

NOME:

COGNOME:

MATR.:

Ingegneria Aerospaziale. Analisi Matematica 2. Compito del 10 aprile 2021

Istruzioni di compilazione: Si usi:

- lo slash per indicare la linea di frazione: $2/3$ per $\frac{2}{3}$;
- il carattere \wedge per indicare la potenza: 2^3 per 2^3 ;
- le combinazioni \geq per il maggiore o eguale \geq e \leq per il minore o eguale \leq : $1 \leq 2$ per $1 \leq 2$;
- il carattere $_$ per indicare l'indice: a_n per a_n ;
- `sqrt` (preferibile) oppure $\wedge(1/2)$ per indicare la radice, dunque `sqrt(2)` oppure $2^{\wedge(1/2)}$ per $\sqrt{2}$;
- `exp` (preferibile) oppure $e^$ per indicare l'esponenziale, dunque `exp(2)` oppure $e^{\wedge(2)}$ per e^2 ;
- `Pi` per π ;
- le parentesi per dirimere tutti i casi di ordine tra le operazioni, per esempio $((1+x)/2)^{\wedge}((x+y)/(x-y))$;
- le parentesi anche per indicare punti e vettori, come in $(1,2,3)$;
- per indicare una sommatoria o una serie come $\sum_{n=0}^{\infty} a_n$ si può usare `SUM(n=0,infinito)a_n`

La somma dei punteggi degli esercizi fa 40.

ATTENZIONE ALLA SCADENZA DEL TEMPO (1 ora e 45 minuti)

Inizio Test

- Consideriamo una funzione $f : [0, +\infty[\rightarrow \mathbb{R}$ e supponiamo che f sia integrabile in senso improprio secondo Riemann. Si dica quale delle seguenti affermazioni è corretta.
 - f è integrabile secondo Lebesgue (senza dover chiedere altre ipotesi).
 - f è integrabile secondo Lebesgue se e solo se $f \geq 0$.
 - f è integrabile secondo Lebesgue se e solo se f^+ è integrabile in senso improprio secondo Riemann.
 - ~~f è integrabile secondo Lebesgue se e solo se $|f|$ è integrabile in senso improprio secondo Riemann.~~
 - nessuna delle precedenti.

- Consideriamo l'insieme $M \subset \mathbb{R}^3$ definito da:

$$M := \{(x, y, z) : xyz = 1, e^x + e^y = 2ez\}$$

e il punto $P_0 := (1, 1, 1)$. È facile vedere che $P_0 \in M$. Inoltre usando il Teorema del Dini si può verificare che, vicino a P_0 M si descrive come il sostegno di una curva regolare γ della forma $\gamma(t) = (t, \gamma_2(t), \gamma_3(t))$ (in altri termini $\gamma_1(t) = t$), dove $t \in [1 - \epsilon, 1 + \epsilon]$, per $\epsilon > 0$ piccolo.

Si calcoli il vettore $\gamma'(1)$.

Se $G(x, y, z) = \begin{pmatrix} xyz - 1 \\ e^x + e^y - 2ez \end{pmatrix}$ ($v = \{G = 0\}$) allora

$$\frac{\partial G}{\partial (x, y, z)} = \begin{bmatrix} yz & xz & xy \\ e^x & e^y & -2e \end{bmatrix} \quad \frac{\partial G}{\partial (x, y, z)}(P_0) = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ e & e & -2e \end{bmatrix}$$

Detto g la funzione $g(x) = \begin{bmatrix} y(x) \\ z(x) \end{bmatrix}$ fornito del Dini ($\frac{\partial G}{\partial (y, z)} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ e & -2e \end{bmatrix}$ è ok!)

$$\Rightarrow g'(1) = - \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ e & -2e \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 1 \\ e \end{bmatrix} = - \frac{1}{-2e - e} \begin{bmatrix} -2e - 1 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ e \end{bmatrix} = \frac{1}{3e} \begin{bmatrix} -2e - 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

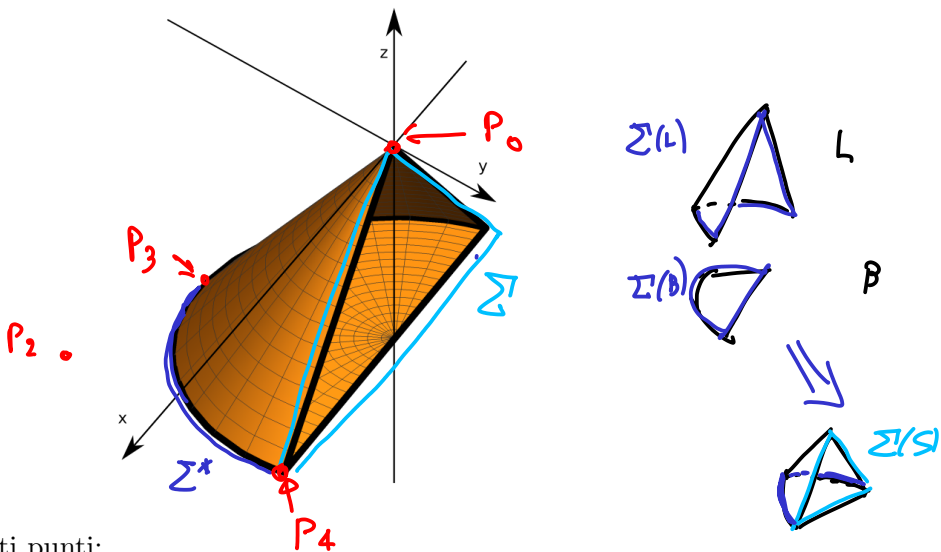
$$= \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \text{cioè } y'(1) = -1 \quad z'(1) = 0 \quad . \quad \text{Ne segue}$$

$$g'(1) = (1, -1, 0)$$

3. Si considerino il campo $\vec{f}: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ e la superficie $S \subset \mathbb{R}^3$ definiti da:

$$\vec{f}(x, y, z) = 7x^3z^2\vec{i} + 7y^3z^2\vec{j} + 5z^3\vec{k} \quad , \quad S := B \cup L$$

dove: $L := \{(x, y, z) : x^2 + y^2 = z^2, y \leq 0, -1 \leq z \leq 0\}$, $B := \{(x, y, z) : x^2 + y^2 \leq 1, y \leq 0, z = -1\}$.



Si considerino inoltre i seguenti punti:

$$P_1 := (0, 0, 0), \quad P_2 := (1, -1, -1), \quad P_3 := (0, -1, -1), \quad P_4 := (1, 0, -1),$$



1. Si dica quale affermazione è corretta:

- (a) $P_1 \in \Sigma(S)$;
- (b) $P_1 \in \Sigma^*(S) \setminus \Sigma(S)$;
- (c) $P_1 \in S \setminus \Sigma^*(S)$;
- (d) $P_1 \notin S$.

2. Si dica quale affermazione è corretta:

- (a) $P_2 \in \Sigma(S)$;
- (b) $P_2 \in \Sigma^*(S) \setminus \Sigma(S)$;
- (c) $P_2 \in S \setminus \Sigma^*(S)$;
- (d) $P_2 \notin S$.

3. Si dica quale affermazione è corretta:

- (a) $P_3 \in \Sigma(S)$;
- (b) $P_3 \in \Sigma^*(S) \setminus \Sigma(S)$;
- (c) $P_3 \in S \setminus \Sigma^*(S)$;
- (d) $P_3 \notin S$.

4. Si dica quale affermazione è corretta:

- (a) $P_4 \in \Sigma(S)$;
- (b) $P_4 \in \Sigma^*(S) \setminus \Sigma(S)$;
- (c) $P_4 \in S \setminus \Sigma^*(S)$;
- (d) $P_4 \notin S$.

5. Si calcoli il flusso:

$$\Phi(\vec{f}, S, \hat{\nu}) = \iint_S \vec{f} \cdot \hat{\nu} \, d\sigma = \iint_S (7x^3z^2\vec{i} + 7y^3z^2\vec{j} + 5z^3\vec{k}) \cdot \hat{\nu} \, d\sigma.$$

$$= \frac{9}{4} \pi$$

dove la normale $\hat{\nu} = \hat{\nu}_1\vec{i} + \hat{\nu}_2\vec{j} + \hat{\nu}_3\vec{k}$ ha componente $\hat{\nu}_3 > 0$ su L e $\hat{\nu}_3 = -1$ su B .

6. Se $\hat{\nu}$ è la stessa del punto precedente si calcoli il flusso:

$$\Phi(\vec{f}, L, \hat{\nu}) = \iint_L \vec{f} \cdot \hat{\nu} \, d\sigma = \iint_L (7x^3z^2\vec{i} + 7y^3z^2\vec{j} + 5z^3\vec{k}) \cdot \hat{\nu} \, d\sigma.$$

$$= -\frac{\pi}{4}$$

$$(5) \text{ si ha } \operatorname{div} \vec{f} = 21x^2z^2 + 21y^2z^2 + 15z^3 = 3z^2(7(x^2+y^2)+5)$$

$$\text{chiamo } D = \{x^2+y^2 \leq z^2, y \leq 0, -1 \leq z \leq 1\}$$

$$\text{Allora } \partial D = B \cup L \cup C = S \cup C \quad \text{dove}$$

$$C = \{x^2 \leq z^2, y=0, -1 \leq z \leq 1\}$$

Notiamo che su C lo normale esterno a D è \vec{j} mentre su S \hat{v} coincide con quella assegnata. Inoltre

$$\iint_C \vec{f} \cdot \hat{v} \, d\sigma = \iint_C f_3 \, d\sigma = 0$$

perché su C $y=0$ e $f_3(x,0,y) = 0$. Dunque

$$\iiint_D \operatorname{div} \vec{f} \, dx \, dy \, dz = \iint_{\partial D} \vec{f} \cdot \hat{v} \, d\sigma = \iint_S \vec{f} \cdot \hat{v} \, d\sigma$$

$$\iiint_D 3z^2(7(x^2+y^2)+5) \, dx \, dy \, dz \quad (\text{coordinate cilindriche})$$

$$3 \int_{-1}^0 z^2 \left(\int_{\frac{\pi}{2}}^{\frac{3\pi}{2}} \left(\int_0^{|z|} (7\rho^2+5)\rho \, d\rho \right) d\theta \right) dz =$$

$$3\pi \int_{-1}^0 z^2 \left[7 \frac{\rho^4}{4} + 5 \frac{\rho^2}{2} \right]_0^{|z|} dz = \frac{3\pi}{4} \int_{-1}^0 (7z^6 + 10z^4) dz =$$

$$\frac{3\pi}{4} \left[z^7 + 2z^5 \right]_{-1}^0 = \frac{9\pi}{4}$$

$$(6) \text{ Nota che, se } (x,y,z) \in B \Rightarrow f_3(x,y,z) = f_3(x,y,-1) = -5$$

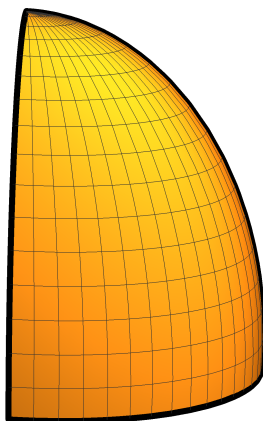
$$\Rightarrow \iint_B \vec{f} \cdot \hat{v} \, d\sigma = \iint_B \vec{f} \cdot (-\vec{k}) \, d\sigma = \iint_{\left\{ \begin{array}{l} x^2+y^2 \leq 1 \\ 0 \leq z \end{array} \right\}} 5 \, dx \, dy = 5 \frac{\pi}{2}$$

$$\Rightarrow \iint_L \vec{f} \cdot \hat{v} \, d\sigma = \iint_S \vec{f} \cdot \hat{v} \, d\sigma - \iint_B \vec{f} \cdot \vec{j} \, d\sigma = \frac{9\pi}{4} - \frac{5\pi}{2} = -\frac{\pi}{4}$$

4. Si considerino gli insiemi

$$V := \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x \geq 0, y \geq 0, z \geq 0, x^2 + \frac{y^2}{4} + \frac{z^2}{9} = 1 \right\}$$

$$W := \{(x, y, z) \in V : x = 0\} \cup \{(x, y, z) \in V : y = 0\} \cup \{(x, y, z) \in V : z = 0\}$$



e la funzione $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ definita da:

$$f(x, y, z) := xyz.$$

1. I punti di W sono tutti stazionari vincolati per f su V SI
2. Si motivi brevemente la risposta data al punto precedente. Su W $f \equiv 0$
3. Si dica QUANTI sono i punti stazionari vincolati P per f su V tali che $P \in V$, ma $P \notin W$ (per rispondere alla domanda è necessario calcolare questi punti, anche se non è richiesto scrivere questi punti nella risposta - basta dire quanti sono). 1 PUNTO
4. Si trovi il MINIMO di f su V . MIN = 0
5. Si trovi il MASSIMO di f su V . MAX = $\frac{2\sqrt{3}}{3}$

(3) Su $V \setminus W$ i pti critici si ottengono dal sistema (con i moltiplicatori)

$$\begin{cases} yz = \lambda 2x \\ xy = \lambda 2y/4 \\ xz = \lambda 2z/9 \\ x^2 + \frac{y^2}{4} + \frac{z^2}{9} = 1, x > 0, y > 0, z > 0 \end{cases}$$

MOLTIPLICO LA $\begin{matrix} \text{I}^\circ \text{ RIGA per } x \\ \text{II}^\circ \text{ RIGA per } y \\ \text{III}^\circ \text{ RIGA per } z \end{matrix}$ } e sommo \Rightarrow

$$\begin{aligned} xyz &= 2\lambda x^2 \\ xyz &= 2\lambda y^2/4 \\ xyz &= 2\lambda z^2/9 \end{aligned}$$

$$3xyz = 2\lambda$$

$$\Rightarrow \begin{cases} yz = 3x^2 yz \\ xy = 3x y^2/4 \\ xz = 3x yz^2/9 \\ x^2 + \frac{y^2}{4} + \frac{z^2}{9} = 1, x > 0, y > 0, z > 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x^2 = 1/3 \\ y^2 = 4/3 \\ z^2 = 9/3 \\ x > 0, y > 0, z > 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \text{c'è solo } P = \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{2}{\sqrt{3}}, \sqrt{3} \right)$$

(UN PUNTO) su cui f vale

$$f(P) = \frac{2}{\sqrt{3}} = \frac{2\sqrt{3}}{3}$$

4/3 - Doti che su W f vale zero \Rightarrow MAX = $\frac{2\sqrt{3}}{3}$ MIN = 0

VOLENDO SI PUÒ DIM. CHE I PTI DI W SONO CRITICI
usando i moltiplicatori - Focus: il caso su $W_x = \{P \in V : x = 0\}$

$$f(x, y, z) = xyz$$

$$G(x, y, z) = x^2 + \frac{y^2}{4} + \frac{z^2}{9} - 1$$

$$H(x, y, z) = -x$$

Se mi mette su $\mathbb{N}_x = \{P \in V \mid x=0, y>0, z>0\}$

$$\begin{cases} \nabla f + \lambda \nabla G + \mu \nabla H \\ H=0 \quad G=0 \\ y>0 \quad z>0 \end{cases} \begin{cases} yz = \lambda 2x + \mu(-1) \\ xz = \lambda \frac{2y}{4} + \mu(0) \\ xy = \lambda \frac{2z}{9} + \mu(0) \\ x=0 \quad G=0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} yz = \mu \\ 0 = \lambda \\ 0 = \lambda \\ x=0, \frac{y^2}{4} + \frac{z^2}{9} = 0 \end{cases}$$

← sono TUTTE sol.

$$P = (x, y, z) \in \mathbb{N}$$

UNA COMPONENTE di $P = 0$

$$\Rightarrow f(P) = 0$$

• f è nulla su \mathbb{N}

\Rightarrow tutti i pt di \mathbb{N} sono critici in \mathbb{N}

(\Rightarrow sono critici per f su V)

5. Si consideri la seguente equazione differenziale lineare e omogenea:

$$x(1-x)y'' + (2x-4)y' + 4y = 0$$

Diamo per buono che le soluzioni si possono esprimere come serie di potenze in x , cioè $y(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$.
Dunque per rispondere alle domande che seguono si devono cercare delle condizioni sugli a_n .

Notiamo che, per la linearità, l'insieme delle soluzioni forma uno spazio vettoriale (i cui elementi sono delle funzioni).

1. Si scriva una relazione ricorsiva sugli a_n equivalente al fatto che $y(x)$ è soluzione dell'equazione.
2. Si individui la risposta corretta:
 - (a) Lo spazio delle soluzioni ha dimensione zero (cioè l'unica soluzione è la funzione nulla);
 - (b) Lo spazio delle soluzioni ha dimensione uno;
 - ~~(c)~~ Lo spazio delle soluzioni ha dimensione due.
3. Se cerchiamo una soluzione y dell'equazione con i dati iniziali $y(0) = 0, y'(0) = 1$, allora:
 - ~~(a)~~ la soluzione non esiste;
 - (b) la soluzione esiste ed è unica;
 - (c) la soluzione esiste ma non è unica;
4. Se cerchiamo una soluzione y dell'equazione con i dati iniziali $y(0) = 0, y'(0) = 0$, allora:
 - (a) la soluzione non esiste;
 - (b) la soluzione esiste ed è unica;
 - ~~(c)~~ la soluzione esiste ma non è unica;
5. Se cerchiamo una soluzione y dell'equazione con i dati iniziali $y(0) = 1, y^{(5)}(0) = 0$, allora:
 - (a) la soluzione non esiste;
 - ~~(b)~~ la soluzione esiste ed è unica;
 - (c) la soluzione esiste ma non è unica;

Se $y = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n \Rightarrow y' = \sum_{n=1}^{\infty} a_n n x^{n-1} = \sum_{m=0}^{\infty} a_{m+1} (m+1) x^m, y'' = \sum_{m=2}^{\infty} m(m-1) a_m x^{m-2}$
 $y'' = \sum_{m=1}^{\infty} (m+1)m a_{m+1} x^{m-1} = \sum_{m=0}^{\infty} (m+2)(m+1) a_{m+2} x^m$
 A NOW SERVE QUI

$$\Rightarrow (x-x^2)y'' + (2x-4)y' + 4y = \sum_{n=0}^{\infty} x^n \left((m+1)m a_{m+1} - m(m-1)a_m + 2m a_m - 4(m+1)a_{m+1} + 4a_m \right)$$

$$= \sum_{m=0}^{\infty} \left(a_{m+1} (m^2 - 3m - 4) - a_m (m^2 - 3m - 4) \right) x^m = \sum_{m=0}^{\infty} (m+1)(m-4)(a_{m+1} - a_m) x^m$$

Perché valgo l'eq. IMPONGO $(m+1)(m-4)(a_{m+1} - a_m) = 0 \Leftrightarrow (m+1 > 0 \forall m \in \mathbb{N})$
 $(R) \quad (m-4)(a_{m+1} - a_m) = 0 \Leftrightarrow a_{m+1} = a_m \quad \forall m \neq 4.$

- DUNQUE POSSO ASSERIRE ARBITRARIAMENTE a_0 e a_5 \Rightarrow lo spazio delle soluzioni HA DIM 2.
- Se IMPONGO $y(0)=0, y'(0)=1 \Rightarrow a_0=0, a_1=1$ IMPOSSIBILE da \mathbb{R} con $m=0$
- Se IMPONGO $y(0)=0, y'(0)=0$ TRUVO che $\mathbb{Q}(\mathbb{R})$ non è contraddittorio e ottenso $a_0=a_1=a_2=a_3=a_4=0$. Però posto nelle es a piecino \Rightarrow lo sol. \exists non unico. Se invece assegno a_0 o a_5 lo sol. \exists UNICA

6. Si consideri il sistema di equazioni differenziali:

$$\begin{cases} x' &= -2x + y - t \\ y' &= -7x + 3y + z + 1 - 3t \\ z' &= -x + 2z \end{cases} \quad (\text{Sys})$$

che si può scrivere come $Y' = AY + B$ dove

$$A = \begin{bmatrix} -2 & 1 & 0 \\ -7 & 3 & 1 \\ -1 & 0 & 2 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} -t \\ 1 - 3t \\ 0 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad Y(t) = \begin{bmatrix} x(t) \\ y(t) \\ z(t) \end{bmatrix}$$

Diamo per buono che vale la formula:

$$A = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}}_M \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}}_{M^{-1}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}^{-1}$$

1. La matrice A

- (a) ha tre autovalori distinti;
- (b) ha due autovalori distinti entrambi con molteplicità geometrica 1;
- (c) ha due autovalori distinti di cui uno con molteplicità geometrica 2;
- ~~(d)~~ ha un solo autovalore con molteplicità geometrica 1; $(\lambda = 1)$
- (e) ha un solo autovalore con molteplicità geometrica 2;
- (f) ha un solo autovalore con molteplicità geometrica 3;

2. Si trovi una soluzione di (Sys) della forma $\bar{Y}(t) = \begin{bmatrix} at \\ bt \\ ct \end{bmatrix}$ (con $a, b, c \in \mathbb{R}$ da determinare), o si scriva "non esiste"

$$\bar{Y}(t) = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

3. Si trovi la soluzione $Y(t)$ di (Sys) tale che $x(0) = 0, y(0) = 0, z(0) = 2$.

Suggerimento: si cerchi $Y(t)$ come somma $Y(t) = \bar{Y}(t) + Y_0(t)$; in questo modo Y_0 è soluzione di $Y' = AY$ - si cerchi di trovare la forma di Jordan di A e applicare la formula risolutiva per quest'ultimo problema.

Fine Test

$$(2) \text{ Se } \bar{Y}(t) = \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} t \Rightarrow \bar{Y}' = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \text{ e } A\bar{Y}(t) = \begin{bmatrix} -2a + b \\ -7a + 3b + c \\ -a + 2c \end{bmatrix} t$$

$$\text{Se impongo l'eq.} \Rightarrow \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2a + b \\ -7a + 3b + c \\ -a + 2c \end{bmatrix} t + \begin{bmatrix} -1 \\ -3 \\ 0 \end{bmatrix} t + \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

NE RICAVO SEI CONDIZIONI: $a = 0, b = 1, c = 0$, $-2a + b - 1 = 0, -7a + 3b + c - 3 = 0, -a + 2c - 0 = 0$ che però sono verificate tutte se $a = 0, b = 1, c = 0$.

(3) Per trovare Y cerco Y_0 sol. di $Y_0' = AY_0$ con $Y_0(0) = Y(0) - \bar{Y}(0) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} = 2\hat{e}_3$

$$\Rightarrow Y_0(t) = 2M e^{tJ} M^{-1} \hat{e}_3. \text{ Si vede che } M\hat{e}_3 = \hat{e}_3 \Leftrightarrow M^{-1}\hat{e}_3 = \hat{e}_3 \Rightarrow$$

$$Y_0(t) = 2e^t M \begin{bmatrix} 1 & t & t^2/2 \\ 0 & 1 & t \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = e^t M \begin{bmatrix} t^2 \\ 2t \\ 2 \end{bmatrix} = e^t \begin{bmatrix} t^2 + 2t \\ 3t^2 + 2t \\ t^2 + 2t + 2 \end{bmatrix}$$

$$\text{e alla fine } Y(t) = e^t \begin{bmatrix} t^2 + 2t \\ 3t^2 + 2t \\ t^2 + 2t + 2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$