (VISTA IN  $\mathbb{R}^3$ )  
PERI'  $\partial S^+ = S^+$  (PARLANDO DI FRONTIERA)

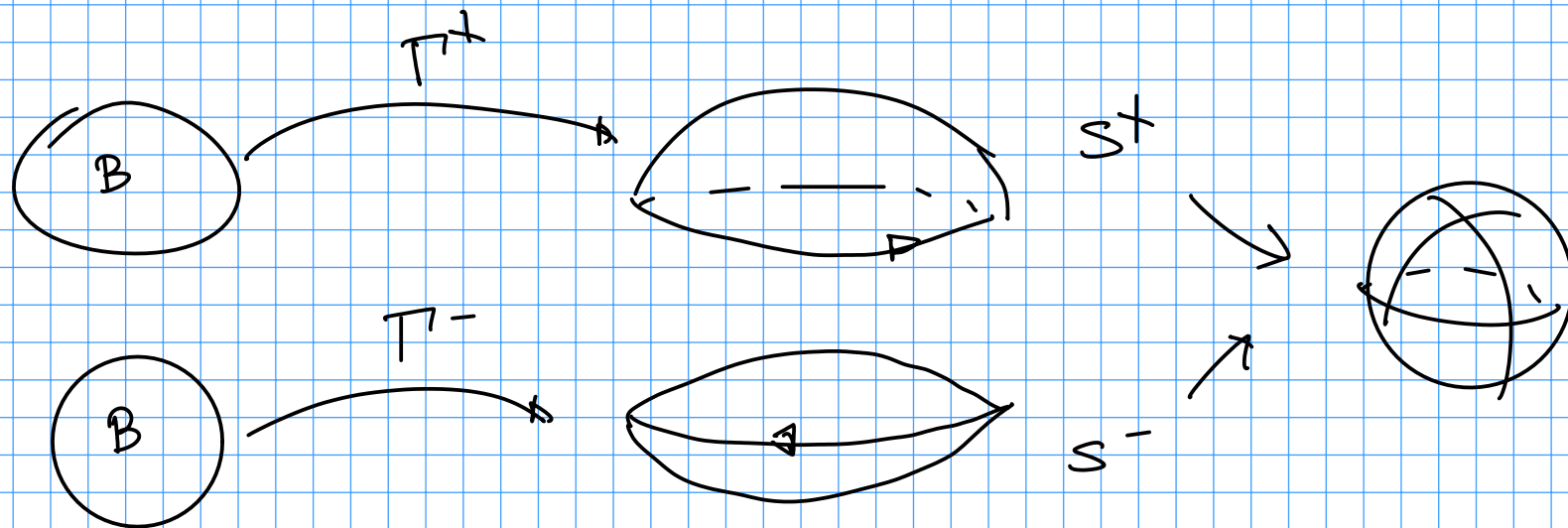
LA SFERA DI  $\mathbb{R}^3$  :  $S = \{x^2 + y^2 + z^2 = 1\}$

non si può descrivere con una superficie parametrica

(NON POSSO TROVARE  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$  IN CORRISPONDENZA

BIUNIVOCAMENTE (CONTINUA) CON  $S$ )

POSSO DESCRIVERE  $S$  "INCOLLANDO" DUE  
SVP. PARAMETRICHE



$$\Gamma^+(u, v) = (u, v, \sqrt{1-u^2-v^2})$$

$$\Gamma^-(u, v) = (u, v, -\sqrt{1-u^2-v^2})$$



IDEA :  $S = S_1 \cup S_2 \quad (+ S_3 \dots)$

$S_1$  superficie piana (con bordo)

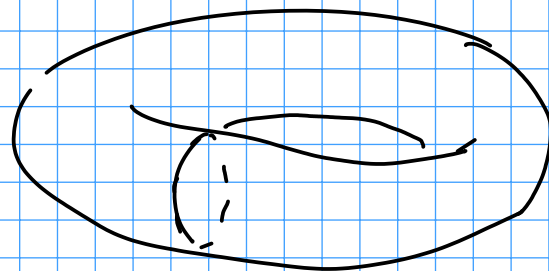
$S_2$  " " " (" " " )

e nei punti  $P$  di intersezione i due versi sono discordanti.

IN QUESTO MODO POTREI DEFINIRE UNA NOZIONE

GENERALE DI SUPERFICIE

PER ES IL TORO



HA BISOGNO DI

TRE PEZZI

(Se voglio  $\pi_i : \Omega_i \rightarrow S$  2 o biuno)

INTEGRALE SU UNA SUPERFICIE

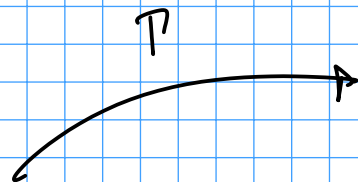
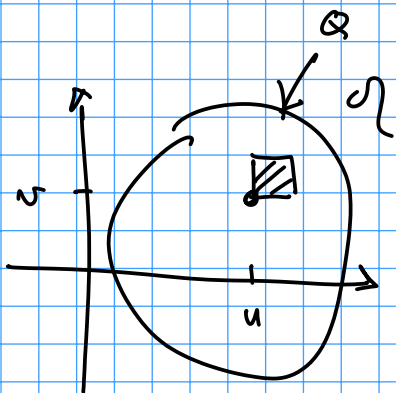
Def. (INTEGR. D) PRIMO TIPO - CASO PARAMETRICO)

$S$  superficie parametrizzata (cioè  $S = \Gamma(u, v)$  con  $\dots$ )

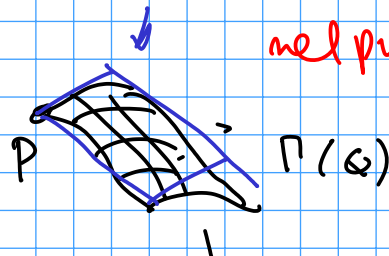
$$f: S \rightarrow \mathbb{R}$$

CHIAMO INTEGRALE DI  $f$  su  $S$  il numero

$$\iint_S f \, d\sigma := \iint_{\Omega} f(\Gamma(u, v)) \left\| \frac{\partial \Gamma}{\partial u}(u, v) \otimes \frac{\partial \Gamma}{\partial v}(u, v) \right\| du \, dv$$



$Q = d\Gamma(q)$   $d\sigma =$  elemento di area  
nel punto  $\Gamma(u, v)$



HA AREA PAR. A

$$P = \Gamma(u, v)$$

$$|Q| = |Q| \cdot \left\| \frac{\partial \Gamma}{\partial u} \otimes \frac{\partial \Gamma}{\partial v} \right\| \cong \text{AREA}(\Gamma(q))$$

IN PARTICOLARE SI DEFINISCE L'AREA della SUPERFICIE

S COME

$$A(S) = \iint_S 1 \, d\sigma = \iint_{\Omega} \left\| \frac{\partial \Gamma}{\partial u} \otimes \frac{\partial \Gamma}{\partial v} (u, v) \right\| \, du \, dv$$

$$= \vec{i} u + \vec{j} v + \sqrt{1 - u^2 - v^2} \vec{k}$$

PER ESEMPIO  $\Gamma(u, v) = (u, v, \sqrt{1 - u^2 - v^2})$  da  $B = \{u^2 + v^2 \leq 1\}$   
 in  $\mathbb{R}^3$  ( $S^+$  = emisfero nord della sfera)

$$\frac{\partial \Gamma}{\partial u} = \vec{i} + \frac{-2u}{2\sqrt{1-u^2-v^2}} \vec{k} = \vec{i} - \frac{u}{\sqrt{1-u^2-v^2}} \vec{k}$$

$$\frac{\partial \Gamma}{\partial v} = \vec{j} - \frac{v}{\sqrt{1-u^2-v^2}} \vec{k}$$

(escluso il  $\vec{0} = \{u^2 + v^2 < 1\}$ )

$$\begin{aligned} N(u, v) &= \frac{\partial \Gamma}{\partial u} \otimes \frac{\partial \Gamma}{\partial v} = \vec{i} \otimes \vec{j} - \vec{i} \otimes \vec{k} \left( \frac{v}{(1-u^2-v^2)^{1/2}} \right) - \vec{k} \otimes \vec{j} \frac{u}{(1-u^2-v^2)^{1/2}} + 0 \\ &= \vec{k} - \vec{i} \frac{u}{\sqrt{1-u^2-v^2}} - \vec{j} \frac{v}{\sqrt{1-u^2-v^2}} \end{aligned}$$

$$\|N(u, v)\|^2 = \frac{u^2}{1-u^2-v^2} + \frac{v^2}{1-u^2-v^2} + 1 =$$

$$\frac{u^2 + v^2 + 1 - u^2 - v^2}{1 - u^2 - v^2} = \frac{1}{1 - u^2 - v^2}$$

$$\|N(u, v)\| = \frac{1}{\sqrt{1-u^2-v^2}} \neq 0 \quad \left( \text{DUNQUE } \frac{\partial \Gamma}{\partial v} \circ \frac{\partial \Gamma}{\partial u} \text{ lin. ind.} \right)$$

Calcolo l'area:

(coord. polari)

$$\iint_{\{u^2+v^2 \leq 1\}} \frac{du dv}{\sqrt{1-u^2-v^2}}$$

$$\int_0^{2\pi} d\theta \int_0^1 dp \quad p \frac{1}{\sqrt{1-p^2}} = 2\pi \int_0^1 \frac{p}{\sqrt{1-p^2}} dp =$$

$$s = 1 - p^2 \quad ds = -2p dp \quad \pi \int_1^0 - \frac{ds}{\sqrt{s}} = \pi \int_0^1 \frac{ds}{\sqrt{s}}$$

$$= \pi [2\sqrt{s}]_0^1 = \pi \cdot 2 = 2\pi \quad \left( \text{TORNA CON IL FATTO CHE } S^1 = \text{MEZZA SFERA} \right)$$

# TEOREMA (INVARIANZA DELL'INTEGRALE PER RIPARAM.)

Se  $S$  è una superficie parametrica descritto da

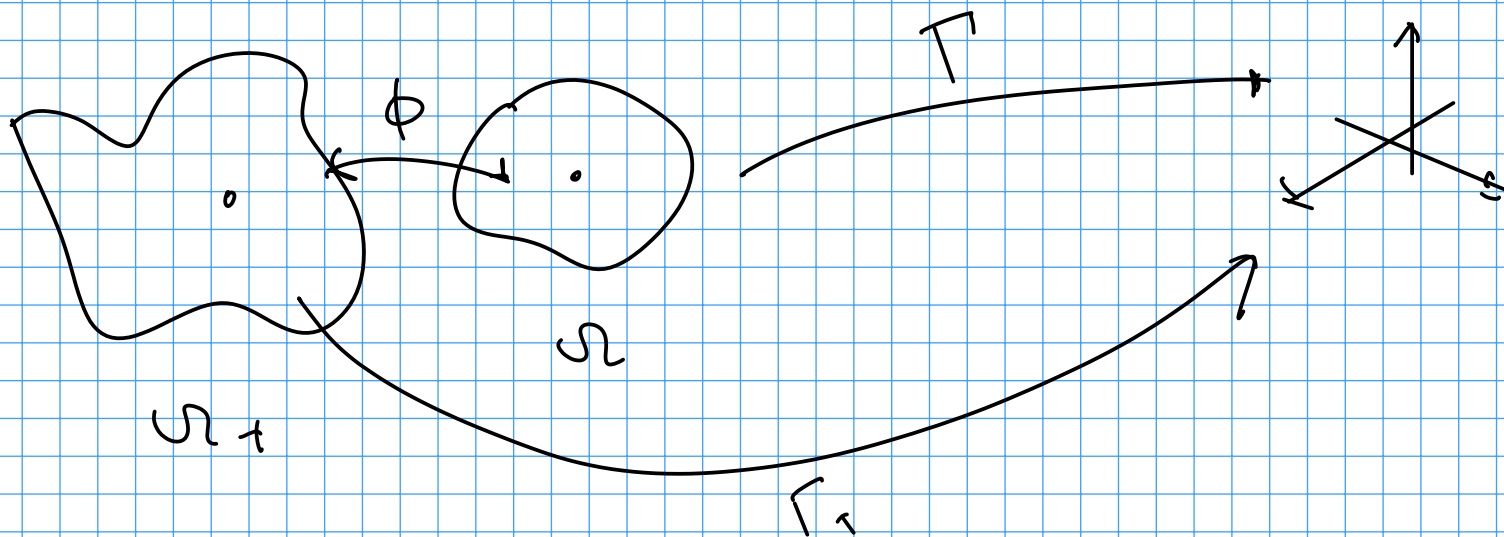
$$\Gamma: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$$

Se  $\phi: \Omega_1 \rightarrow \Omega$  con  $\Omega_1 \subset \mathbb{R}^2$

$\phi$  BIGETTIVA diff.,  $\phi^{-1}$  diff.

DICO CHE  $\Gamma_1: \Omega_1 \rightarrow \mathbb{R}^3$ , definita da  $\Gamma_1 = \Gamma \circ \phi$ ,

È UNA "RIPARAMETRIZZAZIONE DI  $S$ "



ALLORA

$$\iint_{\Gamma} f \, d\sigma = \iint_{\Gamma_1} f \, d\sigma \quad (\text{per qualunque } f)$$

INTEGRALI

$$\begin{aligned}
 \iint_{\Gamma_1} f \, d\sigma &= \iint_{\Omega_1} f(\Gamma_1(u', \sigma')) \cdot \left\| \frac{\partial \Gamma_1}{\partial u'} \otimes \frac{\partial \Gamma_1}{\partial \sigma'} \right\| du' d\sigma' \\
 &= \iint_{\Omega_1} f(\Gamma_1(u', \sigma')) \left\| \left( J_\phi(u', \sigma') \frac{\partial \Gamma}{\partial u} \right) \otimes \left( J_\phi(u', \sigma') \frac{\partial \Gamma}{\partial \sigma} \right) \right\| du' d\sigma' \\
 &= \iint_{\Omega_1} f(\Gamma(\phi(u', \sigma'))) \left\| \frac{\partial \Gamma}{\partial u}(\phi(u', \sigma')) \otimes \frac{\partial \Gamma}{\partial \sigma}(\phi(u', \sigma')) \right\| |\det J_\phi(u', \sigma')| \\
 &\quad \left( \| A v_1 \otimes A v_2 \| = |\det A| \| v_1 \otimes v_2 \| \right) \\
 &= (\text{cambio di variabile}) \iint_{\Omega} f(\Gamma(u, \sigma)) \left\| \frac{\partial \Gamma}{\partial u}(u, \sigma) \otimes \frac{\partial \Gamma}{\partial \sigma}(u, \sigma) \right\| du d\sigma \\
 &= \iint_{\Gamma} f \, d\sigma
 \end{aligned}$$