

Analisi Matematica II

prof. Claudio Saccon (*)

Lezione 57, 30 aprile 2014

(*) Dipartimento di Matematica

email: sacson@dm.unipi.it

sito web: <http://sacson.blog.dma.unipi.it>

ricevimento: [il venerdì alle 11.00 - via Buonarroti 1/c,](#)
[oppure su appuntamento \(da concordare via email\)](#)

INTEGRALI DI SUPERFICIE

ABBIAMO TRE NOZIONI POSSIBILI DI SUPERFICIE IN \mathbb{R}^N (viste prima di Notale)

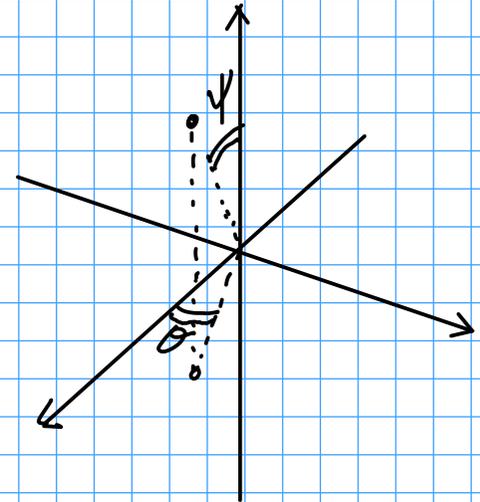
(a) SUPERFICIE PARAMETRICA

si considera una "mappa" (cioè una funzione) da Ω a valori in \mathbb{R}^N ,
dove $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ (Ω abbastanza regolare) Per esempio

$$\Gamma(\vartheta, \psi) = (\sin(\psi) \cos(\vartheta), \sin(\psi) \sin(\vartheta), \cos(\psi))$$

$$\Omega = \{(\vartheta, \psi) : 0 \leq \vartheta \leq 2\pi \quad 0 \leq \psi \leq \pi\}$$

DESCRIVE LA SFERA DI RAGGIO 1



(b) SUPERFICIE CARTESIANA

Nel caso tipico $N=3$
dato una $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, con $\Omega \subset \mathbb{R}^2$, si

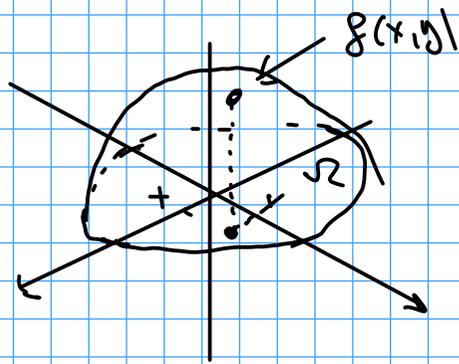
considera il GRAFICO $G_f = \{(x, y, z) : (x, y) \in \Omega, z = f(x, y)\}$

Questo è un caso particolare di (a), infatti posto $\Gamma(x, y) = (x, y, f(x, y))$
si ha subito una rappresentazione parametrica. Per esempio

$$f(x, y) = \sqrt{1 - x^2 - y^2}$$

unitaria

ci dà la calotta superiore della sfera

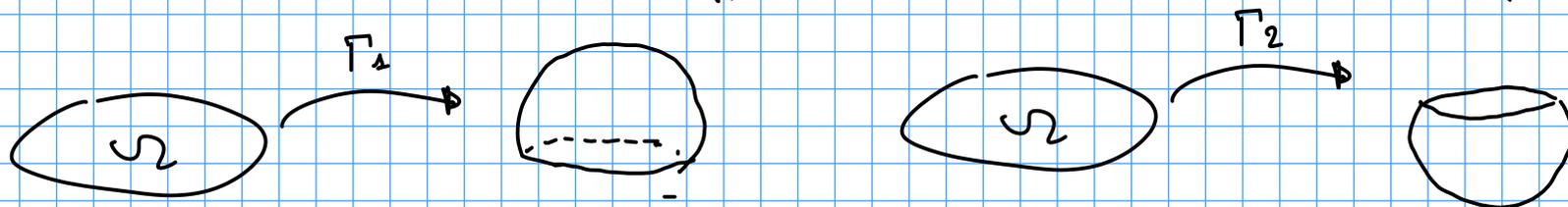


(c) FORMA IMPLICITA: Dato una $G: \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$ si prende
 $S = \{x \in \mathbb{R}^N : G(x) = 0\}$. Per quanto visto (TEOREMA DEL DIM)

se $x_0 \in S$ e se $\nabla G(x_0) \neq 0$, allora VICINO A x_0 esiste una parametrizzazione che descrive S . Per esempio

$$G(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 - 1$$

descrive nel senso ora detto lo sfera di raggio 1. Notiamo che, se si vuole che le parametrizzazioni siano definite su Ω aperto allora non si riesce a descrivere S con un'UNICA parametrizzazione; ce ne vorranno almeno 2, per esempio una per l'emisfero nord e una per l'emisfero sud (se non si vuole LASCIAR FUORI l'equatore le immagini delle due mappe dovranno sovrapporsi un po')



DUNQUE, ALLA FINE, IL PUNTO DI VISTA PIÙ GENERALE È LA DESCRIZIONE PARAMETRICA, AMMETTENDO CHE UNA SUPERFICIE SIA OTTENUTA "INGOLLANDO" PIÙ MAPPE (che si "soppingano bene")

• INTRODUCIAMO DUNQUE LA NOZIONE DI INTEGRALE DA QUESTA PROSPETTIVA:

$$S = \{ \Gamma(x, y), \text{ dove } (x, y) \in \Omega \}$$

essendo Ω aperto di \mathbb{R}^2 e $\Gamma: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^N$. IN REALTÀ $N=3$

(per non fare cose troppo generali che a ma non servono)

• SUPPONIAMO SEMPRE CHE Γ sia DIFFERENZIABILE $\Leftrightarrow S$ LISCIA

• DUNQUE $\Gamma(x, y) = (\gamma_1(x, y), \gamma_2(x, y), \gamma_3(x, y))$ e

$$\frac{\partial \Gamma}{\partial x} = \left(\frac{\partial}{\partial x} \gamma_1, \frac{\partial}{\partial x} \gamma_2, \frac{\partial}{\partial x} \gamma_3 \right)$$

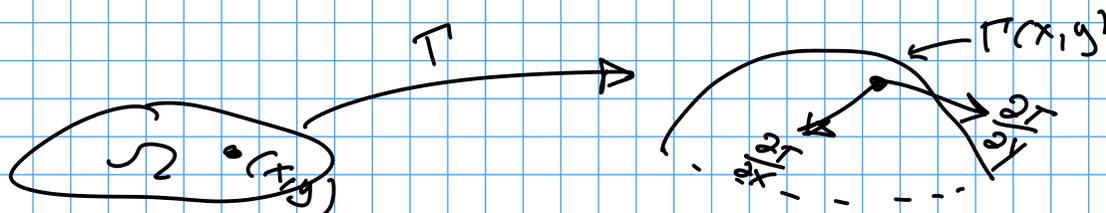
$$\frac{\partial \Gamma}{\partial y} = \left(\frac{\partial}{\partial y} \gamma_1, \frac{\partial}{\partial y} \gamma_2, \frac{\partial}{\partial y} \gamma_3 \right)$$

IPOTIZZEREMO SEMPRE CHE

$\frac{\partial \Gamma}{\partial x}$ e $\frac{\partial \Gamma}{\partial y}$ sono l.m. ind. pendenti

in ogni pb $\Leftrightarrow \frac{\partial \Gamma}{\partial x} \otimes \frac{\partial \Gamma}{\partial y} \neq 0$

sono due vettori di \mathbb{R}^3 che GENERANO IL PIANO TANGENTE a S (nel punto $\Gamma(x, y)$)

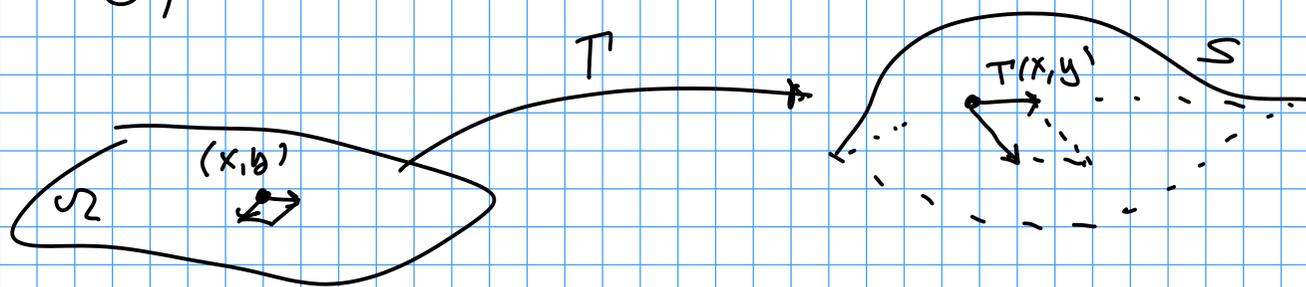


• Se si prende il prodotto vettoriale $\frac{\partial \Gamma}{\partial x} \otimes \frac{\partial \Gamma}{\partial y}$ (che siamo supposti non nullo per aver l'esistenza del piano tangente),

otteniamo un vettore ortogonale a $\frac{\partial \Gamma}{\partial x}$ e $\frac{\partial \Gamma}{\partial y}$ (e quindi ortogonale

al piano tangente - DUNQUE ORTOGONALE A S), il cui modulo

$\| \frac{\partial \Gamma}{\partial x} \otimes \frac{\partial \Gamma}{\partial y} \|$ rappresenta il "RAPPORTO TRA L'AREA di un



quadraticcio infinitesimale in Ω e la sua immagine nel piano tangente a S , nel punto $T(x, y)$ corrispondente.

NOTA: CHIEDERE $\frac{\partial \Gamma}{\partial x} \otimes \frac{\partial \Gamma}{\partial y} \neq 0$ significa che S è veramente BIDIMENSIONALE (4 punti)

DEFINIZIONE Dato S come sopra e dato $f: S \rightarrow \mathbb{R}$ poniamo

$$\int_S f \, d\sigma := \iint_{\Omega} f(\Gamma(x, y)) \left\| \frac{\partial \Gamma}{\partial x}(x, y) \otimes \frac{\partial \Gamma}{\partial y}(x, y) \right\| dx dy$$

Nel caso $f \equiv 1$ l'integrale sopra S si dice AREA di S :

$$A(S) := \iint_S \left\| \frac{\partial T(x,y)}{\partial x} \otimes \frac{\partial T(x,y)}{\partial y} \right\| dx dy$$

AVVISO: LUNEDÌ 5/5 NON C'È LEZIONE

(SOSPENSIONE DIDATTICA DALLE 10 alle 12)