

COGNOME:

NOME:

MATR.:

--	--	--	--	--	--

La somma dei punteggi degli esercizi fa **40** Il tempo a disposizione è un ora e trenta minuti.

**Esercizio 1** Sia  $A := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x - 1 \leq y \leq 1 - x^2\}$ .

Allora:

(a) Il punto  $(0, 0)$  è  interno ad  $A$  /  esterno ad  $A$  /  di frontiera per  $A$ .

(1 pt.)

(b) Il punto  $(1, 1)$  è  interno ad  $A$  /  esterno ad  $A$  /  di frontiera per  $A$ .

(1 pt.)

(c)  $A$  è  aperto /  chiuso /  né aperto né chiuso.

(1 pt.)

(d) La frontiera di  $A$  è:

(2 pt.)

$\{(x, y) : -1 \leq x \leq 2, y = x - 1\} \cup \{(x, y) : -1 \leq x \leq 2, y = 1 - x^2\};$

$\{(x, y) : -2 \leq x \leq 1, y = x - 1\} \cup \{(x, y) : -1 \leq x \leq 2, y = 1 - x^2\};$

$\{(x, y) : -2 \leq x \leq 1, y = x - 1\} \cup \{(x, y) : -2 \leq x \leq 1, y = 1 - x^2\};$

$\{(x, y) : -1 \leq x \leq 2, y = x - 1\} \cup \{(x, y) : -2 \leq x \leq 1, y = 1 - x^2\};$

nessuna delle precedenti

**Esercizio 2** Siano  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  e  $\phi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definite da:

$$f(x, y) := 2x - 3y + xy, \quad \phi(x, y) := (x^2 - y^2, 2xy)$$

e sia  $h := f \circ \phi$  (cioè  $h(x, y) = f(\phi(x, y))$ ).

(a) Si trovino:

$$\frac{\partial h}{\partial x}(1, -1) =$$

(1 pt.)

$$\frac{\partial h}{\partial y}(1, -1) =$$

(1 pt.)

$$\boxed{1} \quad (x, y) \in A \Leftrightarrow x-1 \leq y \leq 1-x^2 \Rightarrow$$

$$x-1 \leq 1-x^2 \Leftrightarrow x^2+x-2 \geq 0 \Leftrightarrow$$

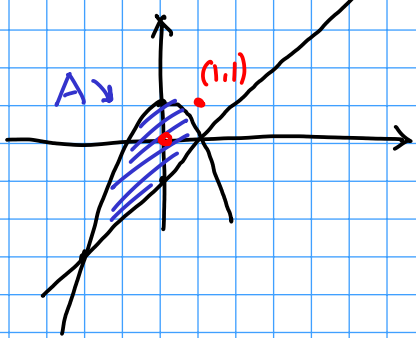
$$x_1 \leq x \leq x_2 \quad \text{dove} \quad x_{1,2} = \frac{-1 \pm \sqrt{1+8}}{2} = \begin{cases} -2 \\ 1 \end{cases}$$

Dunque se  $(x, y) \in A \Rightarrow -2 \leq x \leq 1$ ; viceversa se  $x \in [-2, 1]$  allora ci sono delle  $y$  comprese tra  $x-1$  e  $1-x^2$ . Dunque

$$A = \{ (x, y) : -2 \leq x \leq 1, x-1 \leq y \leq 1-x^2 \}$$

( $A$  è normale rispetto all'asse  $x$ ). Come visto e chiaro

$$\partial A = \{ -2 \leq x \leq 1, x-1=y \} \cup \{ -2 \leq x \leq 1, y=1-x^2 \}$$



Si vede facilmente che

- $(0, 0) \in A$

- $(1, 1) \notin \overline{A} (=A)$

$A$  è chiuso perché le disuguaglianze sono deboli e  $x-1, 1-x^2$  sono continue

(oppure perché si vede che  $\partial A \subset A$ )

$\boxed{2}$  Partiamo dallo secondo domanda. Il teorema sullo derivate della composizione dice che, se  $h = f \circ \phi$

$$J_h(x) = J_f(\phi(x)) \cdot J_\phi(x)$$

Dato che  $\nabla h(x) = J_h(x)^T$  si ricorre

$$\nabla h(x) = (J_f(\phi(x)) J_\phi(x))^T = J_\phi(x)^T J_f(\phi(x))^T = J_\phi(x)^T \nabla f(\phi(x))$$

Veniamo al caso concreto:  $f(x, y) = 2x - 3y + xy$

$\phi(x, y) = (x^2 - y^2, 2xy)$ . Allora

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 2 + y, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = -3 + x \quad \Rightarrow \quad \nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} 2+y \\ -3+x \end{pmatrix}$$

$$\frac{\partial \phi_1}{\partial x} = 2x, \quad \frac{\partial \phi_1}{\partial y} = -2y, \quad \frac{\partial \phi_2}{\partial x} = 2y, \quad \frac{\partial \phi_2}{\partial y} = 2x$$

$$\Rightarrow J_\phi(x, y) = \begin{bmatrix} 2x & -2y \\ 2y & 2x \end{bmatrix} \quad \cdot \quad \text{DUNQUE}$$

$$\phi(1,-1) = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \end{pmatrix} \quad J_{\phi}(1,-1) = \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ -2 & 2 \end{bmatrix} \quad \nabla f(0,-2) = \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \end{pmatrix}$$

A questo punto posso scrivere indirettamente

$$J_h(1,-1) = J_f(0,-2) J_{\phi}(1,-1) = [0, -3] \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ -2 & 2 \end{bmatrix} = [6, -6]$$

$$\text{oppure } \nabla h(1,-1) = J_{\phi}(1,-1)^T \nabla f(0,-2) = \begin{bmatrix} 2 & -2 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ -3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 \\ -6 \end{bmatrix}$$

IN OGNI CASO

$$\frac{\partial h}{\partial x}(1,-1) = 6 \quad \frac{\partial h}{\partial y}(1,-1) = -6$$

Si può anche fare direttamente:

$$h(x,y) = 2(x^2 - y^2) - 3(2xy) + (x^2 - y^2)(2xy) = 2x^2 - 2y^2 - 6xy + 2x^3y - 2xy^3 \Rightarrow$$

$$\frac{\partial h}{\partial x} = 4x - 6y + 6x^2y - 2y^3 \rightarrow \frac{\partial h}{\partial x}(1,-1) = 4 + 6 - 6 + 2 = 6$$

$$\frac{\partial h}{\partial y} = -4y - 6x + 2x^3 - 6xy^2 \rightarrow \frac{\partial h}{\partial y}(1,-1) = 4 - 6 + 2 - 6 = -6 \neq$$

3) Si vede subito che

$$\|e_1\|^2 = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} + 0 = 1 \quad \|e_2\|^2 = \frac{1}{4} + \frac{1}{4} + \frac{1}{2} = 1$$

$$e_1 \cdot e_2 = 0$$

$$\text{Dunque } \|\hat{\gamma}(t)\|^2 = \cos^2(t) \|e_1\|^2 + \sin^2(t) \|e_2\|^2 = 1$$

$$\hat{\gamma}'(t) = -\sin(t)e_1 + \cos(t)e_2$$

$$\|\hat{\gamma}'(t)\|^2 = \sin^2(t) \|e_1\|^2 + \cos^2(t) \|e_2\|^2 = 1$$

$$\hat{\gamma}(t) \cdot \hat{\gamma}'(t) = \cos(t)(-\sin(t)) \langle e_1, e_1 \rangle + 2 \sin(t) \cos(t) \langle e_1, e_2 \rangle$$

$$\sin(t) \cos(t) \langle e_2, e_2 \rangle = 0$$

$$\text{calcoliamo } \gamma'(t): \quad \frac{d}{dt} t^2 \hat{\gamma}(t) = 2t \hat{\gamma}(t) + t^2 \hat{\gamma}'(t)$$

$$\Rightarrow \|\gamma'(t)\|^2 = 4t^2 \|\hat{\gamma}(t)\|^2 + t^4 \|\hat{\gamma}'(t)\|^2 \quad \left( \text{perché } \hat{\gamma} \cdot \hat{\gamma}' = 0 \right)$$

$$\Rightarrow \|\gamma'(t)\| = \sqrt{4t^2 + t^4}$$

(b) In generale se  $f : \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$  e  $\phi : \mathbb{R}^M \rightarrow \mathbb{R}^N$  sono di classe  $\mathcal{C}^1$ , quale delle seguenti formule è corretta? (3 pt.)

$\nabla h(x) = J_f(\phi(x)) J_\phi(x);$

$\nabla h(x) = J_\phi(x) \nabla f(\phi(x));$

$\nabla h(x) = J_\phi(x)^T \nabla f(\phi(x));$

$\nabla h(x) = \nabla \phi(x) \cdot \nabla f(\phi(x)).$

**Esercizio 3** Definiamo:  $\mathbf{e}_1 := \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}, 0\right)$  ed  $\mathbf{e}_2 := \left(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right)$ .

Consideriamo le curve  $\hat{\gamma}, \gamma : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$  definite da:

$$\hat{\gamma}(t) := \cos(t)\mathbf{e}_1 + \sin(t)\mathbf{e}_2,$$

$$\gamma(t) := t^2 \hat{\gamma}(t)$$

(a) Si trovino:

$\|\hat{\gamma}(t)\| =$   (1 pt.)

$\|\hat{\gamma}'(t)\| =$   (1 pt.)

$\hat{\gamma}(t) \cdot \hat{\gamma}'(t) =$   (1 pt.)

(b) Si calcoli la lunghezza del tratto di  $\gamma$  tra  $t = 0$  e  $t = 1$ :

$\ell(\gamma|_{[0,1]}) =$   (6 pt.)

(c) Se  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  è definita da  $f(x, y, z) := x^2 - y^2 + xyz$ , si calcoli la derivata di  $f$  lungo la curva  $\gamma$  in  $t = \pi$ :

$\frac{d}{dt} f(\gamma(t))|_{t=\pi} =$   (2 pt.)

Calcoliamo  $L(\gamma|_{[0,1]}) =$

$$\int_0^1 \sqrt{4t^2 + t^4} = \int_0^1 t \sqrt{4+t^2} = \quad (s=t^2, ds=2t dt)$$

$$\frac{1}{2} \int_0^1 \sqrt{4+s} ds = \frac{1}{2} \left[ \frac{2}{3} (4+s)^{3/2} \right]_0^1 = \frac{1}{3} (5^{3/2} - 4^{3/2}) =$$

$$\frac{1}{3} (5\sqrt{5} - 8)$$

Per l'ultima domanda usiamo la formula  $(f \circ \gamma)' = (\nabla f \circ \gamma) \cdot \gamma'$

Abbiamo  $\hat{\gamma}(\pi) = -e_1$ ,  $\hat{\gamma}'(\pi) = -e_2 \Rightarrow \gamma(\pi) = -\pi^2 e_1$  mentre

$\gamma'(\pi) = -2\pi e_1 - \pi^2 e_2$ . Invece  $\nabla f = \begin{pmatrix} 2x \\ -2y \\ xy \end{pmatrix}$  e dunque

$$\nabla f(\gamma(\pi)) = \nabla f(-\pi^2 e_1) = \begin{pmatrix} -\pi^2 \sqrt{2} \\ \pi^2 \sqrt{2} \\ \pi^4/2 \end{pmatrix} \text{ e infine}$$

$$(f \circ \gamma)'(\pi) = \begin{pmatrix} -\pi^2 \sqrt{2} \\ \pi^2 \sqrt{2} \\ \pi^4/2 \end{pmatrix} \left[ -2\pi \begin{pmatrix} \sqrt{2}/2 \\ \sqrt{2}/2 \\ 0 \end{pmatrix} - \pi^2 \begin{pmatrix} 1/2 \\ -1/2 \\ \sqrt{2}/2 \end{pmatrix} \right] =$$

$$\pi^4 \frac{\sqrt{2}}{2} + \pi^4 \frac{\sqrt{2}}{2} - \pi^6 \frac{\sqrt{2}}{4} = \pi^4 \sqrt{2} - \frac{\pi^6 \sqrt{2}}{4} = \pi^4 \sqrt{2} \left( 1 - \frac{\pi^2}{4} \right)$$

(\*) VEDERE SOLUZIONE ALTERNATIVA DUE PAGINE SOTTO

4

Per i pt critici vedi lo svolgimento sott.

Per il limite all'infinito notiamo che

$\varphi(x,y) = x^2 + 4xy + y^2$  è una forma quadratica

e dunque  $\varphi(x,y) \leq C \|(x,y)\|^2$  per  $C \in \mathbb{R}$

Se vogliamo però prendere  $C=3$  dato che

$$4xy \leq \frac{4(x^2+y^2)}{2} = 2\|(x,y)\|^2$$

Dunque  $f(x,y) \geq -3\|(x,y)\|^2 + e^{\|(x,y)\|^2 - 1} = h(\|(x,y)\|^2)$

dove  $h(t) = -3t + e^{t-1}$ . Dato che  $\lim_{t \rightarrow +\infty} h(t) = +\infty$

(l'esponentiale "vince") ho che

$\lim_{\|(x,y)\| \rightarrow \infty} -3\|(x,y)\|^2 + e^{\|(x,y)\|^2 - 1} = +\infty$  lo cui

$\lim_{\|(x,y)\| \rightarrow \infty} f(x,y) = +\infty$ .

Esercizio 4 Sia  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  definita da:

$$f(x, y) := x^2 + 4xy + y^2 + e^{x^2+y^2-1}$$

(a) Si trovino tutti i punti stazionari di  $f$  e si dica se sono punti di massimo o minimo locale.

Svolgimento:

(6 pt.)

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 2x + 4y + 2x e^{x^2+y^2-1}, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = 4x + 2y + 2y e^{x^2+y^2-1}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 2 + 2(1+2x^2) e^{x^2+y^2-1} \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 2 + 2(1+2y^2) e^{x^2+y^2-1}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = 4 + 4xy e^{x^2+y^2-1}$$

PTI CRITICI:

$$\begin{cases} 2(1+e^{x^2+y^2-1})x + 4y = 0 \\ 4x + 2(1+e^{x^2+y^2-1})y = 0 \end{cases} \quad \text{allora } (x, y) = (0, 0) \\ \text{o il determinante}$$

$$4(1+e^{x^2+y^2-1})^2 - 16 = 0 \Leftrightarrow (1+e^{x^2+y^2-1}) = 2 \Leftrightarrow$$

$$e^{x^2+y^2-1} = 1 \Leftrightarrow x^2+y^2 = 1. \quad \text{Dunque se } (x, y) \neq (0, 0) \text{ ho}$$

$$\begin{cases} 4x + 4y = 0 \\ 4x + 4y = 0 \\ x^2 + y^2 = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = -x \\ x^2 + y^2 = 1 \end{cases} \Leftrightarrow (x, y) = \pm \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2}\right)$$

HO TRE PUNTI CRITICI:  $(0, 0)$ ,  $\left(\frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2}\right)$ ,  $\left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right)$ . Inoltre

$$H_f(0, 0) = \begin{bmatrix} 2+2e^{-1} & 4 \\ 4 & 2+2e^{-1} \end{bmatrix} \quad \text{che ha determinante} \\ 4((1+e^{-1})^2 - 4) < 0$$

DUNQUE  $(0, 0)$  è pt di SELLA

$$H_f\left(\frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2}\right) = \begin{bmatrix} 2+2(1+1) & 4+4(-\frac{1}{2}) \\ 4+4(-\frac{1}{2}) & 2+2(1+1) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 & 2 \\ 2 & 6 \end{bmatrix}$$

che ha determinante =  $32 > 0$  e  $\Delta_{11} = 6 > 0$

DUNQUE  $\left(\frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2}\right)$  è punto di MINIMO

e lo stesso accade per  $\left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right)$  che ha lo stesso modulo  
eigenvalue.

Ma allora per Weierstrass generalizzato  $f$  ha minimo e, dati i punti stazionari trovati, il minimo viene assunto in  $\pm \left( \frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2} \right)$ . Ne segue

$$\begin{aligned} \min f &= f\left(\frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2}\right) = f\left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right) = \frac{1}{2} + 4\left(-\frac{1}{2}\right) + \frac{1}{2} + 1 \\ &= 1 - 2 + 1 = 0 \end{aligned}$$

VICEVERSA, dato il limite all'infinito,  $f$  non è limitato superiormente  $\Rightarrow \sup f = +\infty$  e il massimo non esiste

DA QUANTO DETTO segue che

$$f(x, y) \geq 0 \quad \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2$$

e (dato che  $\pm \left( \frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2} \right)$  sono minimi stretti) gli unici punti in cui vale  $= 0$  sono  $\pm \left( \frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2} \right)$ .

In definitiva  $\{f(x, y) \leq 0\} = \left\{ \left( \frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2} \right), \left( -\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2} \right) \right\}$  che è l'insieme di DUE PUNTI.

### \* SOL. ALTERNATIVA DI 3.C. (CALCOLO DIRETTO)

Se si fanno i calcoli

$$\hat{\gamma}(t) = \left( \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(t) + \frac{1}{2} \sin(t), \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(t) - \frac{1}{2} \sin(t), \frac{\sqrt{2}}{2} \sin(t) \right)$$

$$f(x, y, z) = x^2 - y^2 + xyz = (x+y)(x-y) + xyz \Rightarrow$$

$$f(t^2 \hat{\gamma}(t)) = t^4 \left( \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(t) + \frac{1}{2} \sin(t) + \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(t) - \frac{1}{2} \sin(t) \right) \cdot$$

$$\cdot \left( \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(t) + \frac{1}{2} \sin(t) - \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(t) + \frac{1}{2} \sin(t) \right) +$$

$$t^6 \left( \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(t) + \frac{1}{2} \sin(t) \right) \left( \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(t) - \frac{1}{2} \sin(t) \right) \frac{\sqrt{2}}{2} \sin(t) =$$

$$t^4 \sqrt{2} \cos(t) \sin(t) + t^6 \left( \frac{1}{2} \cos^2(t) - \frac{1}{4} \sin^2(t) \right) \frac{\sqrt{2}}{2} \sin(t) =$$

$$\frac{\sqrt{2}}{2} t^4 \sin(2t) + t^6 \left( \frac{\cos(2t) + 1}{4} - \frac{1 - \cos(2t)}{8} \right) \frac{\sqrt{2}}{2} \sin(t) =$$

$$\frac{\sqrt{2}}{2} t^4 \sin(2t) + \frac{\sqrt{2}}{2} t^6 \sin(t) \left( \frac{3}{8} \cos(2t) + \frac{1}{8} \right)$$

Derivato in  $t$ :

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} f(g(t)) &= 4 \frac{\sqrt{2}}{2} t^3 \sin(2t) + \frac{\sqrt{2}}{2} t^4 2 \cos(2t) + \\ &\frac{\sqrt{2}}{2} 6 t^5 \sin(t) \left( \frac{3}{8} \cos(2t) + \frac{1}{8} \right) + \frac{\sqrt{2}}{2} t^6 \cos(t) \left( \frac{3}{8} \cos(2t) + \frac{1}{8} \right) \\ &+ \frac{\sqrt{2}}{2} t^6 \sin(t) \left( \frac{3}{8} (-2 \sin(2t)) \right) \end{aligned}$$

Metto  $t = \pi$ :  $(\sin(\pi) = \sin(2\pi) = 0, \cos(\pi) = -1, \cos(2\pi) = 1)$

$$\begin{aligned} (f \circ g)'(\pi) &= \sqrt{2} \pi^4 + \frac{\sqrt{2}}{2} \pi^6 (-1) \left( \frac{3}{8} + \frac{1}{8} \right) = \\ &\sqrt{2} \pi^4 - \frac{\sqrt{2}}{4} \pi^6 = \sqrt{2} \pi^4 \left( 1 - \frac{\pi^2}{4} \right) \end{aligned}$$

TORNA!!



(b) Si dica se il limite  $\lim_{\|(x,y)\| \rightarrow \infty} f(x,y)$ :

non esiste

esiste finito

esiste e fa  $+\infty$

esiste e fa  $-\infty$ .

(2 pt.)

(c) Si dica se l'insieme  $M := \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : f(x,y) \leq 0\}$ :

è vuoto

contiene esattamente un punto

contiene esattamente due punti

contiene esattamente tre punti

contiene più di tre punti (eventualmente un numero infinito)

(3 pt.)

(d)

$\max_{\mathbb{R}^2} f =$    non esiste

(1 pt.)

$\min_{\mathbb{R}^2} f =$    non esiste

(1 pt.)

**Esercizio 5** Siano  $A := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : y > 0\}$  e  $f : A \rightarrow \mathbb{R}$  definita da:

$$f(x, y) := \frac{xy^2}{x^2 + y^3}$$

Si dimostri che

$$\lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} f(x, y) = 0$$

Svolgimento:

(6 pt.)

$$\text{Si ha } |xy^2| = |x| y^{\frac{3}{2}} y^{1/2} \quad (y > 0)$$
$$\leq \frac{x^2 + y^3}{2} y^{1/2} \quad (\text{per la disuguaglianza } ab \leq \frac{a^2 + b^2}{2})$$

$$\text{DUNQUE } |f(x, y)| \leq \frac{1}{2} \frac{(x^2 + y^3) y}{x^2 + y^3} = \frac{y^{1/2}}{2}$$

$$\text{Dato che } \lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} \frac{y^{1/2}}{2} = 0 \quad \text{si ricorre (combinando)}$$

$$\lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} |f(x, y)| = 0$$



$$\lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} f(x, y) = 0$$