

COGNOME:

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

NOME:

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

MATR.:

--	--	--	--	--	--

Ingegneria Aerospaziale. Analisi Matematica 2. Compito del 15 settembre 2018 - PARTE A

1. Data una serie di potenze  $\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$ , si scriva la definizione del raggio di convergenza (indicato con  $R$ ) (1p.). Si enuncino poi le proprietà di convergenza della serie in termini di  $R$  (2p.)

Posto  $L := \limsup_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|}$  si pone  $R = 1/L$  ( $R=0$  se  $L=+\infty$ ,  $R=+\infty$  se  $L=0$ )

Allora la serie

- (a) Converge puntualmente su  $\{x : |x| < R\}$   
(b) Converge totalmente (e quindi uniformemente) su  $\{x : |x| \leq \rho\}$   
per ogni  $\rho < R$   
(c) Non converge in nessuno  $x$  con  $|x| > R$

(ma si dice nulla sulle  $x$  t.c.  $|x|=R$ )

2. Si considerino le due funzioni  $\Phi, \Psi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definite da:

$$\Phi(x, y) := (xy, 2x - 3y), \quad \Psi(t, w) := (e^w, \sin(t)).$$

Posto  $\Gamma(x, y) := \Psi(\Phi(x, y))$  si trovi (3p.):

$$\frac{\partial \Gamma_2}{\partial y}(2, \pi) = \boxed{2}$$

3. Dato  $c \in \mathbb{R}$  si consideri l'insieme

$$M_c := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : xy - y^6 = c\}.$$

Per quali valori di  $c$  in  $\mathbb{R}$  l'insieme  $M_c$  è localmente una curva regolare? (3p.)

$c$  tale che

$$\boxed{c \neq 0}$$

4. Si calcoli (3p.) l'area della superficie parametrica definita da:

$$\Gamma(u, v) = (u, v, u^2 - v^2), \quad u^2 + v^2 \leq 1$$

La superficie è grafico di  $g(x, y) = x^2 - y^2 \Rightarrow \text{Area} = \iint_B \sqrt{1 + |\nabla g|^2} dx dy$   
 (con  $B = \{x^2 + y^2 \leq 1\}$ )  $= \iint_B \sqrt{1 + 4x^2 + 4y^2} dx dy = \int_0^{2\pi} d\theta \int_0^1 \sqrt{1 + 4\rho^2} \rho d\rho =$   
 $\pi \int_0^1 \sqrt{1 + 4s} ds = \pi \left[ \frac{2}{3} \frac{1}{4} (1 + 4s)^{3/2} \right]_0^1 =$

$$\frac{\pi}{6} (5^{3/2} - 1)$$

5. Si risponda ai seguenti quesiti barrando la casella corretta (1 punto ciascuno)

(a) Siano  $\Omega$  un aperto di  $\mathbb{R}^N$  e  $\vec{f}: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^N$  un campo di classe  $C^1$ . Supponiamo che  $\vec{f}$  sia irrotazionale. Allora  $\vec{f}$  è conservativo se e solo se  $\Omega$  è semplicemente connesso.  VERO  FALSO.

(b) Se  $f: \mathbb{R}^N \rightarrow [0, +\infty]$  è misurabile, allora ha senso considerare l'integrale di  $f$  su tutto  $\mathbb{R}^N$   VERO  FALSO.

(c) Se  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  è di classe  $C^2$ , se  $\nabla f(0, 0) = (0, 0)$  e se la matrice Hessiana  $H_f(x, y)$  è semidefinita negativa in tutto  $\mathbb{R}^2$ , allora si può dedurre che il punto  $(0, 0)$  è:

di minimo locale  di massimo locale  di minimo assoluto  di massimo assoluto  nessuna di queste

(d) Se  $\vec{f}: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  è un campo solenoidale, allora  $\int_{\partial D} \vec{f} \cdot \nu d\sigma = 0$  per ogni dominio regolare  $D$

VERO  FALSO.

(2) Dato def.  $z$  ho  $\Gamma(x, y) = (e^{2x-3y}, \sin(x, y)) \Rightarrow \frac{\partial \Gamma_2}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y} \sin(x, y) = x \cos(x, y)$

che calcolata per  $x=2$  e  $y=\pi$  mi dà  $2 \cos(2\pi) = 2$

(3) Posto  $g(x, y) = xy - y^6 - c \Rightarrow \nabla g = \begin{pmatrix} y \\ x - 6y^5 \end{pmatrix}$ . I punti stazionari di  $g$

sono dati da  $\begin{cases} y=0 \\ x=0 \end{cases}$  e  $g(0, 0) = -c$ . Dunque  $c \neq 0$  non ci sono

più critici su  $M_c \Rightarrow M_c$  regolare (Diri). Se  $c=0$

$M_c = \{y=0\} \cup \{x=y^5\}$  che sono due curve che si intersecano in zero 

$\Rightarrow M_0$  NON regolare

(5a) Ci sono campi conservativi anche su aperti non semp. conn.

(5c) Se  $H_f \leq 0$  su tutto  $\mathbb{R}^1$   $f$  è concava e l'origine è di max. assoluto

(5d) perché lo divergente è zero.

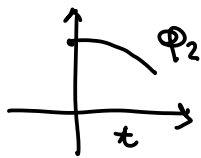
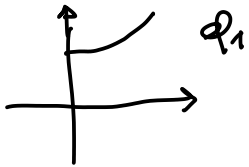


(c) Se Pong  $\varphi_1(t) = f(\sqrt{t}, \sqrt[4]{t}) \Rightarrow \varphi_1(t) = 4e^{t+2} + t + 4t = 4e^{t+2} + 5t$   
 $\varphi_2(t) = f(-\sqrt{t}, \sqrt[4]{t}) \Rightarrow \varphi_2(t) = 4e^{-t+2} + t + 4t = 4e^{-t+2} + 5t$

chironente  $\varphi_1(0) = \varphi_2(0) = 4e^2$  . NA

$\varphi_1'(t) = 4e^{t+2} + 5$  e  $\varphi_1'(0) = 4e^2 + 5 > 0$  , máty

$\varphi_2'(t) = -4e^{-t+2} + 5$  e  $\varphi_2'(0) = -4e^2 + 5 < 0$



DUNQUE se  $t > 0$  , pi awl

$f(-\sqrt{t}, \sqrt[4]{t}) < 4e^2 < f(\sqrt{t}, \sqrt[4]{t})$

$\Rightarrow (0,0)$  NĖ MAX NĖ MIN

2. Si considerino il dominio  $D$  definito e il campo vettoriale  $\vec{f}$  definiti da:

$$D := \{(x, y, z) : x^2 + y^2 + z^2 \leq 1, x + y \geq 0, x - y \geq 0\},$$

$$\vec{f}(x, y, z) := e^z \left( (x^2 - y^2)(x\vec{i} - y\vec{j}) + (4 - 4z + 2z^2)\vec{k} \right).$$



(a) Dando per buono che l'immagine sopra rappresenta  $D$  si trovi una descrizione matematica delle tre superfici  $A$ ,  $B$  e  $C$  che compongono  $\partial D$  (1,5p.) (nel disegno  $C$ , analoga ad  $A$ , è nascosta).

$$A = \{x^2 + y^2 + z^2 \leq 1, x \geq 0, y = 0\}$$

$$B = \{x^2 + y^2 + z^2 = 1, x + y \geq 0, x - y \geq 0\}$$

$$C = \{x^2 + y^2 + z^2 \leq 1, x \geq 0, x = -y\}$$

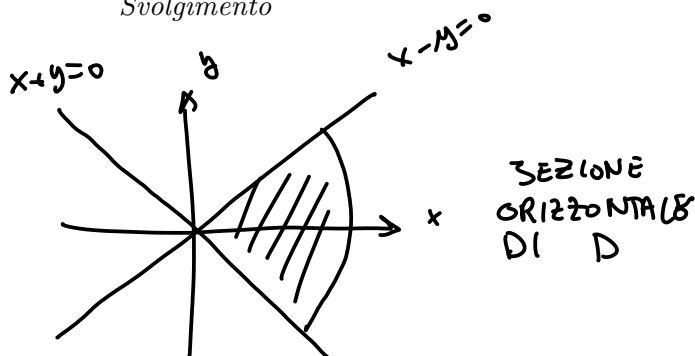
(b) Si trovino i flussi di  $\vec{f}$  attraverso i tre insiemi indicati sopra, prendendo su ognuno di essi la normale uscente da  $D$  (4,5p.).

$$\Phi(\vec{f}, A) = 0$$

$$\Phi(\vec{f}, B) = -2\pi e + 16\pi e^{-1}$$

$$\Phi(\vec{f}, C) = 0$$

Svolgimento



(a) è standard.

(b) conviene usare la divergenza (e la regione)

$$\text{div } \vec{f} = \frac{\partial}{\partial x} e^z (x^2 - y^2) x + \frac{\partial}{\partial y} e^z (x^2 - y^2) (-y) + \frac{\partial}{\partial z} e^z (4 - 4z + 2z^2) =$$

$$e^z (3x^2 - y^2) - e^z (x^2 - 3y^2) + e^z (4 - 4z + 2z^2 - 4 + 4z) = e^z (2x^2 + 2y^2 + 2z^2)$$

Allora  $\iint_S \vec{f} \cdot \vec{v} d\sigma = \iiint_D 2e^z (x^2 + y^2 + z^2) dx dy dz = (\text{coord. sferiche})$

$$\int_{-\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{4}} d\theta \int_0^{\pi} d\psi \int_0^1 \rho^3 e^{\rho \cos \psi} \cdot 2\rho^2 \cdot \rho^2 \sin \psi = \frac{\pi}{2} \int_0^1 2\rho^4 \left( \int_0^{\pi} e^{\rho \cos \psi} \sin \psi d\psi \right) d\rho =$$

$$(\cos \psi = t, -\sin \psi d\psi = dt) = \pi \int_0^1 \rho^4 \left( \int_1^{-1} e^{\rho t} (-dt) \right) d\rho = \pi \int_0^1 \rho^4 \left( \int_{-1}^1 e^{\rho t} dt \right) d\rho =$$

$$\pi \int_0^1 \rho^4 \left[ \frac{e^{\rho t}}{\rho} \right]_{t=-1}^{t=1} = \pi \int_0^1 \rho^3 (e^{\rho} - e^{-\rho}) d\rho = 2\pi \int_0^1 \rho^3 \sinh(\rho) d\rho =$$

(per parti)  $2\pi \left[ \rho^3 \cosh(\rho) \right]_0^1 - 2\pi \int_0^1 3\rho^2 \cosh(\rho) d\rho =$

$$2\pi \cosh(1) - 6\pi \left[ \rho^2 \sinh(\rho) \right]_0^1 + 6\pi \int_0^1 2\rho \sinh(\rho) d\rho =$$

$$2\pi \cosh(1) - 6\pi \sinh(1) + 12\pi \left[ \rho \cosh(\rho) \right]_0^1 - 12\pi \int_0^1 \cosh(\rho) d\rho =$$

$$2\pi \cosh(1) - 6\pi \sinh(1) + 12\pi \cosh(1) - 12\pi \left[ \sinh(\rho) \right]_0^1 =$$

$$14\pi \cosh(1) - 18\pi \sinh(1) = 14\pi \frac{e+e^{-1}}{2} - 18\pi \frac{e-e^{-1}}{2} = \boxed{-2\pi e + 16\pi e^{-1}}$$

NOTIAMO ORA CHE SU A si ha  $v = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$

(perché A è definito da  $\left\{ \begin{array}{l} x-y=0 \\ g_1(x,y,z) \end{array} \right\}$  e  $\nabla g_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$ )

MENTRE SU C si ha  $v = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  (per analogo motivo)

Dunque  $\iint_A \vec{f} \cdot \vec{v} d\sigma = \iint_A (\rho_1 - \rho_2) d\sigma$  MA SI VEDrà CHE  
 su A  $f_1(x,y) = f_2(x,y)$  (per la presenza del fattore  $x^2 - y^2$ )

ANALOGAMENTE  $\iint_C \vec{f} \cdot \vec{v} d\sigma = \iint_C (\rho_1 + \rho_2) d\sigma = 0$

Dato che  $\iint_A \vec{f} \cdot \vec{v} d\sigma + \iint_B \vec{f} \cdot \vec{v} d\sigma + \iint_C \vec{f} \cdot \vec{v} d\sigma = \iint_{\partial \Omega} \vec{f} \cdot \vec{v} d\sigma$

$$\Rightarrow \iint_B \vec{f} \cdot \vec{v} d\sigma = 2\pi (-e + 8e^{-1})$$

3. Si consideri la funzione definita da  $f(t) = \sin(t/2)$  per  $0 \leq t \leq \pi$ .

- (a) Si trovino i coefficienti di Fourier  $a_n$  e  $\tilde{\omega}$  della serie di Fourier IN SOLI COSENI di  $f$  nell'intervallo  $[0, \pi]$ :  $f(t) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n \cos(n\tilde{\omega}t)$  (3p.)

$$a_0 = \boxed{\frac{2}{\pi}}, \quad a_n = \boxed{-\frac{4}{\pi} \frac{1}{4n^2-1}}$$

- (b) Si dica (giustificando) se la serie converge uniformemente a  $f$   SI  NO (1p.).  
 (c) Si usi quanto sopra per calcolare la somma della seguente serie (2p.):

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{4n^2-1} = \boxed{\frac{1}{2}}$$

*Svolgimento*

si ha  $\tilde{\omega} = \frac{\pi}{L} = \frac{\pi}{\pi} = 1$ . Dunque:

$$(a) \quad a_0 = \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} f(t) dt = \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} \sin(t/2) dt = \frac{1}{\pi} [-2 \cos(t/2)]_0^{\pi} = \frac{-2}{\pi} (0 - 1) = \frac{2}{\pi}$$

$$a_n = \frac{2}{\pi} \int_0^{\pi} f(t) \cos(nt) dt = \frac{2}{\pi} \int_0^{\pi} \sin(t/2) \cos(nt) dt =$$

$$\frac{2}{\pi} [-2 \cos(t/2) \cos(nt)]_0^{\pi} + \frac{2}{\pi} \int_0^{\pi} 2 \cos(t/2) (-n) \sin(nt) dt =$$

$$\frac{4}{\pi} - \frac{4n}{\pi} \underbrace{[2 \sin(t/2) \sin(nt)]_0^{\pi}}_{=0} + \frac{4n}{\pi} \int_0^{\pi} 2 \sin(t/2) n \cos(nt) dt =$$

$$\frac{4}{\pi} + 4n^2 \frac{2}{\pi} \int_0^{\pi} \sin(t/2) \cos(nt) dt = \frac{4}{\pi} + 4n^2 a_n \quad \text{Allora}$$

$$(1 - 4n^2) a_n = \frac{4}{\pi} \Leftrightarrow a_n = \frac{4}{\pi} \frac{1}{1 - 4n^2} = -\frac{4}{\pi} \frac{1}{4n^2 - 1}$$

(b) Dato che  $a_n \approx \frac{1}{n^2}$  la serie converge unif.

(c) Si ha  $f(t) = \frac{2}{\pi} - \frac{4}{\pi} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{4n^2-1} \cos(nt)$ . Se nella  $t=0$

$$0 = f(0) = \frac{2}{\pi} - \frac{4}{\pi} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{4n^2-1} \Leftrightarrow \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{4n^2-1} = \frac{1}{2}$$

4. (  al posto di questo esercizio svolgo quello alternativo essendo iscritto prima dell'a.a. 2015-16 )

Si consideri il sistema di equazioni differenziali:

$$\begin{cases} x' &= -2x + y + z \\ y' &= -x + z \\ z' &= -x + y - z \end{cases}$$

Chiamiamo  $A$  la matrice associata al sistema.

- (a) Diamo per buono che  $A$  ha un solo autovalore  $\lambda$  e siano  $m_A$  ed  $m_G$  le molteplicità algebrica e geometrica di  $\lambda$ . Allora (1p.):

$$\lambda = \boxed{-1}, m_A = \boxed{3}, m_G = \boxed{\phantom{0}}.$$

- (b) Si trovi una base di autovettori generalizzati per  $A$  e la relativa forma di Jordan (3p.):

$$e_1 = \begin{pmatrix} \boxed{1} \\ \boxed{1} \\ \boxed{0} \end{pmatrix}, \quad e_2 = \begin{pmatrix} \boxed{1} \\ \boxed{1} \\ \boxed{1} \end{pmatrix}, \quad e_3 = \begin{pmatrix} \boxed{0} \\ \boxed{1} \\ \boxed{0} \end{pmatrix}, \quad J = \begin{pmatrix} \boxed{-1} & \boxed{1} & \boxed{0} \\ \boxed{0} & \boxed{-1} & \boxed{1} \\ \boxed{0} & \boxed{0} & \boxed{-1} \end{pmatrix}$$

- (c) Si scriva la soluzione del sistema con dato iniziale  $x(0) = 0$ ,  $y(0) = 1$  e  $z(0) = 0$ . (2p.)

$$\begin{aligned} x(t) &= \boxed{(t^2/2 + t) e^{-t}} \\ y(t) &= \boxed{(t^2/2 + t + 1) e^{-t}} \\ z(t) &= \boxed{t e^{-t}} \end{aligned}$$

*Svolgimento*

$$(a) \quad A = \begin{bmatrix} -2 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & -1 \end{bmatrix} \quad P(\lambda) = \det \begin{bmatrix} -2-\lambda & 1 & 1 \\ -1 & -\lambda & 1 \\ -1 & 1 & -1-\lambda \end{bmatrix} = -\lambda^3 - 3\lambda^2 - 3\lambda - 1 \quad (\text{SMT} \dots)$$

$$P(\lambda) = -(\lambda+1)^3 \Rightarrow \lambda = -1 \quad m_A = 3 \quad \text{PONGO}$$

$$(b) \quad B = A + I = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{rank} = 2 \Rightarrow m_G = 1$$

$$B^2 = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{rank} = 1 \quad J = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$



cerco  $e_3$  con  $B^2 e_3 \neq 0$ ; PER ESEMPIO  $e_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ , allora

$$e_1 = B^2 e_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \text{e prendo } e_2 = B e_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \quad (\Rightarrow B e_2 = e_1)$$

(c) Si ha  $Y(t) = e^{tA} Y_0$  dove  $Y_0 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$  ( $= e_3$  !!)

Se  $M = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$  vale che  $e^{tA} = M e^{tJ} M^{-1} =$

$$e^{-t} M \begin{bmatrix} 1 & t & t^2/2 \\ 0 & 1 & t \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} M^{-1}$$

Nota che  $M \hat{e}_3 = e_3 \Rightarrow M^{-1} e_3 = \hat{e}_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$

$$\Rightarrow Y(t) = e^{-t} M \begin{bmatrix} 1 & t & t^2/2 \\ 0 & 1 & t \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = e^{-t} M \begin{bmatrix} t^2/2 \\ t \\ 1 \end{bmatrix} =$$

$$e^{-t} \begin{bmatrix} t^2/2 + t \\ t^2/2 + t + 1 \\ t \end{bmatrix}$$

NESSUNO HA SVOLTO LA VARIANTE