

COGNOME:

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

NOME:

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

MATR.:

--	--	--	--	--	--

Ingegneria Aerospaziale. Analisi Matematica 2. Esempio di primo compito 2017 - PARTE A<sup>1</sup>

1. Sia  $f(x, y, z) := (x + y + 2z)e^{xz+1}$ . Si scriva il polinomio di Taylor di ordine 3 centrato nel punto  $(1, 1, -1)$ . Si scriva il polinomio nelle variabili  $(x - 1)$ ,  $(y - 1)$  e  $(z + 1)$ , senza sviluppare tutte le potenze di questi binomi. Si trovino inoltre  $\frac{\partial^3 f}{\partial x^2 \partial y}(1, 1, -1)$  e  $\frac{\partial^3 f}{\partial z^3}(1, 1, -1)$  (3 p.):

$$P_{3,(1,1,-1)}(x, y, z) = \frac{(x-1)^3}{2} + \frac{(x-1)^2(y-1)}{2} + \frac{(x-1)^2(z+1)}{2} + \frac{(x-1)(z+1)^2}{2} + \frac{(y-1)(z+1)^2}{2} + \frac{(z+1)^3}{2}$$

SE  $x=1+\alpha, y=1+\beta, z=-1+\gamma$  e  $P := (x, y, z)$ , allora ho  $(1+\alpha+1+\beta+2(-1+\gamma))e^{(1+\alpha)(-1+\gamma)+1} = (\alpha+\beta+2\gamma)e^{-\alpha+\gamma+\alpha\gamma} = (\alpha+\beta+2\gamma)(1+\alpha\gamma-\alpha+\gamma + \frac{(\alpha\gamma-\alpha+\gamma)^2}{2} + o(\|P\|^2)) = (\alpha+\beta+2\gamma)(1-\alpha+\gamma + \frac{\alpha^2}{2} + \frac{\gamma^2}{2} + o(\|P\|^2)) = \alpha+\beta+2\gamma - \alpha^2 - \alpha\beta - 2\alpha\gamma + \alpha\gamma + \beta\gamma + 2\gamma^2 + \frac{\alpha^3}{2} + \frac{\alpha^2\beta}{2} + \alpha^2\gamma + \frac{\alpha\gamma^2}{2} + \frac{\beta\gamma^2}{2} + \gamma^3 + o(\|P\|^3)$

$$\frac{\partial^3 f}{\partial x^2 \partial y}(1, 1, -1) = \boxed{1} \quad \frac{\partial^3 f}{\partial z^3}(1, 1, -1) = \boxed{6}$$

2. Siano  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definite da:

$$f(x, y, z) := \begin{pmatrix} z + \sin(xy) + 1 \\ x + y + e^{xyz} \end{pmatrix}, \quad g(u, v) := \begin{pmatrix} uv \\ 3u - 2v \end{pmatrix}$$

Posto  $h(x, y, z) := g(f(x, y, z))$  si calcoli (2p.):

$$\frac{\partial h_2}{\partial y}(0, 0, 0) = \boxed{-2}$$

3. Se  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  è di classe  $C^2$  in  $\Omega$  aperto di  $\mathbb{R}^2$ , se  $\nabla f(x_0) = \mathbf{0}$ , se  $\lambda_1, \lambda_2$  sono gli autovalori di  $H_f(x_0)$  e se  $\lambda_2 > \lambda_1 \geq 0$ , allora posso dire che  $x_0$  è un punto di minimo relativo per  $f$  (1p.)  SI  NO.

LA COND. SUFF. è  $\lambda_1 > 0, \lambda_2 > 0$

4. Un insieme  $\Omega \subset \mathbb{R}^N$  è aperto se  $\partial\Omega = \emptyset$  (1p.)  SI  NO. (deve essere  $\partial\Omega \cap \Omega = \emptyset$ )

5. Se una curva  $\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  di classe  $C^1([a, b])$  ha modulo costante, allora  $\gamma'(t) = \vec{0}$  per ogni  $t \in [a, b]$  (1p.)  SI  NO. V'È  $\gamma'(t) \perp \gamma(t)$  MA NON  $\gamma'(t) = \vec{0}$  - vale lo stesso

6. Si provi che se  $f$  è differenziabile in un punto  $x_0$ , allora  $f$  è continua in  $x_0$  (4p.).

Svolgimento

$$J_g(x, y, z) = \begin{pmatrix} \cos(xy) \cdot y & \cos(xy) \cdot x & 1 \\ 1 + yz e^{xyz} & 1 + xz e^{xyz} & xy e^{xyz} \end{pmatrix} \Rightarrow J_g(x, y, z)(0, 0, 0) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$J_g(u, v) = \begin{pmatrix} u & v \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \quad f(0, 0, 0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad J_g(1, 1) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

<sup>1</sup>PUNTEGGIO MINIMO Voto A  $\geq 4$ ; Voto A+Voto B  $\geq 10$  Tempo: 1/2 ora per la parte A, 1 ora per la parte B

$$J_h(0, 0, 0) = J_g(1, 1) J_f(0, 0, 0) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ -2 & -2 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \frac{\partial h_2}{\partial y} = -2$$





$\forall x > 0 \exists \delta_x$  (vicino a  $\frac{1}{x}$ ) con  $f(x, y) < 0$ . Dov'è che  $x$  può essere grande e piccolo questi punti sono illimitati

2. Si calcoli la lunghezza della curva  $\gamma: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3$  definita da:

$$\gamma(t) := (t \cos(t), t \sin(t), \sqrt{3}t)$$

$$l(\gamma) = 4(\operatorname{arcsinh}(\pi) + \pi\sqrt{1+\pi^2})$$

(7p.) *Svolgimento*

$$\gamma'(t) = (\cos(t) - t \sin(t), \sin(t) + t \cos(t), \sqrt{3})$$

$$\begin{aligned} \|\gamma'(t)\|^2 &= \cos^2(t) - 2t \cos(t) \sin(t) + t^2 \sin^2(t) + \\ &\quad \sin^2(t) + 2t \cos(t) \sin(t) + t^2 \cos^2(t) + 3 = \\ &= 1 + t^2 + 3 = 4 + t^2 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow l(\gamma) = \int_0^{2\pi} \sqrt{4+t^2} dt \quad t=2s \quad dt=2ds$$

$$= 2 \int_0^\pi \sqrt{4+4s^2} ds = 8 \int_0^\pi \sqrt{1+s^2} ds = 4 \operatorname{arcsinh}(\pi) + 4\pi\sqrt{1+\pi^2}$$

INFATTI

$$\int_0^\pi \frac{1+s^2}{\sqrt{1+s^2}} ds = \left[ \operatorname{arcsinh}(s) \right]_0^\pi + \int_0^\pi s \frac{s}{\sqrt{1+s^2}} ds =$$

$$\operatorname{arcsinh}(\pi) + \left[ s\sqrt{1+s^2} \right]_0^\pi - \int_0^\pi \sqrt{1+s^2} ds = \operatorname{arcsinh}(\pi) + \pi\sqrt{1+\pi^2}$$

3. Si consideri la funzione  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  definita da

$$f(x, y) := \begin{cases} \frac{x^2 + x^2 y^2 + y^2}{x^2 + y^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0), \\ 1 & \text{se } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

Si provi che  $f$  è differenziabile in  $(0, 0)$  (6p.) e, se  $\vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ , si calcoli (1p.)

$$f'(0, 0)(\vec{v}) = \boxed{0}.$$

*Svolgimento*

Se mi metto con  $x=0$  ho  $f(0, y) = \frac{y^2}{y^2} = 1$  e analogamente  $f(x, 0) = 1$   
 Dunque  $\frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) = \frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) = 0$ . USO LA DEFINIZIONE E MOSTRO CHE

$$\textcircled{*} = \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} \left( \frac{x^2 + x^2 y^2 + y^2}{x^2 + y^2} - 1 \right) \rightarrow 0 \quad \text{IN EFFETTI}$$

$$0 \leq \textcircled{*} = \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} \left( \frac{(x^2 + y^2) + x^2 y^2}{(x^2 + y^2)} - 1 \right) = \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} \frac{x^2 y^2}{x^2 + y^2} \leq \frac{\left( \frac{x^2 + y^2}{2} \right)^2}{\sqrt{x^2 + y^2} (x^2 + y^2)} = \frac{\sqrt{x^2 + y^2}}{4} \downarrow$$

Dunque  $f$  è diff. in  $(0, 0)$  e  $df(0, 0) = 0$

Ne segue  $f'(0, 0)(\vec{v}) = df(0, 0)\vec{v} = 0$

