

COGNOME:

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

NOME:

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

MATR.:

--	--	--	--	--	--

Ingegneria Aerospaziale. Analisi Matematica 2. Compito del 30 giugno 2018 - PARTE A

1. Sia $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ definita da: $f(x, y) = (2x - 3y, x^2y^3)$. Allora f è invertibile in un intorno del punto $(1, 1)$. Perché? (2p.)

Calcolo $J_f(x, y) = \begin{bmatrix} 2 & -3 \\ 2xy^3 & 3x^2y^2 \end{bmatrix} \Rightarrow J_f(1, 1) = \begin{bmatrix} 2 & -3 \\ 2 & 3 \end{bmatrix}$ che ha $\det = 12 \neq 0$

Per il th. di inversione locale vale l'affermazione

2. Si consideri la seguente serie trigonometrica $f(t) := \sum_{n=0}^{\infty} \frac{2n}{n^4 - 3} \cos(2nt)$. Allora f è derivabile. Perché? (2p.)

La serie è del tipo $\sum_0^{\infty} a_n \cos(\omega n t)$. Per avere costanti basta $\sum_0^{\infty} |a_n| < +\infty$

Ci si è $\sum_0^{\infty} \frac{2n^2}{n^4 - 3} < +\infty$. Dato che $\frac{2n^2}{n^4 - 3} \approx \frac{2}{n^2}$ e $\sum_0^{\infty} \frac{2}{n^2} < +\infty$

VALE LA TESTA

3. Si calcoli la lunghezza del grafico della funzione $f: [-1, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ definita da $f(x) = \cosh(x)$ (2p.)

Dovrò calcolare $\int_{-1}^1 \sqrt{1 + f'(x)^2} dx = \int_{-1}^1 \sqrt{1 + \sinh^2(x)} dx = \int_{-1}^1 \sqrt{\cosh^2(x)} dx =$
 $\int_{-1}^1 \cosh(x) dx = \left[\sinh(x) \right]_{-1}^1 = 2 \sinh(1) = 2 \frac{e^1 + e^{-1}}{2} = e + \frac{1}{e} = \frac{e^2 + 1}{e}$

4. Si dica se il campo $\vec{f} : \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\} \rightarrow \mathbb{R}^2$ definito da $\vec{f}(x,y) := \frac{x}{x^2+y^4}\vec{i} + \frac{2y}{x^2+y^4}\vec{j}$ è conservativo (2p.)

$$\frac{\partial}{\partial y} \frac{x}{x^2+y^4} = \frac{-4xy^3}{(x^2+y^4)^2} \quad \frac{\partial}{\partial x} \frac{2y}{x^2+y^4} = \frac{-4xy}{(x^2+y^4)^2}$$

$$\frac{\partial f_1}{\partial y} \neq \frac{\partial f_2}{\partial x} \Rightarrow \text{NON CONSERVATIVO}$$

5. Si risponda ai seguenti quesiti barrando la casella corretta (1 punto ciascuno)

- (a) Siano Ω un aperto convesso di \mathbb{R}^N e $\vec{f} : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^N$ un campo di classe C^1 . Allora \vec{f} è irrotazionale se e solo se \vec{f} è conservativo. VERO FALSO. *(Ω convesso $\Rightarrow \Omega$ sempre S.N.A.)*
- (b) Se $f : \mathbb{R}^2 \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$ è differenziabile e se $\nabla f(x) = 0$ per ogni $x \neq 0$, allora f è costante in $\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$. VERO FALSO. *($\mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$ è connesso)*
- (c) Se $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ e se esiste $f'(0)(\vec{v})$ per ogni \vec{v} in \mathbb{R}^2 , allora f è continua in zero. VERO FALSO.
- (d) Se $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow [-\infty, +\infty]$ è una funzione integrabile sul disco $B := \{x^2 + y^2 < 1\}$, allora $|f|$ è integrabile su B . VERO FALSO. *(è lo def. di integrabilità secondo Lebesgue quando f non è ≥ 0)*

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

1. Si consideri $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ definita da $f(x, y) := 4x^3 + 3y^4 - 12xy$.

(a) Si trovino tutti i punti stazionari di f e per ognuno di questi si dica se sono punti di massimo relativo/minimo relativo/sella (3p.).

$(x, y) = \underline{(0, 0)}$ punto di SELLA $(x, y) = \underline{(1, 1)}$ punto di MINIMO
 $(x, y) = \underline{\hspace{2cm}}$ punto di \hspace{2cm} $(x, y) = \underline{\hspace{2cm}}$ punto di \hspace{2cm}

(b) Si dica se (1p.)

f è limitato superiormente SI NO, f è limitato inferiormente SI NO.

(c) Posto $Q := \{(x, y) : x \geq 0, y \geq 0\}$, si dica se f ha massimo/minimo su Q e in caso affermativo si calcolino tali valori (2p.):

$\min_Q f = \underline{-5}$ non esiste / $\max_Q f = \underline{\hspace{2cm}}$ non esiste

Svolgimento

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 12x^2 - 12y \quad \frac{\partial f}{\partial y} = 12y^3 - 12x$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 24x \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = -12 \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 36y^2$$

PTI STAZ.: TRUO IL SISTEMA

$$\begin{cases} y = x^2 \\ x = y^3 \end{cases} \Rightarrow y = (y^3)^2 \Leftrightarrow y = y^6 \Leftrightarrow y=0 / y^5=1 \Leftrightarrow y=0 / y=1$$

Metto i valori di y nello secondo riga $\Rightarrow (0, 0) / (1, 1)$

Calcolo gli hessiani:

se $P=(0,0)$ $H_f(P) = \begin{bmatrix} 0 & -12 \\ -12 & 0 \end{bmatrix}$ $\det < 0 \Rightarrow$ SELLA

se $P=(1,1)$ $H_f(P) = \begin{bmatrix} 24 & -12 \\ -12 & 36 \end{bmatrix}$ $\det > 0$ e $q_{11} > 0 \Rightarrow$ MINIMO

Se faccio $\lim_{x \rightarrow +\infty / -\infty} f(x, 0) = \lim_{x \rightarrow +\infty / -\infty} 4x^3 = +\infty / -\infty$

vedo che f non è limitato sup / inf.

Nob due $x, y \leq \frac{x^2}{2} + \frac{y^2}{2} \Rightarrow f(x, y) \geq \underbrace{\left(4x^3 - \frac{x^2}{2}\right)}_{g(x)} + \underbrace{\left(y^4 - \frac{y^2}{2}\right)}_{h(y)}$

e $\lim_{x \rightarrow +\infty} g(x) = \lim_{y \rightarrow +\infty} h(y) = +\infty$.

Se ora $\|(x_n, y_n)\| \rightarrow +\infty$ con $(x_n, y_n) \in Q$ almeno uno dei (x_n) e (y_n)

Tende a $+\infty$ e quindi $f(x_n, y_n) \rightarrow +\infty$

DUN QUÈ $\lim_{\substack{\|(x,y)\| \rightarrow \infty \\ (x,y) \in Q}} f(x,y) = +\infty$ da cui f HA MINIMA / non HA MAX.

• Se $P_0 =$ punto di minimo per f su Q ci sono due possibilità:

(a) $P_0 \in \overset{\circ}{Q} \Rightarrow P_0$ è stazionario per $f \Rightarrow P_0 = (1,1) \Rightarrow f(P_0) = -5$

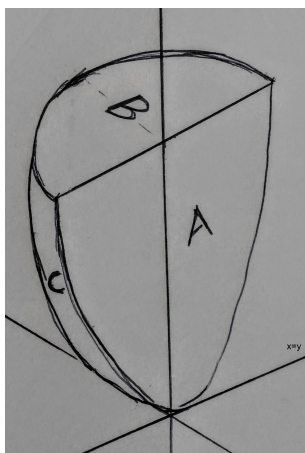
(b) $P_0 \in \partial Q$ cioè $P_0 = (x,0)$ oppure $(0,y)$. MA

$f(x,0) = 4x^3 \geq 0$ e $f(0,y) = 3y^4 \geq 0$ per cui $f(x,y) \geq 0$ su ∂Q

IN DEFINITIVA $P_0 = (1,1)$ e $f(P_0) = -5$

2. Si considerino il dominio D definito e il campo vettoriale \vec{f} definiti da:

$$D := \{(x, y, z) : 4 \geq z \geq x^2 + y^2, x \geq y\}, \quad \vec{f}(x, y, z) := x^3 z \vec{i} + y^3 z \vec{j} - (x^2 + y^2) z^2 \vec{k}.$$



(a) Dando per buono che l'immagine sopra rappresenta D si trovi una descrizione matematica delle tre superfici A , B e C che compongono ∂D (1,5p.).

$$A = \{x = y, 2x^2 \leq z \leq 4\}$$

$$B = \{z = 4, x^2 + y^2 \leq 4, x \geq y\}$$

$$C = \{z = x^2 + y^2, x \geq y, z \leq 4\}$$

(b) Si trovino i flussi di \vec{f} attraverso i tre insiemi indicati sopra, prendendo su ognuno di essi la normale uscente da D (4,5p.).

$$\Phi(\vec{f}, A) = 0$$

$$\Phi(\vec{f}, B) = -64\pi$$

$$\Phi(\vec{f}, C) = 80\pi$$

Svolgimento

(a) è standard

(b) Voglio usare le teor. della divergenza. Si ha $\text{div } \vec{f} = (x^2 + y^2)z$. Allora

$$\iiint_D \text{div } \vec{f} \, dx \, dy \, dz = \iiint_D (x^2 + y^2)z \, dx \, dy \, dz = \iint_{D_1} (x^2 + y^2) \, dx \, dy \int_{x^2 + y^2}^4 z \, dz =$$

(dove $D_1 = \{(x, y) : x^2 + y^2 \leq 4, x \geq y\}$)

$$\iint_{D_1} (x^2 + y^2) \left[\frac{z^2}{2} \right]_{x^2 + y^2}^4 \, dx \, dy = \frac{1}{2} \iint_{D_1} (x^2 + y^2) (16 - (x^2 + y^2)^2) \, dx \, dy = \quad (\text{Coord. polari})$$

$$\frac{1}{2} \int_{-\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{4}} d\theta \int_0^2 p^2 (16 - p^4) p dp = \frac{1}{2} \pi \frac{1}{2} \int_0^4 s(16 - s^2) ds = \frac{\pi}{4} \left[16 \frac{s^2}{2} - \frac{s^4}{4} \right]_0^4 =$$

$$\frac{\pi}{4} \left(8 \cdot 4^2 - \frac{4^4}{4} \right) = \pi \left(8 \cdot 4 - 4^2 \right) = 16 \pi$$

$$\begin{aligned} \cdot \Phi(\vec{f}, A) &= \iint_{\{x=y, 2x^2 \leq z \leq 4\}} \vec{g}(x, x, z) \cdot \hat{v} \, dx \, dz \quad \text{dove } \hat{v} = \frac{1}{\sqrt{2}} (\vec{i} - \vec{j}) \\ &= \frac{1}{\sqrt{2}} \iint_{\{x=y, 2x^2 \leq z \leq 4\}} (g_1(x, x, z) - g_2(x, x, z)) \, dx \, dz = 0 \quad (\text{INTEGRANDO} = 0) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \cdot \Phi(\vec{f}, B) &= \iint_{D_1} f_3(x, y, z) \, dx \, dy = - \iint_{D_1} (x^2 + y^2) \cdot 16 \, dx \, dy \quad (\hat{v} = \vec{k}) \quad (D_1 \text{ è quello di prima}) \\ - 16 \int_{-\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{4}} d\theta \int_0^2 p^2 p dp &= -16 \pi \left[\frac{p^4}{4} \right]_0^2 = -64 \pi \end{aligned}$$

$$\cdot \text{Dato che } \Phi(\vec{f}, \partial D) = \Phi(\vec{f}, A) + \Phi(\vec{f}, B) + \Phi(\vec{f}, C)$$

$$\Rightarrow \Phi(\vec{f}, C) = \Phi(\vec{f}, \partial D) - \Phi(\vec{f}, B) = 16 \pi + 64 \pi = 80 \pi$$

3. (al posto di questo esercizio svolgo quello alternativo essendo iscritto prima dell'a.a. 2015-16)

Si consideri il sistema di equazioni differenziali:

$$\begin{cases} x' = x + y + 1 \\ y' = -x + 3y + t \end{cases}$$

Chiamiamo A la matrice associata al sistema.

- (a) Si trovino gli autovalori di A con le relative molteplicità algebriche e geometriche(1p.):

$$\lambda_1 = \boxed{2}, m_A(\lambda_1) = \boxed{2}, m_G(\lambda_1) = \boxed{1}; \lambda_2 = \boxed{}, m_A(\lambda_2) = \boxed{}, m_G(\lambda_2) = \boxed{}.$$

- (b) Si trovi una base di autovettori generalizzati per A e la relativa forma di Jordan(2p.):

$$e_1 = \begin{pmatrix} \boxed{1} \\ \boxed{1} \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} \boxed{0} \\ \boxed{1} \end{pmatrix}, J = \begin{pmatrix} \boxed{2} & \boxed{1} \\ \boxed{0} & \boxed{2} \end{pmatrix}$$

- (c) Si scriva la matrice esponenziale relativa ad A (1p.):

$$e^{tA} = e^{2t} \begin{pmatrix} \boxed{1-t} & \boxed{t} \\ \boxed{-t} & \boxed{1+t} \end{pmatrix}$$

- (d) Si scriva la soluzione del sistema con dato iniziale $x(0) = 0, y(0) = 0$. (2p.)

$$x(t) = \boxed{\frac{1}{4}(2-t)e^{2t} + \frac{1}{4}(t-2)}$$

$$y(t) = \boxed{\frac{1}{4}(1-t)e^{2t} - \frac{1}{4}(t+1)}$$

Svolgimento

$$\bullet A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 3 \end{bmatrix} \quad \bullet p(\lambda) = \det \begin{bmatrix} 1-\lambda & 1 \\ -1 & 3-\lambda \end{bmatrix} = (1-\lambda)(3-\lambda)+1 = \lambda^2 - 4\lambda + 4 = (\lambda-2)^2$$

\Rightarrow radice $\lambda = 2$ doppia

$$\bullet B := A - 2I = \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{ rango } 1 \quad \text{ Ker di dimensione } 1 \Rightarrow m_G = 1$$

Un elemento e_2 del Ker di B è per esempio $e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow e_1 = B e_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

Dunque se $M = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$ si ha $M^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$ e $A = M J M^{-1}$

con $J = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$. Allora $e^{tJ} = e^{2t} \begin{bmatrix} 1 & t \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ e

$$e^{tA} = M e^{tJ} M^{-1} = e^{2t} M \begin{bmatrix} 1 & t \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = e^{2t} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1-t & t \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = e^{2t} \begin{bmatrix} 1-t & t \\ -t & 1+t \end{bmatrix}$$

Se $B(t) = \begin{bmatrix} 1 \\ t \end{bmatrix}$ $Y_0 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ $Y(t) = \begin{pmatrix} X(t) \\ Y(t) \end{pmatrix}$ allora la formula:

$$Y(t) = \int_0^t e^{(t-s)A} B(s) ds = \int_0^t e^{\sigma} B(t-\sigma) d\sigma = \int_0^t e^{2\sigma} \begin{bmatrix} 1-\sigma & \sigma \\ -\sigma & 1+\sigma \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ t-\sigma \end{bmatrix} d\sigma$$

$$\int_0^t e^{2\sigma} \begin{bmatrix} 1-\sigma + \sigma t - \sigma^2 \\ -\sigma + t + t\sigma - \sigma - \sigma^2 \end{bmatrix} d\sigma = \int_0^t e^{2\sigma} \begin{bmatrix} 1 + (t-1)\sigma - \sigma^2 \\ t + (t-2)\sigma - \sigma^2 \end{bmatrix} d\sigma$$

$$\int_0^t e^{2\sigma} d\sigma = \left[\frac{e^{2\sigma}}{2} \right]_0^t = \frac{e^{2t}}{2} - \frac{1}{2}$$

$$\int_0^t \sigma e^{2\sigma} d\sigma = \left[\sigma \frac{e^{2\sigma}}{2} \right]_0^t - \frac{1}{2} \int_0^t e^{2\sigma} d\sigma = \frac{t}{2} e^{2t} - \frac{e^{2t}}{4} + \frac{1}{4} = \frac{2t-1}{4} e^{2t} + \frac{1}{4}$$

$$\int_0^t \sigma^2 e^{2\sigma} d\sigma = \left[\sigma^2 \frac{e^{2\sigma}}{2} \right]_0^t - \frac{1}{2} \int_0^t 2\sigma e^{2\sigma} d\sigma = \frac{t^2}{2} e^{2t} - \frac{2t-1}{4} e^{2t} - \frac{1}{4} = \frac{2t^2-2t+1}{4} e^{2t} - \frac{1}{4}$$

$$\Rightarrow Y(t) = \begin{bmatrix} \frac{e^{2t}}{2} - \frac{1}{2} + (t-1) \left(\frac{2t-1}{4} e^{2t} + \frac{1}{4} \right) - \frac{2t^2-2t+1}{4} e^{2t} + \frac{1}{4} \\ t \left(\frac{e^{2t}}{2} - \frac{1}{2} \right) + (t-2) \left(\frac{2t-1}{4} e^{2t} + \frac{1}{4} \right) - \frac{2t^2-2t+1}{4} e^{2t} + \frac{1}{4} \end{bmatrix} =$$

$$\frac{e^{2t}}{4} \begin{bmatrix} 2 + (t-1)(2t-1) - 2t^2 + 2t - 1 \\ 2t + (t-2)(2t-1) - 2t^2 + 2t - 1 \end{bmatrix} + \frac{1}{4} \begin{bmatrix} -2 + (t-1) + 1 \\ -2t + (t-2) + 1 \end{bmatrix} =$$

$$\frac{e^{2t}}{4} \begin{bmatrix} 2 + \cancel{2t^2} - t - \cancel{2t} + 1 - \cancel{2t^2} + \cancel{2t} - 1 \\ \cancel{2t} + \cancel{2t^2} - t - \cancel{t} + 2 - \cancel{2t^2} + \cancel{2t} - 1 \end{bmatrix} + \frac{1}{4} \begin{bmatrix} -2 + t \\ -1 - t \end{bmatrix} =$$

$$\frac{e^{2t}}{4} \begin{bmatrix} 2-t \\ 1-t \end{bmatrix} - \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 2-t \\ 1+t \end{bmatrix} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} (2-t)e^{2t} + (t-2) \\ (1-t)e^{2t} - 1 - t \end{bmatrix}$$

4. Si consideri l'equazione differenziale

$$xy'' - 3y' - y = x^2$$

Si cerchino le soluzioni definite su tutto \mathbb{R} mediante una serie di potenze $y(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$.

Si risponda in particolare ai seguenti quesiti.

(a) Si scriva una formula ricorsiva per i coefficienti a_n (2p.)

$$\boxed{\begin{aligned} a_{m+1} (m+1)(m-3) &= a_m + \delta_{m,2} \quad \text{dove } \delta_{m,2} = \begin{cases} 0 & m \neq 2 \\ 1 & m = 2 \end{cases} \quad \text{OPPURE} \\ a_0 &= -12, \quad a_1 = 4, \quad a_2 = -1, \quad a_3 = 0, \quad a_4 \in \mathbb{R} \text{ (libero)} \\ a_{m+1} &= \frac{a_m}{(m+1)(m-3)} \quad \text{per } m \geq 4 \end{aligned}} \quad (R)$$

(b) Si dica se esiste una soluzione y con $y'''(0) = 0$ (1p.) SI NO e in caso affermativo se tale y è unica (1p.) SI NO.

(c) Si mostri che esiste un'unica soluzione y con $y'''(0) = 0$, si dica qual è il suo raggio di convergenza:

$R = \boxed{+\infty}$ (1p.) e quanto fa $y(0) = \boxed{-12}$ (1p.).

Svolgimento

$$\begin{aligned} y(x) &= \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n \Rightarrow y'(x) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n n x^{n-1} = \sum_{n=0}^{\infty} a_{n+1} (n+1) x^n \Rightarrow \\ y''(x) &= \sum_{n=2}^{\infty} a_{n+1} (n+1)n x^{n-1} \Rightarrow x y''(x) = \sum_{n=2}^{\infty} a_{n+1} (n+1)n x^n = \sum_{n=0}^{\infty} a_{n+1} (n+1)n x^n \end{aligned}$$

Impongo $L' = Q. \Rightarrow$

$$x^2 = \sum_{n=0}^{\infty} (a_{n+1} (n+1)n - 3a_{n+1} (n+1) - a_n) x^n = \sum_{n=0}^{\infty} (a_{n+1} (n+1)(n-3) - a_n) x^n$$

Dato che $x^2 = \sum_{n=0}^{\infty} \delta_{n,2} x^n$ con $\delta_{n,2} = \begin{cases} 0 & n \neq 2 \\ 1 & n = 2 \end{cases}$ OTTENGO

$$a_{m+1} (m+1)(m-3) - a_m = \delta_{m,2} \quad (R) \quad \text{POSSO FARE MEGLIO}$$

Se $m=3 \Rightarrow \boxed{a_3 = 0}$. Se $m=2 \Rightarrow \boxed{a_2 = -1}$ (uso $\delta_{2,2}=1$!!) . Se $m=1 \Rightarrow \boxed{a_1 = 4}$

Se $m=0 \Rightarrow \boxed{a_0 = -12}$. Se $m \geq 4$ posso scrivere $a_{m+1} = \frac{a_m}{(m+1)(m-3)}$

• Nota che TUTTE LE SOL. VERIFICANO $a_3=0$ e che peraltro se fissa $a_4 \in \mathbb{R}$ trovo tutti gli a_n con $n \geq 4$ e lo zero ha raggio $+\infty$ dato che

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|} = \lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| \text{ (caso)} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{(n+1)(n-3)} \text{ (R)} = 0$$

Im definitivo per ogni $a_4 \in \mathbb{R}$ ho una soluzione, MA TUTTE HANNO $y'''(0) = 0$

• Se prendo $y'''(0) = 0$ ho $a_4 = 0 \Rightarrow a_n = 0 \forall n \geq 4$ e dunque

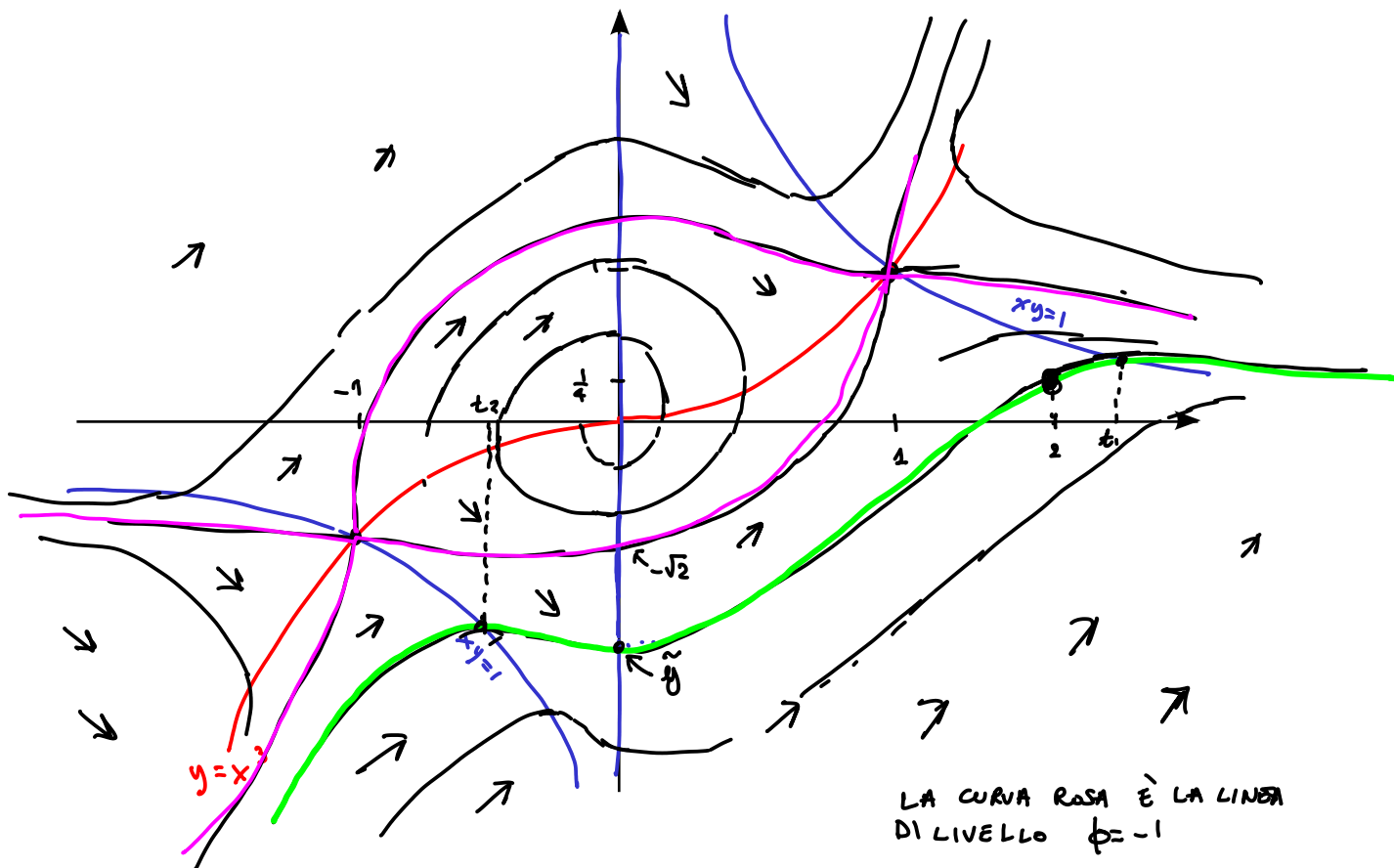
$$y(x) = -12 + 4x - x^2 \quad \text{che in zero vale } -12$$

Variante esercizio 3 della seconda parte: solo gli iscritti precedentemente al 2015-16 possono scegliere tra questo e il precedente.

Si consideri l'equazione differenziale

$$y' = \frac{3x(xy - 1)}{y - x^3}$$

- Si dica per quali (x_0, y_0) vale il teorema di esistenza e unicità di Cauchy. Si trovino le eventuali soluzioni costanti e le zone dei punti (x_0, y_0) dai quali la soluzione parte con derivata positiva o negativa. Si riportino queste informazioni nel diagramma sottostante (1p.).



- Si trovi un integrale primo per l'equazione Φ (3p.).

$$\Phi(x, y) = \boxed{x^3 y - \frac{3}{2} x^2 - \frac{1}{2} y^2}$$

- Si disegni nel diagramma della pagina precedente la soluzione $y(x)$ tale che $y(2) = 1/4$ (1p.); detto $]\underline{x}, \bar{x}[$ l'intervallo massimale su cui tale y è definita si ha (1p.):

$$\underline{x} = \boxed{-\infty} \quad \bar{x} = \boxed{+\infty}$$

Svolgimento

$$\frac{\partial \Phi}{\partial x} = 3x^2 y - 3x \Rightarrow \Phi(x, y) = x^3 y - \frac{3}{2} x^2 + c(y)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial \Phi}{\partial y} = x^3 + c'(y) \text{ che deve essere eguale a } x^3 - y \Rightarrow c(y) = -\frac{y^2}{2} + c$$

$$\text{DUNQUE } \Phi(x, y) = x^3 y - \frac{3}{2} x^2 - \frac{1}{2} y^2 + \text{costante}$$

(3) Se si parte dal punto $(2, 1/4)$ la soluzione $y(x)$ PARTE CRESCENDO.
 se t cresce $y(t)$ incontra lo curva blu ($xy=1$) in un punto $t_1 > 2$
 in cui $y'(t_1)=0$. Se $x > t_1$ $y(t)$ decresce, e non può più incontrare
 lo curva blu $\Rightarrow y(t)$ esiste per tutti i $t \geq t_1$
 (SI POTREBBE MOSTRARLO USANDO ϕ - che $\lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = 0$)

se invece $t < 2$ $y(t)$ rimane crescente fino a $t \rightarrow 0$ in cui $y' = 0$
 Notiamo che lo "curva rosso" che esce da $(-1, -1)$ va a finire in $(1, 1)$ dove
 $\phi(-1, -1) = \phi(1, 1) = -1$ e passo da zero per $y = \bar{y}$ tale che $\phi(0, \bar{y}) = -1$
 $\Leftrightarrow -\frac{\bar{y}^2}{2} = -1 \Leftrightarrow \bar{y} = -\sqrt{2}$

Se guardo lo $y(x)$ che parte da $(2, 1/4)$ vedo che
 $\phi(2, 1/4) = \frac{8}{4} - \frac{3}{2} \cdot 4 - \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{16} = 2 - 6 - \frac{1}{32} = -4 - \frac{1}{32}$. Allora tale $y(x)$

attraversa l'asse y in un punto $\tilde{y} < 0$ con $\phi(0, \tilde{y}) = -4 - \frac{1}{32} \Leftrightarrow$
 $\frac{1}{2} \tilde{y}^2 = 4 + \frac{1}{32} \Leftrightarrow \tilde{y}^2 = 8 + \frac{1}{16} > 8$. IN SOSTANZA $\tilde{y} < -\sqrt{2}$

NE SEGUE CHE $y(x)$ è sempre sotto lo curva rosso \Rightarrow
 incontra lo curva blu in un punto $t_2 < 0$ con $y'(t_2) = 0$. Per $t < t_2$
 lo $y(x)$ è crescente e non può mai incontrare lo curva rossa.

- Allora può (i) Divergere a $-\infty$ per un $t_3 < t_2$
 (ii) Esistere $\forall t < t_2$ (e tendere a $-\infty$ per $t \rightarrow -\infty$)

Se facciamo nel caso (i) otteniamo

$$-2 - \frac{1}{32} = \lim_{x \rightarrow t} \phi(x, y(x)) = \lim_{\substack{x \rightarrow t \\ y \rightarrow -\infty}} \left(\overset{-3}{x^3} - \frac{y}{2} \right) \underset{+\infty}{y} - \frac{3}{2} \overset{-\frac{3}{2}t^2}{x^2} = -\infty$$

ASSURDO

DUNQUE VALE (ii) e alla fine $y(x)$ è definito $\forall x \in \mathbb{R}$