

COGNOME:

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

NOME:

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

MATR.:

--	--	--	--	--	--

Ingegneria Aerospaziale. Analisi Matematica 2. Compito del 22 febbraio 2017 - PARTE A<sup>1</sup>

1. Siano  $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $\Omega \subset \mathbb{R}^N$  aperto,  $x_0 \in \Omega$  e  $v \in \mathbb{R}^N$ .

Si scriva la definizione della derivata direzionale  $f'(x_0)(v)$  (2p.).

$$f'(x_0)(v) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + tv) - f(x_0)}{t} \quad (\text{se esiste})$$

2. Si scriva il polinomio di Taylor di ordine 2 della funzione  $e^{xy}$  nel punto  $(0,0)$  (3p.)

$$P_2(x,y) = 1 + xy$$

$$\text{Infatti: } f(0,0) = 1 \quad \nabla f(x,y) = \begin{pmatrix} y \\ x \end{pmatrix} \Rightarrow \nabla f(0,0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$H_f(x,y) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow P_2(x,y) = f(0,0) + \nabla f(0,0) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \frac{1}{2} H_f(0,0) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 1 + xy.$$

Si può anche arrivare notando che  $e^{xy} = 1 + xy + o(xy) = 1 + xy + o(\|(x,y)\|^2)$   
dato che  $xy = O(\|(x,y)\|^2)$

3. Si stabilisca se la funzione  $f(x,y) := \frac{xy \sin(xy)}{x^2 + y^2}$ ,  $f(0,0) := 0$  è differenziabile in  $(0,0)$  (3p.)

$$\text{Si vede subito che } \frac{\partial f}{\partial x}(0,0) = \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) = 0 \quad (\text{perché } f(0,y) = f(x,0) = 0)$$

Dunque se esiste il differenziale, deve essere zero. Dunque (applicando il def.)

$$f \text{ diff. in } (0,0) \Leftrightarrow \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{f(x,y) - f(0,0) - df(0)(x,y)}{\|(x,y) - (0,0)\|} = 0 \Leftrightarrow \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{xy \sin(xy)}{(x^2+y^2)^{3/2}} = 0$$

$$\text{Pato che } \left| \frac{xy \sin(xy)}{(x^2+y^2)^{3/2}} \right| \leq \frac{x^2 y^2}{(x^2+y^2)^{3/2}} \leq \frac{(x^2/2 + y^2/2)^2}{(x^2+y^2)^{3/2}} = \frac{1}{4} (x^2+y^2)^{1/2} \rightarrow 0$$

LA TESI È VERA  $\Rightarrow$   $f$  è diff. in  $(0,0)$  (e  $df(0,0) = 0$ )

4. Si mostri che l'insieme  $M := \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : x+y > 0, 2xy = \ln(x+y)\}$  è regolare (vicino a ogni suo punto è descritto da una curva regolare) (3p.).

Poniamo  $G(x,y) = 2xy - \ln(x+y)$  definito in  $\Omega = \{x+y > 0\}$ .

Allora  $M = \{(x,y) \in \Omega : G(x,y) = 0\}$ . Si ha

$$\frac{\partial G}{\partial x} = 2y - \frac{1}{x+y} \quad \frac{\partial G}{\partial y} = 2x - \frac{1}{x+y} \quad \text{Un punto } (x,y) \text{ annulla } \nabla G$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 2y = \frac{1}{x+y} \\ 2x = \frac{1}{x+y} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x=y \\ 2x = \frac{1}{2x} \end{cases} \Leftrightarrow x=y = \pm \frac{1}{2}. \quad \text{Ma } \left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right) \notin \Omega !!$$

Si ha  $G\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right) = \frac{1}{2} \neq 0$ . DUNQUE IN M NON CI SONO PUNTI IN CUI  $\nabla G = 0$ . LA TESI SEGUE DAL TEOREMA DEL DINI

5. Si risponda ai seguenti quesiti barrando la casella corretta (1 punto ciascuno)

(a) Un campo  $\vec{f}$  si dice *solenoidale* se  $\vec{f}$ :

ha gradiente nullo,  ha rotore nullo,  ha divergenza nulla,  ammette potenziale,  n. d. p.

(b) Se  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  è una funzione di classe  $C^2$  su un aperto  $\Omega$  di  $\mathbb{R}^3$ , allora la matrice hessiana di  $f$ , calcolata in un punto  $x \in \Omega$ , ha tutti autovalori reali  VERO  FALSO.

(c) La serie di potenze  $\sum_{n=0}^{\infty} x^n$  converge uniformemente in  $] -1, 1[$   VERO  FALSO.

(d) Se  $\gamma : [0, L] \rightarrow \mathbb{R}^N$  è una curva parametrizzata in lunghezza d'arco, allora  $\gamma'$  è costante in  $[0, L]$   VERO  FALSO.

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

1. Si consideri la funzione di due variabili  $f(x, y) := 5 \arctan(x^2 + y^2) - 4 \ln(1 + xy)$ .

(a) Si trovino il dominio  $D$  di  $f$ , tutti i punti stazionari di  $f$  e per ognuno di questi si dica se sono punti di massimo relativo/minimo relativo/sella (4p.).

$D = \{1 + xy > 0\}$ . Si ha  $\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{10x}{1+(x^2+y^2)^2} - \frac{4y}{1+xy}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial y} = \frac{10y}{1+(x^2+y^2)^2} - \frac{4x}{1+xy}$

P.TI STAZ.  $\Rightarrow \begin{cases} \frac{10x}{1+(x^2+y^2)^2} = \frac{4y}{1+xy} \\ \frac{10y}{1+(x^2+y^2)^2} = \frac{4x}{1+xy} \end{cases}$

MOLTIPLICO LA I<sup>a</sup> RIGA PER  $x$   
LA II<sup>a</sup> PER  $y$  E FACCIAMO LA DIFFERENZA  $\Rightarrow \frac{10x^2}{1+(x^2+y^2)^2} = \frac{10y^2}{1+(x^2+y^2)^2} \Leftrightarrow x^2 = y^2$

SE  $x=y$  TRUVO  $\frac{10x}{1+4x^4} = \frac{4x}{1+x^2} \Leftrightarrow x=0$  oppure  $10+10x^2 = 4+16x^4 \Leftrightarrow 16x^4 - 10x^2 + 6 = 0 \Leftrightarrow x^2 = \frac{5 \pm \sqrt{121}}{16} = \begin{pmatrix} 1 \\ -3/8 \end{pmatrix} \leftarrow \text{No}$

SE  $x=-y$  TRUVO  $\frac{10x}{1+4x^4} = -\frac{4x}{1+x^2} \xrightarrow{\text{SEMPLIFICO } x \neq 0}$  GIÀ VISTA  $\Leftrightarrow 16x^4 + 10x^2 + 14 = 0$  NON HA RADICI REALI  $\Delta = 100 - 14 \cdot 64 < 0$

$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{10(1+(x^2+y^2)^2) - 40x^2(x^2+y^2)}{(1+(x^2+y^2)^2)^2} + \frac{4xy}{(1+xy)^2}$

$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{10(1+(x^2+y^2)^2) - 40y^2(x^2+y^2)}{(1+(x^2+y^2)^2)^2} + \frac{4xy}{(1+xy)^2}$

$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{40xy(x^2+y^2)}{(1+(x^2+y^2)^2)^2} - \frac{4}{(1+xy)^2}$

$H_f(0,0) = \begin{pmatrix} 10 & -4 \\ -4 & 10 \end{pmatrix}$  determinante  $= 100 - 16 > 0$   
 $\Delta_{11} = 10 > 0 \Rightarrow (0,0)$  pto di minimo

$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(1,1) = \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(1,1) = \frac{10 \cdot 5 - 40 \cdot 2}{25} + \frac{4}{4} = -\frac{30}{25} + 1 = -\frac{1}{5}$

$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(1,1) = \frac{40 \cdot 2}{25} - \frac{4}{4} = \frac{11}{5}$

$H_f(1,1) = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} -1 & 11 \\ 11 & -1 \end{pmatrix}$  ha determinante  $< 0 \Rightarrow (1,1)$  sono pti di sella

(b) Si consideri l'insieme  $M := \{x^2 + y^2 \leq 1\}$ . Si dimostri che  $M \subset D$  (cioè che  $1 + xy > 0$  se  $x^2 + y^2 \leq 1$ ). Si trovino poi il massimo e il minimo di  $f$  su  $M$  (2p.).

Cerchiamo il minimo di  $g(x) = 1 + xy$  su  $M$ . Si ha  $\frac{\partial g}{\partial x} = y$ ,  $\frac{\partial g}{\partial y} = x$

Dunque  $(0,0)$  l'unico punto stazionario libero. Cerchiamo i pti stazionari vincolati a  $\partial M = \{x^2 + y^2 = 1\}$ . Questo significa trovare le soluzioni di  $\nabla g = \lambda \nabla \varphi \Leftrightarrow \begin{cases} y = 2\lambda x \\ x = 2\lambda y \\ x^2 + y^2 = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} -2\lambda x + y = 0 \\ x - 2\lambda y = 0 \\ x^2 + y^2 = 1 \end{cases} \Rightarrow$  la matrice  $\begin{pmatrix} -2\lambda & 1 \\ 1 & -2\lambda \end{pmatrix} \Leftrightarrow \det = 1 - 4\lambda^2 = 0 \Leftrightarrow \lambda = \pm 1/2$

$\lambda = 1/2 \Rightarrow \begin{cases} y = x \\ 2x^2 = 1 \end{cases} \Leftrightarrow (x,y) = \pm \frac{\sqrt{2}}{2}(1,1)$ ;  $\lambda = -1/2 \Rightarrow \begin{cases} y = -x \\ 2x^2 = 1 \end{cases} \Leftrightarrow (x,y) = \pm \frac{\sqrt{2}}{2}(1,-1)$

Si ha  $g(\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}) = 1 + \frac{1}{2} = \frac{3}{2}$ ;  $g(\frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2}) = 1 - \frac{1}{2} = \frac{1}{2}$ . DUNQUE  $\min_D g = \frac{1}{2} > 0$

MENTRE  $g(0,0) = 1$

$\Rightarrow M \subset D !!$

Cerchiamo i punti di minimo e di massimo per  $f$  in  $M$ . Quei punti o sono stazionari (e quindi sono  $(0,0)$ ,  $\pm(1,1)$ ) oppure sono in  $\partial M = \{x^2+y^2=1\}$ . Tra i punti stazionari può andare bene  $(0,0)$  come punto di minimo ( $\pm(1,1)$  sono sella) e  $f(0,0) = 0$ . Se consideriamo  $(x,y)$  su  $M$  si ha

$f(x,y) = 5 \arctan(1) - \ln(1+xy)$ . Dunque il max/min di  $f$  su  $M$  corrisponde al min/max di  $1+xy$  su  $M$  (perché  $-\ln$  è decrescente)

$$\Rightarrow \min_{\partial M} f = f\left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right) = 5 \arctan(1) - \ln\left(\frac{3}{2}\right) = \frac{5\pi}{4} + \ln(2) - \ln(3)$$

$$\max_{\partial M} f = f\left(\frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2}\right) = 5 \arctan(1) - \ln\left(\frac{1}{2}\right) = \frac{5\pi}{4} + \ln(2) = \max_M f$$

Dato che  $\frac{5\pi}{4} - \ln\frac{3}{2} > 0$  ( $\frac{5\pi}{4} > 1 = \ln(e) > \ln(\frac{3}{2})$ )  $\Rightarrow$   $\min_M f = f(0) = 0$

2. Si consideri l'insieme

$$S := \{(x, y, z) : x^2 + y^2 = z^2 + 9, 0 \leq z \leq 4\}.$$

(a) Si mostri che esiste una parametrizzazione  $\Gamma$  che rende  $S$  una superficie regolare con normale concorde con il vettore  $\vec{k}$ . (1p.)

Si può vedere  $S$  come grafico di  $g: A \rightarrow \mathbb{R}$  dove  $A = \{g \leq x^2 + y^2 \leq 25\}$

e  $g(x,y) = \sqrt{x^2 + y^2 - 9}$ . Dato che  $g$  è  $C^1$   $S$  è regolare.

Ricordiamo che la parametrizzazione  $\Gamma$  si ottiene ponendo  $\Gamma(u,v) = u\vec{i} + v\vec{j} + g(u,v)\vec{k}$

$$\Rightarrow \frac{\partial \Gamma}{\partial u} = \vec{i} + \frac{\partial g}{\partial u} \vec{k}, \quad \frac{\partial \Gamma}{\partial v} = \vec{j} + \frac{\partial g}{\partial v} \vec{k} \quad \text{e la normale } \vec{n}(u,v) = -\frac{\partial g}{\partial u} \vec{i} - \frac{\partial g}{\partial v} \vec{j} + \vec{k}$$

$$= -\frac{u}{\sqrt{u^2+v^2-9}} \vec{i} - \frac{v}{\sqrt{u^2+v^2-9}} \vec{j} + \vec{k}$$

CHÉ DUNQUE È CONCORDE CON  $\vec{k}$ .

(b) Si consideri il campo  $\vec{f}(x,y,z) := e^z((x+y)\vec{i} - (x-y)\vec{j} - 2\vec{k})$ . Si dica se  $\vec{f}$  ammette un potenziale vettore  $\vec{F}$  e in tal caso si calcoli un possibile  $\vec{F}$  (2p.)

NOTIAMO CHE  $\text{div}(\vec{f}) = e^z + e^z - 2e^z = 0 \Rightarrow \vec{f}$  ammette potenziale vettore

Per trovarlo cerchiamo  $\vec{F}$  del tipo  $F_1\vec{i} + F_2\vec{j}$  (senza componente  $F_3$ ).

$$\Rightarrow \text{rot}(\vec{F}) = -\frac{\partial F_2}{\partial z} \vec{i} + \frac{\partial F_1}{\partial z} \vec{j} + \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y}\right) \vec{k} \Rightarrow$$

$$F_2 = \int e^z(x+y) dz = -e^z(x+y) + c(x,y) \quad F_1 = \int e^z(y-x) dz = e^z(y-x) + d(x,y)$$

$$\text{INFINE } \frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} = -e^z + \frac{\partial c}{\partial x} - e^z - \frac{\partial d}{\partial y} \quad \text{che è } = -2e^z$$

Se si prende  $c = d = 0$ . Dunque un (possibile) potenziale vettore è dato da

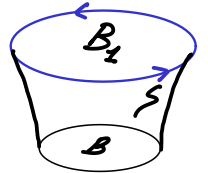
$$\vec{F}(x,y,z) = e^z \left( (y-x)\vec{i} - (x+y)\vec{j} \right)$$

(c) Si consideri  $S_1 := S \cup B$ , dove  $B := \{x^2 + y^2 \leq 9, z = 0\}$  e si consideri  $S_1$  come una superficie regolare a tratti con normale concorde con  $\vec{k}$ .

Si calcolino il flusso di  $\vec{f}$  attraverso  $S_1$  e attraverso  $S$ . (4p.).

MODO SUGGERITO DA QUANTO PRECEDE

Si vede che il bordo di  $S_1$  è la circonferenza  $\{x^2 + y^2 = 25, z = 4\}$  parametrizzata da  $\gamma(t) = 5 \cos(t)\vec{i} + 5 \sin(t)\vec{j} + 4\vec{k}$   $0 \leq t \leq 2\pi$  (il verso è coerente con la normale concorde con  $\vec{k}$ ).



Applicando Stokes  $\Rightarrow \iint_{S_1} \vec{f} \cdot \vec{\nu} \, d\sigma = \iint_{S_1} \text{rot } \vec{F} \cdot \vec{\nu} \, d\sigma = \int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} =$   
 $\int_0^{2\pi} \vec{F}(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) \, dt = \int_0^{2\pi} e^4 5(\sin t - \cos t)\vec{i} - (\cos t + \sin t)\vec{j} \cdot (-5 \sin t \vec{i} + 5 \cos t \vec{j}) \, dt$   
 $\Rightarrow 25 e^4 \int_0^{2\pi} (-\sin^2 t + \sin t \cos t - \cos^2 t - \sin t \cos t) \, dt = 5 e^4 \int_0^{2\pi} (-1) \, dt = -50 \pi e^4$

MODO PIU' SEMPLICE

Possiamo scrivere  $\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \iint_{B_1} \text{rot } \vec{F} \cdot \vec{\nu} \, d\sigma = \iint_{B_1} \vec{f} \cdot \vec{\nu} \, d\sigma = \iint_{B_1} f_3(x, y, z) \, d\sigma =$

$\iint_B -2e^4 \, dx \, dy = -2e^4 \cdot \pi(5)^2 = -50\pi e^4.$

Si può anche evitare di nominare Stokes e  $\vec{F}$  dato che, essendo  $\text{div } \vec{f} = 0$

e ponendo  $\Omega = \{x^2 + y^2 \leq z^2 + 9, 0 \leq z \leq 4\}$  o  $\partial\Omega = (-S_1) \cup B$  ( $-S_1$  è  $S_1$  con la normale discorde da  $\vec{k}$ )  $\Rightarrow$  (usando il t. della divergenza)

$0 = \iiint_{\Omega} \text{div } \vec{f} \, dx \, dy \, dz = \iint_{B_1} \vec{f} \cdot \vec{\nu} \, d\sigma - \iint_{S_1} \vec{f} \cdot \vec{\nu} \, d\sigma \Rightarrow \iint_{S_1} \vec{f} \cdot \vec{\nu} \, d\sigma = \iint_{B_1} \vec{f} \cdot \vec{\nu} \, d\sigma$

(e si continua come sopra).

Si può calcolare il flusso di  $\vec{f}$  su  $B$  come fatto per  $B_1$ :

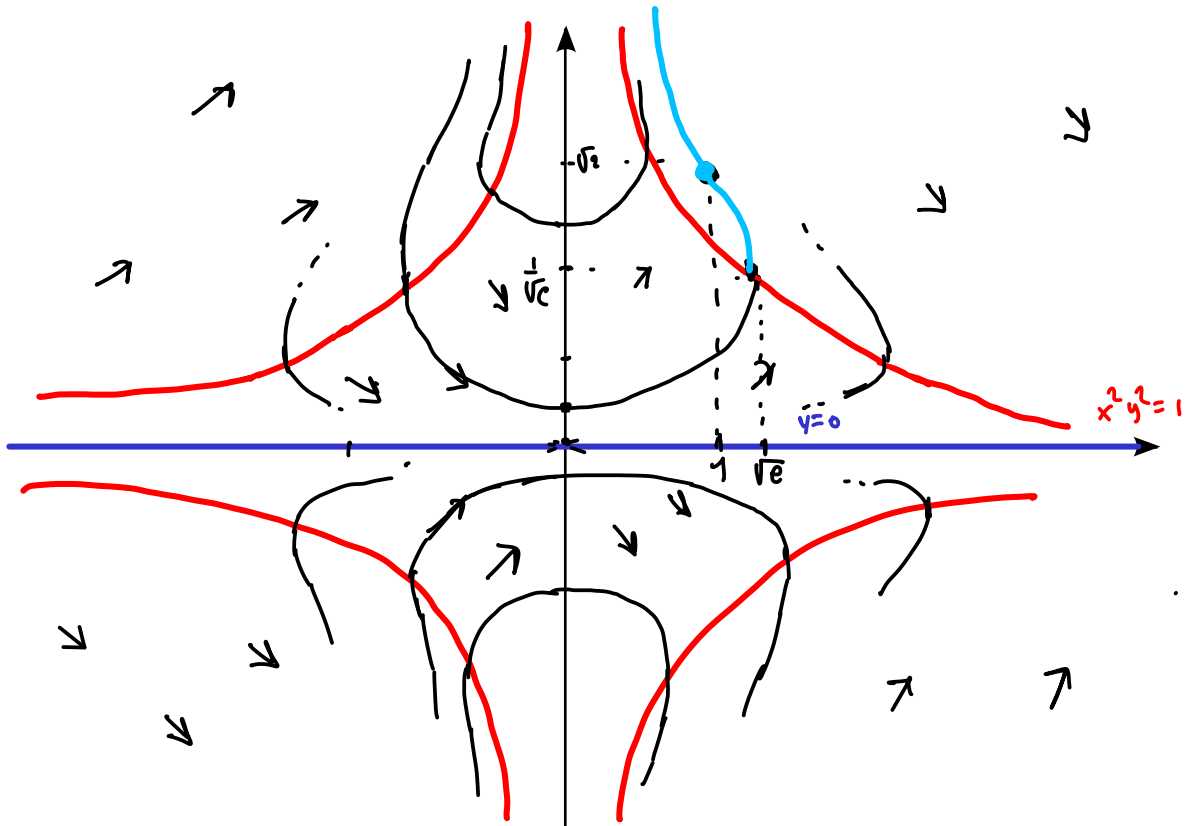
$\iint_B \vec{f} \cdot \vec{\nu} \, d\sigma = \iint_B (-2e^4) \, dx \, dy = -2 \pi (3)^2 = -18\pi.$

Per differenza:  $\iint_S \vec{f} \cdot \vec{\nu} \, d\sigma = \iint_{S_1} \vec{f} \cdot \vec{\nu} \, d\sigma - \iint_B \vec{f} \cdot \vec{\nu} \, d\sigma = -\pi(50e^4 - 18)$

3. Si consideri l'equazione differenziale

$$y' = \frac{xy^3}{1-x^2y^2} \quad (=: F(x,y))$$

(a) Si trovi il dominio della funzione  $F(x,y)$  e le zone del piano  $xy$  in cui  $F$  è positiva/negativa/nulla, riportandole nel diagramma sottostante (1p.).



(b) Si trovi un fattore integrante per l'equazione per l'equazione della forma  $\lambda(x,y) = \lambda(xy)$ . Si trovi poi un integrale primo (4p.). *Deve essere*

$$\frac{\partial}{\partial y} \lambda(xy) xy^3 = \frac{\partial}{\partial x} \lambda(xy) (x^2y^2 - 1) \Leftrightarrow$$

$$x \lambda'(xy) xy^3 + \lambda(xy) 3xy^2 = y \lambda'(xy) (x^2y^2 - 1) + \lambda(xy) (2xy^2) \Leftrightarrow$$

$$\lambda'(xy) (xy^3 - xy^3 + y) = \lambda(xy) (2xy^2 - 3xy^2) \Leftrightarrow y \lambda'(xy) = -xy^2 \lambda(xy) \Leftrightarrow$$

$$\lambda'(xy) = -xy \lambda(xy) \Leftrightarrow \frac{\lambda'(t)}{\lambda(t)} = -t \Leftrightarrow \ln(\lambda) = -\frac{t^2}{2} + c \Leftrightarrow \lambda(t) = c e^{-t^2/2}$$

POSSO PRENDERE  $\lambda(xy) = e^{-\frac{x^2y^2}{2}}$ . Cerchiamo un int. primo  $\phi(x,y)$

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = \int y^3 x e^{-\frac{x^2y^2}{2}} dx = y e^{-\frac{x^2y^2}{2}} + c(y) \quad \text{Deriviamo in } y$$

$$\frac{\partial}{\partial y} \left( y e^{-\frac{x^2y^2}{2}} + c(y) \right) = e^{-\frac{x^2y^2}{2}} - y x^2 y e^{-\frac{x^2y^2}{2}} + c'(y) = (1 - x^2y^2) e^{-\frac{x^2y^2}{2}} + c'(y)$$

IMPONENDO CHE FACCIAMO  $(1 - x^2y^2) e^{-\frac{x^2y^2}{2}} \Rightarrow c' = 0 \Rightarrow c = \text{costante}$

DUNQUE

$$\phi(x,y) = y e^{-\frac{x^2y^2}{2}} + \text{costante}$$

- (c) Si trovi la soluzione con condizione iniziale  $y(\sqrt{2}) = 1$  disegnandone il grafico sul diagramma precedente e in particolare si dica qual è il suo intervallo massimale di esistenza  $]a, b[$  (2p.).

Dato che  $\phi(x, y)$  è costante nelle traiettorie, se  $y$  è lo stesso da parte do  $(\sqrt{2}, 1) \Rightarrow \phi(x, y) = \phi(\sqrt{2}, 1) \Leftrightarrow y e^{-\frac{x^2 y^2}{2}} = e^{-1}$

Si vede che  $(\sqrt{2}, 1)$  è "sopra la linea rosso" perché  $(\sqrt{2})^2(1)^2 = 2 > 1$ . Dunque  $y(x)$  è decrescente ed esiste in un intervallo  $]x, \bar{x}[$  con  $0 \leq x < \sqrt{2} < \bar{x} \leq +\infty$ ,  $x^2 y(x)^2 > 1$  in  $]x, \bar{x}[$ ,  $y(x) \rightarrow y$  per  $x \rightarrow x$ ,  $y(x) \rightarrow \bar{y}$  per  $x \rightarrow \bar{x}$  con  $0 \leq \bar{y} < y \leq +\infty$ . Inoltre se  $y$  o  $\bar{y}$  sono finiti  $\Rightarrow (x, y)$  o  $(\bar{x}, \bar{y})$  sta sulle curve rosso  $x^2 y^2 = 1$ . Si capisce allora che  $y = +\infty$  perché se no  $y(x)$  dovrebbe uscire dalla curva rosso con derivato  $-\infty$  che è impossibile. Dico che  $x = 0$

Se fosse  $x > 0$  avrei  $e^{-1} = \lim_{x \rightarrow x} y(x) e^{-\frac{x^2 y(x)^2}{2}} = \lim_{\substack{x \rightarrow x \\ y \rightarrow +\infty}} y e^{-\frac{x^2 y^2}{2}} = 0$  IMPOSSIBILE

VICEVERSA dico che  $\bar{x} < +\infty$ . Se no avrei  $e^{-1} = \lim_{\substack{x \rightarrow +\infty \\ y \rightarrow \bar{y}}} y e^{-\frac{x^2 y^2}{2}} = 0$  (se  $x = \bar{x} = 0$  o  $x \neq 0$ )

Allora  $(\bar{x}, \bar{y})$  deve verificare  $\begin{cases} x^2 y^2 = 1 \\ y e^{-\frac{x^2 y^2}{2}} = e^{-1} \end{cases} \Rightarrow \bar{y} = e^{-1/2}, \bar{x} = e^{1/2}$

Il definitivo  $y : ]0, \sqrt{2}[ \rightarrow \mathbb{R}$ , è decrescente,  $y(x) \rightarrow +\infty$  per  $x \rightarrow 0^+$ ,  $y(x) \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}}$  per  $x \rightarrow \sqrt{2}$

4. Si consideri l'equazione differenziale:

$$x^2 y'' - 3y' - 6y = 6$$

Si cerchino le soluzioni della forma  $y(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$  (serie di potenze centrata in zero). In particolare:

- (a) si trovi una relazione ricorsiva sui coefficienti  $a_n$  (2p.):

$$\text{Se } y(x) = \sum_0^{\infty} a_m x^m \Rightarrow y'(x) = \sum_0^{\infty} m a_m x^{m-1} = \sum_1^{\infty} (n+1) a_{n+1} x^n$$

$$y'' = \sum_2^{\infty} m(m-1) a_m x^{m-2} \Rightarrow x^2 y'' = \sum_2^{\infty} m(m-1) a_m x^n = \sum_0^{\infty} m(m-1) a_m x^n \Rightarrow$$

$$x^2 y'' - 2y' - 6y = \sum_0^{\infty} [(m(m-1) - 6) a_m - 4(n+1) a_{n+1}] x^n = \sum_0^{\infty} [(m^2 - m - 6) a_m - 3(n+1) a_{n+1}] x^n$$

IMPONENDO CHE VALGA L'EQ. (nota che  $6 = \sum_0^{\infty} b_n x^n$  con  $b_0 = 6$   $b_n = 0$   $n \geq 1$ )

$$(m^2 - m - 6) a_m - 3(m+1) a_{m+1} = \begin{cases} 6 & \text{se } m=0 \\ 0 & \text{se } m \geq 1 \end{cases} \quad \text{cioè}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} a_1 = \frac{-6a_0 - 6}{3} = -2(a_0 + 1) \\ a_{m+1} = \frac{(m^2 - m - 6) a_m}{3(m+1)} \quad \text{se } m \geq 1 \end{array} \right. \quad a_0 \text{ è assegnabile ad arbitrio.}$$

(b) si mostri che tutte le soluzioni (di questo tipo) sono polinomi di terzo grado (1p.)

Si vede che per  $n=3$   $\mathcal{L}(\mathbb{R})$  dà  $a_4 = \frac{3^2-3-6}{3 \cdot 4} a_3 = 0$   
 e allora, sempre usando  $(\mathcal{R})$ ,  $a_n = 0 \quad \forall n \geq 0$ . In effetti

$$\begin{aligned} a_1 &= -2(a_0+1) \\ a_2 &= 2(a_0+1) \\ a_3 &= -\frac{8}{9}(a_0+1) \\ a_n &= 0 \quad \forall n \geq 4 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} a_2 &= \frac{1^2-1-6}{3 \cdot 2} a_1 = -a_1 = 2(a_0+1) \\ a_3 &= \frac{2^2-2-6}{3 \cdot 3} a_2 = -\frac{4}{9} a_2 = -\frac{8}{9}(a_0+1) \end{aligned}$$

(c) si trovino tutte le soluzioni con  $y(0) = 8$  (1p.)

Da quanto sopra  $a_0 = 8, a_1 = -18, a_2 = 18, a_3 = -8$  cioè

$$y(x) = -8x^3 + 18x^2 - 18x + 8$$

Verifichiamo:  $y(0) = 8, \quad y'(x) = -24x^2 + 36x - 18, \quad y''(x) = -48x + 36$

$$x^2 y'' - 3y' - 6y = -48x^3 + 36x^2 + 72x^2 - 108x + 54 + 48x^3 - 108x^2 + 108x - 48 = 6$$

(d) si dica per quali  $a \in \mathbb{R}$  esiste una soluzione con  $y(0) = a, y'(0) = 4$  (1p.)

Deve essere  $a = y(0) = a_0, \quad 4 = y'(0) = a_1 = -2(a_0+1) = -2(a+1)$

$$\Leftrightarrow -2a - 2 = 4 \Leftrightarrow a = -3$$