

COGNOME:

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

NOME:

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

MATR.:

--	--	--	--	--	--

Ingegneria Aerospaziale. Analisi Matematica 2. Compitino del 16 marzo 2018 - PARTE A<sup>1</sup>

1. Si mostri che l'insieme  $V := \{x^2 + y^2 = z^2, x + z = 1\}$  è un vincolo regolare bilatero (di codim.2) (3p.):

se  $g(x,y,z) = \begin{pmatrix} x^2 + y^2 - z^2 \\ x + z - 1 \end{pmatrix}$  allora  $M = \{(x,y,z) : g = \vec{0}\}$ . Si ha

$Jg(x,y,z) = \begin{pmatrix} 2x & 2y & -2z \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ . Se considero  $\frac{\partial g}{\partial (y,z)} = \begin{pmatrix} 2y & -2z \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

e faccio il determinante trovo  $2y + 2z$  che su  $M$  deve fare  $2 \neq 0$  (della seconda equazione)

2. Dato l'insieme  $V := \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : xy = 3, x > 0, y > 0\}$  si ha (3p.):

$\min_{(x,y) \in V} 3x + 4y = \boxed{12}$  (non esiste),  $\max_{(x,y) \in V} 3x + 4y = \boxed{\quad}$  (non esiste).

3. Se  $f : [0, +\infty[ \rightarrow \mathbb{R}$  è continua e integrabile all'infinito in senso improprio secondo Riemann, allora  $f$  è integrabile secondo Lebesgue su  $[0, +\infty[$  purché  $f$  sia  $\boxed{\text{POSITIVA} \geq 0}$  (1p.).

4. Se  $A_1, A_2 \subset \mathbb{R}^N$ , con  $A_1 \cap A_2 = \emptyset$ , allora per avere  $m^*(A_1 \cup A_2) = m^*(A_1) + m^*(A_2)$  bisogna supporre  $A_1$  e  $A_2$   $\boxed{\text{MISURABILI}}$  (1p.).

5. Si consideri la seguente situazione:  $\Phi : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^N$  dove  $\Omega$  è un aperto di  $\mathbb{R}^N$  e  $\Phi$  è di classe  $C^1(\Omega)$  con  $\det(J_\Phi(x)) \neq 0$  per ogni  $x \in \Omega$ . Poniamo  $\Omega_1 := \Phi(\Omega)$ .

È vero che  $\Omega_1$  è aperto? (1p.)  NO. È vero che  $\Phi : \Omega \rightarrow \Omega_1$  è bigettiva? (1p.)  SI  NO.

Cosa dice il teorema di inversione locale (2p.)?

Enunciato: Dato  $x_0 \in \Omega$  esiste  $\rho > 0$  tale che

(a)  $\phi(B(x_0, \rho))$  è aperto (b)  $\phi$  è iniettivo su  $B(x_0, \rho)$

(c)  $\Phi^{-1} : \phi(B(x_0, \rho)) \rightarrow \Omega$  (che dunque esiste) è differenziabile

e  $J_{\Phi^{-1}}(y) = J_\Phi(x)^{-1}$  dove  $y = \phi(x)$

<sup>1</sup>PUNTEGGIO MINIMO Voto A  $\geq 4$ ; Voto A+Voto B  $\geq 10$  Tempo: mezzora per la parte A, un ora e mezza per la parte B

(2) Uso i moltiplicatori con  $f(x,y) = 3x + 4y$  e  $g(x,y) = xy - 3$

$$\begin{cases} 3 = \lambda y \\ 4 = \lambda x \\ xy = 3 \end{cases} \Rightarrow xy = 12\lambda^2 \Leftrightarrow \lambda = \pm \frac{1}{2} \Rightarrow (x,y) = \pm \left(2, \frac{3}{2}\right)$$

(MA IL - NON È ACCETTABILE)

e quindi l'unico pt è  $\left(2, \frac{3}{2}\right)$  su cui ho  $6 + 4 \cdot \frac{3}{2} = 12$

[ è chiaro che il massimo non esiste: se mett.  $y = \frac{3}{x}$  ho

$Q(x) = 3x + \frac{12}{x}$  che non ha max - però anche ha il minimo

senza usare i moltiplicatori facendo  $Q'(x) = 3 - \frac{12}{x^2} \Rightarrow x^2 = 4$

da cui  $x = 2, y = \frac{3}{2}$  come prima)

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

1. Si consideri la funzione di due variabili  $f(x, y) := x(y + 2)$  e l'insieme  $M := \{(x, y) : 4x^2 + y^2 \leq 4\}$ . Si risponda (giustificando) alle seguenti domande.

- (a)  $f$  ha massimo e minimo su  $M$  (1p.)  SI  NO.  
 (b) si ha (7p.):

$$\min_{(x,y) \in M} f(x,y) = \boxed{-\frac{3\sqrt{3}}{2}}, \quad \max_{(x,y) \in M} f(x,y) = \boxed{\frac{3\sqrt{3}}{2}}$$

Svolgimento

(a)  $f$  è continua,  $M$  è chiuso e limitato (se  $4x^2 + y^2 \leq 4 \Rightarrow x^2 + y^2 \leq 1 \Rightarrow \|(x,y)\| \leq 1$ ) dunque  $\exists \max_M f / \min_M f$  per Weierstrass.

(b)  $\frac{\partial f}{\partial x} = y+2$   $\frac{\partial f}{\partial y} = x$ . L'UNICO PUNTO CRITICO È  $(0, -2)$  che non appartiene

a  $\overset{\circ}{M} = \{4x^2 + y^2 < 4\}$  Cerchiamo i punti critici vincolati a  $\{4x^2 + y^2 = 4\} = \partial M$ .

$$\begin{cases} y+2 = \lambda \cdot 8x \\ x = \lambda \cdot 2y \\ 4x^2 + y^2 = 4 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y(y+2) = 8\lambda xy \\ 4x^2 = 8\lambda xy \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y(y+2) = 4x^2 \\ 4x^2 = 8\lambda xy \end{cases}$$

LO METTO NEL SISTEMA (POTREI AVERE AGGIUNTO SOLUZIONI CON  $x=0/y=0$ )

$$\begin{cases} 2\lambda y = x \\ 4x^2 = y^2 + 2y \\ 4x^2 + y^2 = 4 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2\lambda y = x \\ 2y^2 + 2y - 4 = 0 \\ 4x^2 + y^2 = 4 \end{cases} \Rightarrow y = \frac{-1 \pm \sqrt{1+8}}{2} = \frac{-1 \pm 3}{2} = \begin{cases} -2 \\ 1 \end{cases}$$

se  $y = -2$  dello III° Trovo  $4x^2 = 0 \Leftrightarrow x = 0$  (e  $\lambda = 0$  dello I°)

se  $y = 1$  dello III° Trovo  $4x^2 = 3 \Leftrightarrow x = \pm \frac{\sqrt{3}}{2}$  (e  $\lambda = \pm \frac{\sqrt{3}}{4}$  dello I°)

ALLA FINE Ho 3 punti:  $(0, -2)$ ,  $(\pm \frac{\sqrt{3}}{2}, 1)$

(SONO TUTTE BUONE DATO CHE HANNO COMPONENTI NON NULLI) CALCOLO  $f$  su questi

Punti:  $f(0, -2) = 0$   $f(\pm \frac{\sqrt{3}}{2}, 1) = \pm \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot 3 \begin{cases} \frac{3\sqrt{3}}{2} \text{ MAX} \\ -\frac{3\sqrt{3}}{2} \text{ MIN} \end{cases}$

2. Siano  $M := \{(x, y, z) : x^2z - y^2z + xyz + 1 = 0, xyz + 1 = 0\}$  e  $P_0 := (1, -1, 1)$ .

(a) Si mostri che esiste una curva  $\gamma : [1 - \delta, 1 + \delta] \rightarrow \mathbb{R}^2$ , di classe  $C^1$ , per  $\delta > 0$  piccolo, tale che  $\gamma(1) = (-1, 1)$  e i punti di  $M$  vicini a  $P_0$  sono tutti e soli della forma  $P = (t, \gamma_1(t), \gamma_2(t))$  con  $1 - \delta \leq t \leq 1 + \delta$  (4p.).

(b) Si calcolino (4p.):

$$\gamma_1'(1) = \boxed{-1}, \quad \gamma_2'(1) = \boxed{-2}.$$

*Svolgimento*

Pongo  $g(x, y, z) = \begin{pmatrix} x^2z - y^2z + xyz + 1 \\ xyz + 1 \end{pmatrix} \quad (\Rightarrow M = \{g(x, y, z) = \vec{0}\})$

Si ha  $g(1, -1, 1) = 0 \Rightarrow P_0 \in M$ .

$$\frac{\partial g}{\partial (xyz)} = \begin{pmatrix} 2xz + yz & -2yz + xz & x^2 - y^2 + xy \\ yz & xz & xy \end{pmatrix}$$

$$\frac{\partial g}{\partial (xyz)}(P_0) = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -1 \\ -1 & 1 & -1 \\ \frac{\partial g}{\partial x} & \underbrace{\frac{\partial g}{\partial (yz)}} & \end{pmatrix} \Rightarrow \det\left(\frac{dg}{d(yz)}(P_0)\right) = -3 + 1 = -2$$

$\Rightarrow$  VALE DINI!  $\Rightarrow \exists y(x)$  e  $z(x)$  che esplic'anno  $M$

per  $x \simeq 1$ .  $((x, y, z) \simeq (1, -1, 1))$ . Possiamo indicare  $\gamma(x) = (y(x), z(x))$

Si ha:  $\frac{\partial (yz)}{\partial x} = -\left(\frac{\partial g}{\partial (yz)}(P_0)\right)^{-1} \frac{\partial g}{\partial x}(P_0) = -\begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} =$

$$\frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1-1 \\ -1-3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

3. Se  $D := \{(x, y, z) : x \geq y \geq 0, z \geq \sqrt{x^2 + y^2}, x^2 + y^2 + z^2 \leq 1\}$  si calcoli l'integrale (8p.):

$$\iiint_D \frac{xyz}{1+x^2+y^2+z^2} dx dy dz = \boxed{\frac{(2\ln(2)-1)}{256}}$$

Svolgimento

Passo a coordinate sferiche:  $x = \rho \cos \theta \sin \varphi$   $y = \rho \sin \theta \sin \varphi$   $z = \rho \cos \varphi$   
 L'appartenenza di  $(x, y, z)$  a  $D$  si traduce in

$$\rho \cos \theta \sin \varphi \geq \rho \sin \theta \sin \varphi \geq 0, \rho^2 \leq 1, \rho \cos \varphi \geq \sqrt{\rho^2 \cos^2 \theta \sin^2 \varphi + \rho^2 \sin^2 \theta \sin^2 \varphi} = \rho \sin \varphi$$

$$\cos \theta \geq \sin \theta \geq 0, 0 \leq \varphi \leq \frac{\pi}{2}, 0 \leq \rho \leq 1 \Leftrightarrow 0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{4}, 0 \leq \varphi \leq \frac{\pi}{4}, 0 \leq \rho \leq 1$$

L'integrale allora diventa:

$$\int_0^{\pi/4} d\theta \int_0^{\pi/4} d\varphi \int_0^1 \frac{\rho \cos \theta \sin \varphi \rho \sin \theta \sin \varphi \rho \cos \varphi}{\rho^2} \rho^2 \sin \varphi d\rho =$$

$$\int_0^{\pi/4} \cos \theta \sin \theta d\theta \int_0^{\pi/4} \sin^3 \varphi \cos \varphi d\varphi \int_0^1 \frac{\rho^5}{1+\rho^2} d\rho =$$

$\sin \varphi = s$   
 $\rho^2 = t$

① =  $\frac{1}{2} \int_0^{\pi/4} \sin 2\theta d\theta = \frac{1}{4} [-\cos 2\theta]_0^{\pi/4} = \frac{1}{4}$

② =  $\int_0^{\sqrt{2}/2} s^3 ds$  (ho posto  $s = \sin \varphi$ ) =  $\left[ \frac{s^4}{4} \right]_0^{\sqrt{2}/2} = \frac{1}{4} \left( \frac{1}{4} - 0 \right) = \frac{1}{16}$

③ =  $\frac{1}{2} \int_0^1 \frac{t^2}{1+t} dt$  (ho posto  $t = \rho^2$ ) =  $\frac{1}{2} \int_0^1 \left( t - 1 + \frac{1}{t+1} \right) dt = \frac{1}{2} \left[ \frac{t^2}{2} - t + \ln(t+1) \right]_0^1$   
 =  $\frac{1}{2} \left( \frac{1}{2} - 1 + \ln(2) \right) = \frac{1}{2} \left( \ln(2) - \frac{1}{2} \right) = \frac{1}{4} (2\ln(2) - 1)$

$\Rightarrow$  INTEGRALE =  $\frac{(2\ln(2)-1)}{256} \quad 4 \times 4 \times 16$

Lo faccio in coordinate cilindriche  $\Rightarrow x = \rho \cos \theta$   $y = \rho \sin \theta$   $z = z$

$$\rho \cos \theta \geq \rho \sin \theta \geq 0 \Leftrightarrow 0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{4}, z \geq \rho, \rho^2 + z^2 \leq 1$$

Dunque  $\rho \leq z \leq \sqrt{1-\rho^2}$  che implica  $\rho^2 \leq 1 - \rho^2 \Leftrightarrow \rho \leq \sqrt{2}/2$

$$\int_0^{\pi/4} d\theta \int_0^{\sqrt{2}/2} d\rho \int_{\rho}^{\sqrt{1-\rho^2}} \frac{\rho^2 \cos \theta \sin \theta z}{1+\rho^2+z^2} \rho dz = \int_0^{\pi/4} \cos \theta \sin \theta d\theta \int_0^{\sqrt{2}/2} \rho^3 d\rho \int_{\rho}^{\sqrt{1-\rho^2}} \frac{z}{1+\rho^2+z^2} dz$$

• Il primo integrale, come prima se  $\frac{1}{4}$ .

• Nell'altro pezzo sostituisco  $z^2 = t$  e trovo

$$\int_0^{\sqrt{2}/2} p^3 dp \frac{1}{2} \int_{p^2}^{1-p^2} \frac{dt}{1+p^2+t} = \frac{1}{2} \int_0^{\sqrt{2}/2} p^3 \left[ \ln(1+p^2+t) \right]_{p^2}^{1-p^2} dp =$$

$$\frac{1}{2} \int_0^{\sqrt{2}/2} p^3 (\ln 2 - \ln(1+2p^2)) dp = (s=2p^2) = \frac{1}{8} \int_0^1 \frac{s}{2} (\ln 2 - \ln(1+s)) ds =$$

$$\frac{\ln(2)}{16} \left[ \frac{s^2}{2} \right]_0^1 - \frac{1}{16} \int_0^1 s \ln(1+s) ds = \frac{\ln(2)}{32} - \frac{1}{16} \left[ \frac{s^2}{2} \ln(1+s) \right]_0^1 + \frac{1}{32} \int_0^1 \frac{s^2}{1+s}$$

$$\frac{\ln(2)}{32} - \frac{1}{32} \ln(2) + \frac{1}{32} \int_0^1 \left( s-1 + \frac{1}{1+s} \right) ds = \frac{1}{32} \left[ \frac{s^2}{2} - s + \ln(1+s) \right]_0^1 =$$

$$\frac{1}{32} \left( \ln(2) - \frac{1}{2} \right) = \frac{2\ln(2) - 1}{64}$$

• MOLTIPLICANDO PER  $\frac{1}{4}$  • Hence il risultato è primo