

COGNOME:

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

NOME:

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

MATR.:

--	--	--	--	--	--

Ingegneria Aerospaziale. Analisi Matematica 2. Compito del 15 aprile 2019 - Appello straordinario -
PARTE A

1. Si scriva l'enunciato del teorema del differenziale totale (2p.).

Se $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ è un aperto, $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, se $x_0 \in \Omega$ e se
 $\forall x \in \Omega$ esistono $\frac{\partial f}{\partial x_i}(x)$ e questi sono continue nel
punto $x_0 \Rightarrow f$ è differenziabile in x_0

2. Si dica (giustificando) se l'insieme $\Omega := \{(x, y) : x^4 - y^6 \leq 1\}$ è un dominio regolare (2p.)

Pongo $g(x, y) = x^4 - y^6 - 1$. Allora $\nabla g(x) = \begin{pmatrix} 4x^3 \\ -6y^5 \end{pmatrix}$

Mostriamo che non ci sono punti di $\{(x, y) : g(x, y) = 0\}$ che annullano
 ∇g . Un tale punto dovrebbe verificare

$$\begin{cases} 4x^3 = 0 \\ -6y^5 = 0 \\ x^4 - y^6 = 1 \end{cases} \quad \text{che è impossibile (dalla prima due ho } x=y=0)$$

DUNQUE Ω è regolare (e $\partial\Omega = \{g(x, y) = 0\}$)

3. Si calcoli l'area di $S := \{x^2 + y^2 + z^2 = 4, z \geq 1\}$. (3p.).

$$A(S) = \boxed{4\pi}$$

4. Sia $f(x) := \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{2+n!}$. Si scriva l'intervallo I per cui la f è ben definita (1p) e si scriva quanto fa (se esiste) $f''(0)$ (1p.)

$$I = \boxed{]-\infty, +\infty[} \quad f''(0) = \boxed{\frac{2}{3}}$$

5. Si risponda ai seguenti quesiti barrando la casella corretta (1 punto ciascuno)

- (a) Sia $\vec{f}(x, y)$ un campo vettoriale definito in $\Omega := \{(x, y) : (x, y) \neq (0, 0)\}$. Se per ogni curva chiusa γ con sostegno in Ω vale $\int_{\gamma} \vec{f} \cdot \vec{s} = 0$, allora \vec{f} è irrotazionale. VERO FALSO
- (b) Siano $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione C^2 su un aperto Ω in \mathbb{R}^5 e $x_0 \in \Omega$ punto stazionario per f . Chiamiamo $\lambda_1, \dots, \lambda_5$ gli autovalori della matrice Hessiana di f nel punto x_0 . Se $\lambda_4 > 0$, allora x_0 non può essere di massimo relativo per f . VERO FALSO
- (c) Sia $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione continua. Allora f è integrabile in senso improprio su \mathbb{R}^2 se e solo se $|f|$ è integrabile in senso improprio su \mathbb{R}^2 . VERO FALSO
- (d) Se $R > 0$ è il raggio di convergenza di una serie di potenze $\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$, allora la serie converge per ogni x con $-R \leq x \leq R$. VERO FALSO

(4) il raggio è il reciproco di $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{\frac{1}{2+n!}} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{\sqrt[n]{n!}} = \frac{1}{e} = 0$

$\Rightarrow R = \infty$ dunque f è definita per ogni $x \in \mathbb{R}$

So da $a_2 = \frac{f''(0)}{2!} \Leftrightarrow f''(0) = 2a_2 = 2 \frac{1}{1+2!} = \frac{2}{3}$

(3) In coordinate sferiche $x = 2 \cos \theta \sin \varphi$ $y = 2 \sin \theta \sin \varphi$ $z = 2 \cos \varphi = r(\theta, \varphi)$

$$\Gamma_{\theta} = 2 \begin{bmatrix} -\sin \theta \\ \cos \theta \\ 0 \end{bmatrix} \sin \varphi \quad \Gamma_{\varphi} = 2 \begin{bmatrix} \cos \theta \cos \varphi \\ \sin \theta \cos \varphi \\ -\sin \varphi \end{bmatrix} \quad \Gamma_{\theta} \times \Gamma_{\varphi} = 4 \sin \varphi \begin{bmatrix} -\sin \varphi \cos \theta \\ -\sin \varphi \sin \theta \\ \cos \varphi \end{bmatrix}$$

$$\|\Gamma_{\theta} \times \Gamma_{\varphi}\| = 4 \sin \varphi$$

Inoltre $0 \leq \theta \leq 2\pi$ $2 \cos \varphi \geq 1 \Leftrightarrow \varphi \in [0, \pi/3]$ \Rightarrow

$$A(S) = \int_0^{2\pi} d\theta \int_0^{\pi/3} 4 \sin \varphi d\varphi = 2\pi \cdot 4 \left[-\cos \varphi \right]_0^{\pi/3} = 8\pi \left(-\frac{1}{2} + 1 \right) = 4\pi$$

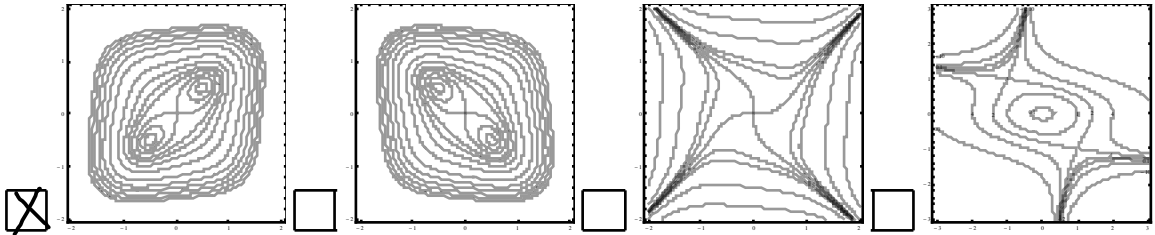
Cognome/Nome:

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

1. Si consideri la funzione di due variabili $f(x,y) := x^4 + y^4 - 4xy$.
- (a) Si trovino tutti i punti stazionari di f e per ognuno di questi si dica se sono punti di massimo relativo/minimo relativo/sella (2p).

$(x,y) = (0,0)$ punto di SELLA $(x,y) =$ _____ punto di _____
 $(x,y) = (1,1)$ punto di MINIMO $(x,y) = (-1,-1)$ punto di MINIMO

- (b) Quale dei seguenti diagrammi è plausibile che indichi le linee di livello di f ? (0,5p.)



- (c) Si dica se f ammette massimo/minimo e in caso affermativo si calcolino tali valori. (1p).

$\min_{\mathbb{R}^2} f =$ -2 / non esiste , $\max_{\mathbb{R}^2} f =$ / ~~non esiste~~

- (d) Posto $M := \{(x,y) : x^4 + y^4 = 2\}$ si dica se f ammette massimo/minimo su M e in caso affermativo si trovino tali valori (2,5p).

$\min_M f =$ -2 / non esiste , $\max_M f =$ 6 / non esiste

Svolgimento

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 4x^3 - 4y \quad \frac{\partial f}{\partial y} = 4y^3 - 4x \quad \text{PUNTO STAZIONARIO} \Leftrightarrow \begin{cases} x^3 = y \\ y^3 = x \end{cases} \Rightarrow x = y^3 = (x^3)^3 = x^9$$

\Downarrow
 $x=0$ oppure $x^8 = 1$
 \Downarrow
 $x = \pm 1$

se $x=0$ del sistema $\Rightarrow y=0$
 se $x = \pm 1$ del sistema $y = (\pm x)^3 = \pm 1$. Dunque ho TRE PTI $(0,0)$ e $\pm(1,1)$

$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 12x^2$ $\frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 12y^2$ $\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = -4$

$H_f(0,0) = \begin{pmatrix} 0 & -4 \\ -4 & 0 \end{pmatrix}$ che ha del. $-4 < 0 \Rightarrow (0,0)$ SELLA

$H_f(1,1) = \begin{pmatrix} 12 & -4 \\ -4 & 12 \end{pmatrix}$ che ha del. $144 - 16 > 0$, $\Delta_{1,1} = 12 > 0 \Rightarrow (1,1)$ PTO di MINIMO

stesso discorso per $(-1,-1)$

Dato che $|xy| \leq \frac{x^2}{2} + \frac{y^2}{2} \Rightarrow -4xy \geq -2x^2 - 2y^2 \Rightarrow$

$f(x,y) \geq (x^4 - 2x^2) + (y^4 - 2y^2)$.

Nota che $\lim_{x \rightarrow +\infty} x^4 - 2x^2 = +\infty$ $\lim_{y \rightarrow +\infty} y^4 - 2y^2 = +\infty$.

Ora se $\|(x_n, y_n)\| \rightarrow \infty$ almeno uno tra $|x_n|$ e $|y_n|$ va a $+\infty \Rightarrow$

$\lim_{\|(x_n, y_n)\| \rightarrow \infty} f(x,y) = +\infty$.

Dunque non esiste il massimo di f mentre esiste il minimo di f .

Tale minimo deve essere assunto in un punto critico, ma $(0,0)$ è di sella \Rightarrow

$\min_{\mathbb{R}^2} f = f(\pm(1,1)) = 1 + 1 - 4 = -2$

• Se mi mette su M noto che M è chiuso (perché $g(x,y) = x^4 + y^4$ è continuo) e limitato (perché - ragionando come sopra - $\lim_{\|(x,y)\| \rightarrow \infty} g(x,y) = +\infty$)

Allora f ha massimo e minimo su M .

Notiamo anche che su M $f(x,y) = \underbrace{2 - 4xy}_{g(x)}$ per cui possiamo

studiare h su M usando i moltiplicatori

$$\begin{cases} -4y = \lambda 4x^3 \\ -4x = \lambda 4y^3 \\ x^4 + y^4 = 2 \end{cases}$$
 MOLTIPLICAZIONE λ per x e lo λ per y e SOMMA \Rightarrow

$$\begin{aligned} -4xy &= 4\lambda x^4 \\ -4xy &= 4\lambda y^4 \\ \hline -8xy &= 4\lambda(x^4 + y^4) = 8\lambda \end{aligned}$$

da cui $\lambda = -xy$. VERO INOLTRE CHE $\lambda \neq 0$ perché se no

dalla $I^\circ \Rightarrow y=0$, dalla $II^\circ \Rightarrow x=0$ e nella III° avrei $0+0=2$.

Dunque $x \neq 0, y \neq 0$ e si ha

$$\begin{cases} -4y = -4x^4/y \\ -4x = -4y^4/x \\ x^4 + y^4 = 2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x^4 = 1 \\ y^4 = 1 \end{cases} \Leftrightarrow (x,y) = (\pm 1, \pm 1)$$

Mettendo questi 4 punti in f sono due valori $\left\{ \begin{array}{l} 2 - 4 = -2 \text{ MINIMO SU } M \\ 2 + 4 = 6 \text{ MASSIMO SU } M \end{array} \right.$

IN EFFETTI I PUNTI DI MINIMO SU M sono i punti di minimo assoluti

Se avessimo usato i moltiplicatori con f (o no con h) avremmo trovato

$\lambda = 0$ nei punti $\pm(1,1)$

2. Siano:

$$\vec{f}(x, y, z) := (y^2 + 2ze^{xy})\vec{i} + (x^2 - 2ze^{xy})\vec{j} + (x^2y^2 + z^2e^{xy}(x-y))\vec{k},$$

$$P := \{(x, y, z) : 0 \leq z \leq 1 - x^2 - y^2\}$$

$$B := \{(x, y, z) : x^2 + y^2 \leq 1, z = 0\}, \quad L := \{(x, y, z) : z = 1 - x^2 - y^2, x^2 + y^2 \leq 1\}.$$

Consideriamo su B e su L l'orientamento delle normali concordi con l'asse z (cioè con \vec{k}).

(a) Si dica (1p.), giustificando la risposta, se \vec{f} ammette un potenziale vettore \vec{F}

\vec{f} ammette un potenziale vettore, \vec{f} non ammette un potenziale vettore

(b) Si calcoli $\oint_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s}$ (\vec{F} è il potenziale vettore del punto precedente) dove γ è una curva chiusa che percorre il bordo della "base" B , girando in verso antiorario attorno all'asse z (3p.).

$$\oint_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \frac{\pi}{24}$$

(c) Si calcoli il flusso (uscite) di \vec{f} attraverso la frontiera di P (1p.).

$$\iint_{\partial P} \vec{f} \cdot \hat{\nu} d\sigma = 0$$

(d) Si calcoli il flusso di \vec{f} attraverso L (1p.).

$$\iint_L \vec{f} \cdot \hat{\nu} d\sigma = \frac{\pi}{24}$$

Svolgimento

(a) $\text{div}(\vec{f}) = \frac{\partial}{\partial x} f_1 + \frac{\partial}{\partial y} f_2 + \frac{\partial}{\partial z} f_3 = 2zye^{xy} - 2zx e^{xy} + 2z(x-y)e^{xy} = 0$
 \Rightarrow Esiste il pot. vettore \vec{F} NON SI CHIEDE DI CALCOLARE \vec{F}

(b) USO STOKES: $\oint_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \iint_B \text{rot} \vec{F} \cdot \vec{\nu} d\sigma = \iint_B \vec{f} \cdot \vec{\nu} d\sigma = (*)$ dove
 si deve scegliere $\vec{\nu} = \vec{k}$ come normale a B , in modo da rispettare la compatibilità con il verso di γ . DUNQUE
 $(*) = \iint_B f_3(x, y, 0) dx dy = (\text{coord. moto polari}) = \int_0^{2\pi} d\theta \int_0^1 \rho d\rho \rho^2 \cos^2 \theta \rho^2 \sin^2 \theta =$
 $\int_0^{2\pi} \cos^2 \theta \sin^2 \theta d\theta \int_0^1 \rho^5 d\rho = \int_0^{2\pi} \frac{(\sin 2\theta)^2}{4} d\theta \left[\frac{\rho^6}{6} \right]_0^1 = \frac{1}{24} \int_0^{2\pi} \frac{1 - \cos(4\theta)}{2} d\theta = \frac{\pi}{24}$

(c) $\iint_{\partial P} \vec{f} \cdot \vec{\nu} \, d\sigma = \iiint_P \operatorname{div} \vec{f} \, dx \, dy \, dz = 0$ perché \vec{f} ha divergenza nulla

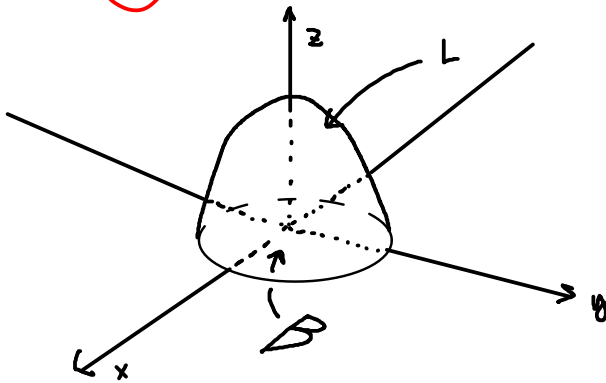
(d) Se $P = \{0 \leq z \leq 1 - x^2 - y^2\} \Rightarrow \partial P = \underbrace{\{z=0, x^2+y^2 \leq 1\}}_B \cup \underbrace{\{0 \leq z = x^2+y^2\}}_L$

ABBIAAMO GIÀ VISTO CHE $\iint_B \vec{f} \cdot \vec{k} = \frac{\pi}{24}$

PERÒ SE B DEVE ESSERE ORIENTATO COME ∂P (normale uscente da P) $\Rightarrow \vec{\nu} = -\vec{k}$

$\Rightarrow 0 = \iint_{\partial P} \vec{f} \cdot \vec{\nu} \, d\sigma = \iint_B \vec{f} \cdot (-\vec{k}) \, d\sigma + \iint_L \vec{f} \cdot \vec{\nu} \, d\sigma = -\frac{\pi}{24} + \iint_L \vec{f} \cdot \vec{\nu} \, d\sigma \Rightarrow$

$\iint_L \vec{f} \cdot \vec{\nu} \, d\sigma = \frac{\pi}{24}$



3. Si consideri la seguente equazione differenziale lineare:

$$(9 - x^2)y'' + 3xy' + 5y = 0$$

e se ne cerchino le soluzioni y esprimibili come serie di potenze centrate in zero, cioè $y(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$.

(a) Si cerchi una relazione ricorsiva che permette di calcolare gli a_n (2p.):

$$(R) \quad a_{m+2} = \frac{m-5}{9(m+2)} a_m \quad m \geq 0 \quad \left(\begin{array}{l} a_0 \text{ e } a_1 \text{ sono} \\ \text{arbitrari} \end{array} \right)$$

(b) Si deduca che esiste una unica soluzione y tale che $y(0) = 1$ e $y'(0) = 0$. Si mostri che tale soluzione ha raggio di convergenza $R = 3$ (2p.) e si calcoli (1p.) $y'''(0)$.

$$y'''(0) = 0$$

(c) Si mostri che esiste un'unica soluzione \tilde{y} che verifichi le condizioni $\tilde{y}(0) = 0$, $\tilde{y}'(0) = 1$, si dica qual è il suo raggio di convergenza \tilde{R} (1p.) e la si calcoli esplicitamente (1p.):

$$\tilde{R} = +\infty, \quad \tilde{y}(x) = x - \frac{4}{27}x^3 + \frac{4}{135}x^5$$

Svolgimento

$$\text{Se } y(x) = \sum_0^{\infty} a_n x^n \Rightarrow y'(x) = \sum_0^{\infty} a_n n x^{n-1} \quad \left(\begin{array}{l} \text{anche } 1 \\ \text{anche } 1 \text{ o } 2 \end{array} \right), \quad y''(x) = \sum_0^{\infty} a_n n(n-1) x^{n-2}$$

$$\sum_0^{\infty} a_{m+2}(m+2)(m+1) x^m \Rightarrow x y'(x) = \sum_0^{\infty} a_m m x^m \quad x^2 y''(x) = \sum_0^{\infty} a_m m(m-1) x^m$$

DUNQUE

$$(9-x^2)y'' + 3xy' + 5y = \sum_{m=0}^{\infty} \left\{ 9 a_{m+2}(m+2)(m+1) - a_m [m(m-1) - 3m - 5] \right\} x^m =$$

$$\sum_{m=0}^{\infty} \left\{ 9(m+2)(m+1)a_{m+2} - (m^2 - 4m - 5)a_m \right\} x^m =$$

$$\sum_{m=0}^{\infty} \left\{ 9(m+2)(m+1)a_{m+2} - (m+1)(m-5)a_m \right\} x^m =$$

$$\left(\begin{array}{l} t^2 - 4t - 5 = 0 \Leftrightarrow \\ t = 2 \pm \sqrt{4+5} = \begin{pmatrix} 5 \\ -1 \end{pmatrix} \end{array} \right)$$

Se uguagliamo a zero dove $9(m+2)(m+1)a_{m+2} = (m+1)(m-5)a_m \quad \forall m \geq 0$

$$\Leftrightarrow R \quad a_{m+2} = \frac{1}{9} \frac{m-5}{m+2} \quad \forall m \geq 0$$

IN QUESTA RELAZIONE È CHIARO CHE I TERMINI PARI E I TERMINI DISPARI VANNO PER PROPRIO CONTO.

Poniamo $b_m = a_{2m}$ e $c_m = a_{2m+1} \Rightarrow$

$$b_{m+1} = a_{2m+2} = \frac{1}{9} \frac{2m-5}{2m+2} a_{2m} = \frac{1}{9} \frac{2m-5}{2m+2} b_m \Leftrightarrow b_{m+1} = \frac{1}{9} \frac{2m-5}{2m+2} b_m$$

$$c_n = a_{2n+1} = \frac{1}{9} \frac{2n+1-5}{2n+1+2} a_{2n+1} = \frac{1}{9} \frac{2n-4}{2n+3} c_n \Leftrightarrow c_{n+1} = \frac{1}{9} \frac{2n-4}{2n+3} c_n$$

(b) Se mettiamo $y(0) = 0$ ho che $c_0 = c_1 = 0 \Rightarrow c_n = 0 \forall n \Rightarrow a_m = 0 \forall m$ dispari.

Invece $y(0) = 1 = a_0 = b_0 \Rightarrow b_m \neq 0 \forall m$. ($a_n \neq 0 \forall m$ dispari) dato che $\frac{1}{9} \frac{2n-5}{2n+2} \neq 0 \forall n$

Allora $y(x) = \sum_{n=0}^{\infty} b_n x^{2n} = g(x^2)$ dove $g(w) = \sum_{n=0}^{\infty} b_n w^n$. Il raggio

di convergenza per g è $\tilde{R} = 1/L$ dove

$$L = \lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|b_n|} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{b_{n+1}}{b_n} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{2n-5}{2n+2} \frac{1}{9} = \frac{1}{9} \Leftrightarrow \tilde{R} = 9$$

Allora $y(x)$ converge per $x^2 < 9 \Leftrightarrow |x| < 3$ mentre non converge se $x^2 > 9$ ($|x| > 3$). Dunque il raggio di conv. di $y(x) = 3$

Inoltre essendo $y'''(0) = a_3 3! \Rightarrow y'''(0) = 0$ (perché 3 è un indice dispari)

(c) Se mettiamo $y(0) = 0 \Rightarrow a_{2n} = 0 \forall n$. Nota inoltre che per $n=5$ ho

$$a_7 = 0, a_5 \Rightarrow a_7 = 0 \Rightarrow a_m = 0 \forall m \text{ dispari } m \geq 7$$

Rimangono $\neq 0$ i coefficienti $a_1 = y'(0) = 1$, a_3 e a_5 che si

hanno dalle relazioni ricorsive

$$n=1 \Rightarrow a_3 = \frac{1-5}{9(1+2)} a_1 = \frac{-4}{27} a_1 = -\frac{4}{27}$$

$$n=3 \Rightarrow a_5 = \frac{3-5}{9(3+2)} a_3 = \frac{-2}{45} \left(-\frac{4}{27}\right) = \frac{4}{135}$$

$$\Rightarrow \tilde{y}(x) = 1 - \frac{4}{27} x + \frac{4}{135} x^3$$

Dato che $\tilde{y}(x)$ è definito $\forall x \Rightarrow R = +\infty$

4. (al posto di questo esercizio svolgo quello alternativo)

Si consideri il sistema di equazioni differenziali:

$$\begin{cases} x' &= 4x - 4y \\ y' &= x - y - z \\ z' &= -x + y + z \end{cases}$$

Chiamiamo A la matrice associata al sistema e λ_i i suoi autovalori. Indichiamo con $m_A(\lambda_i)$ e $m_G(\lambda_i)$ le molteplicità algebrica e geometrica di ogni λ_i .

(a) si mostri che A ha due autovalori λ_1, λ_2 . Si trovino λ_1 e λ_2 con le rispettive molteplicità (1p.):

$$\lambda_1 = \boxed{0}, m_A(\lambda_1) = \boxed{1}, m_G(\lambda_1) = \boxed{1};$$

$$\lambda_2 = \boxed{2}, m_A(\lambda_2) = \boxed{2}, m_G(\lambda_2) = \boxed{1}.$$

(b) Si trovi una base di autovettori generalizzati per A (3p.) e la relativa forma di Jordan (1p.):

$$e_1 = \begin{pmatrix} \boxed{1} \\ \boxed{1} \\ \boxed{0} \end{pmatrix}, \quad e_2 = \begin{pmatrix} \boxed{2} \\ \boxed{1} \\ \boxed{-1} \end{pmatrix}, \quad e_3 = \begin{pmatrix} \boxed{1} \\ \boxed{0} \\ \boxed{0} \end{pmatrix}, \quad J = \begin{pmatrix} \boxed{0} & \boxed{0} & \boxed{0} \\ \boxed{0} & \boxed{2} & \boxed{1} \\ \boxed{0} & \boxed{0} & \boxed{2} \end{pmatrix}$$

(c) Si scriva la soluzione del sistema con dato iniziale $x(0) = 2, y(0) = 0$ e $z(0) = 0$. (2p.)

$$x(t) = \boxed{2 e^{2t} (2t + 1)}$$

$$y(t) = \boxed{2 t e^{2t}}$$

$$z(t) = \boxed{-2 t e^{2t}}$$

Svolgimento

$$A = \begin{bmatrix} 4 & -4 & 0 \\ 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \quad P(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \det \begin{bmatrix} 4-\lambda & -4 & 0 \\ 1 & -1-\lambda & -1 \\ -1 & 1 & 1-\lambda \end{bmatrix}$$

$$= (4-\lambda)(-1-\lambda)(1-\lambda) + (-4)(-1)(-1) - (4-\lambda)(1)(-1) - 1(-4)(1-\lambda) =$$

$$(4-\lambda)(\lambda^2-1) - 4 + 4 - \lambda + 4 - 4\lambda =$$

$$4\lambda^2 - 4 - \lambda^3 + \lambda - \lambda + 4 - 4\lambda = -\lambda^3 + 4\lambda^2 - 4\lambda =$$

$$-\lambda(\lambda^2 - 4\lambda + 4) = -\lambda(\lambda-2)^2 \quad \Rightarrow \text{DUE AUTOVALORI}$$

$$\lambda_1 = 0 \quad m_A(\lambda_1) = 1, \quad \lambda_2 = 2 \quad m_A(\lambda_2) = 2$$

$\lambda = 0$ Cerco un elemento e_1 nel $\text{Ker} A$ cioè $e_1 = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ con $Ae_1 = 0 \Leftrightarrow$

$$\begin{cases} 4x - 4y = 0 \\ x - y - z = 0 \\ -x + y + z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = y \\ z = 0 \end{cases} \quad \text{Posso prendere } e_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$\lambda = 2$ $B = A - 2I = \begin{bmatrix} 2 & -4 & 0 \\ 1 & -3 & -1 \\ -1 & 1 & -1 \end{bmatrix}$, $B^2 = \begin{bmatrix} 0 & 4 & 4 \\ 0 & 4 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

Mi serve e_3 tale che $B^2 e_3 = 0$ ma $e_2 = B e_3 \neq 0$. Se $e_3 = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$

la prima condizione equivale a $y + z = 0 = e_3 = \begin{pmatrix} x \\ y \\ -y \end{pmatrix}$; posso

prendere $e_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ dato che $e_2 = B \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} \neq 0$

Ho trovato i tre autovettori generalizzati $\Rightarrow J = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$

(se prendo $\lambda_1 = 2, \lambda_2 = 0 \Rightarrow J = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ e devo scambiare gli $e_i \dots$)

Per risolvere la parte (c) devo usare le formule

$$Y(t) = e^{At} Y_0 \quad \text{con } Y_0 = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}. \quad \text{Ma se } M = [e_1 | e_2 | e_3] \Rightarrow$$

$$Y(t) = M e^{tJ} M^{-1} Y_0 = \quad (\text{dato che } Y_0 = 2e_3, \text{ e } M \hat{e}_3 = e_3 \Leftrightarrow M^{-1} e_3 = \hat{e}_3)$$

$$M e^{tJ} 2\hat{e}_3 = 2M \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & e^{2t} & t e^{2t} \\ 0 & 0 & e^{2t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} =$$

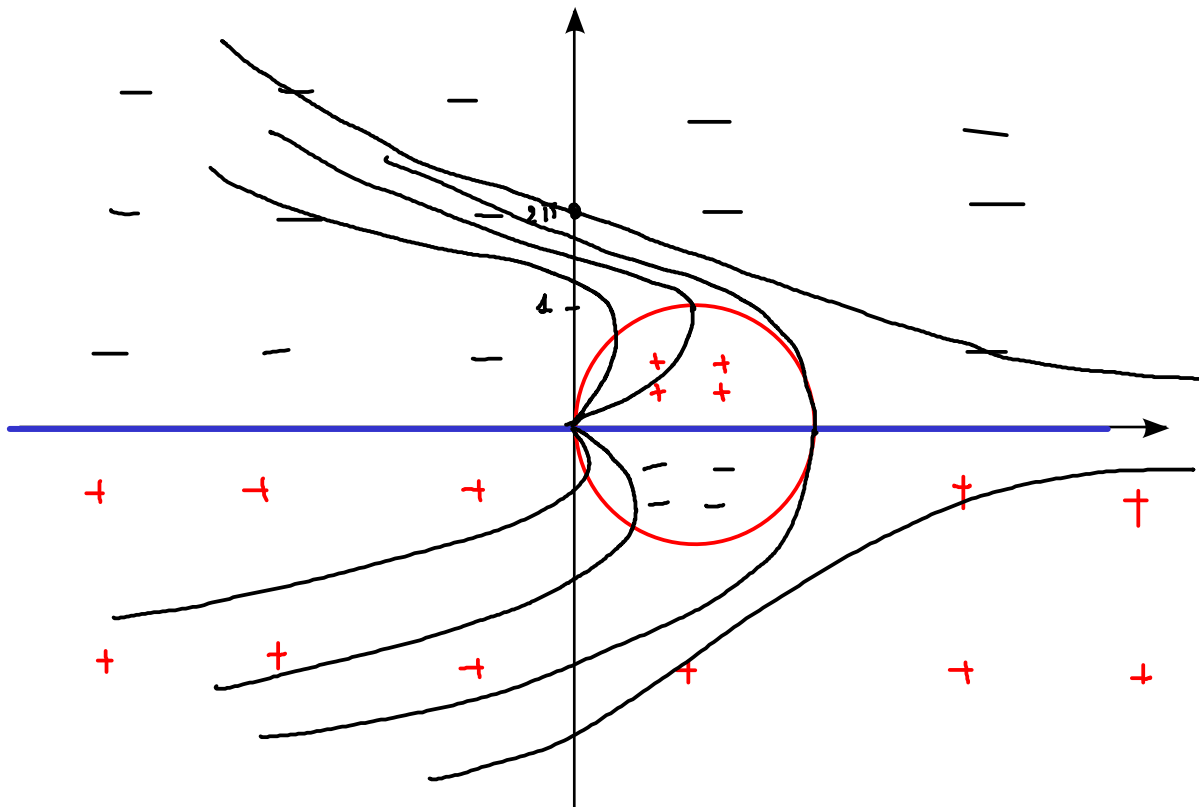
$$2M \begin{bmatrix} 0 \\ t e^{2t} \\ e^{2t} \end{bmatrix} = 2e^{2t} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ t \\ 1 \end{bmatrix} = 2e^{2t} \begin{bmatrix} 2t + 1 \\ t \\ -t \end{bmatrix}$$

Variante esercizio 4 della seconda parte.

Si consideri l'equazione differenziale

$$y' = \frac{2y}{2x - x^2 - y^2}$$

1. Si dica per quali (x_0, y_0) vale il teorema di esistenza e unicità di Cauchy. Si trovino le eventuali soluzioni costanti e le zone dei punti (x_0, y_0) dai quali la soluzione parte con derivata positiva o negativa. Si riportino queste informazioni nel diagramma sottostante (1p.).



2. Si trovi un fattore integrante $\lambda(x, y)$ per l'equazione per l'equazione della forma $\lambda(x, y) = \lambda(x^2 + y^2)$. Si trovi poi un integrale primo $\Phi(x, y)$ (4p.).

$$\lambda(x, y) = \frac{1}{x^2 + y^2}$$

$$\Phi(x, y) = y - 2 \arctan\left(\frac{y}{x}\right)$$

3. Si trovi la soluzione $y(x)$ relativa alla condizione iniziale $y(0) = 2\pi$, e se ne riporti (1p.) il grafico nel diagramma della pagina precedente; si mostri in particolare che tale soluzione è definita per tutte le $x \geq 0$. Si trovi infine (1p.)

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} y(x) = 0$$

Svolgimento

- Vediamo dove si annulla il denominatore (a destra)
 $2x - x^2 - y^2 = 0 \Leftrightarrow x^2 + y^2 - 2x + 1 = 1 \Leftrightarrow (x-1)^2 + y^2 = 1$
 = cerchio di raggio 1 centrato in $(1, 0)$ (curva rossa)
- Invece il numeratore si annulla sulla retta $y=0$ (curva blu)
 Questo $y=0$ è una soluzione costante (o parte per $x=0, x=1$)
- I segni di $\frac{2y}{2x - x^2 - y^2}$ sono come nel disegno

$$2x - x^2 - y^2 \geq 0 \Leftrightarrow 1 \geq (x-1)^2 + y^2$$

- Le soluzioni orizzonti alla curva sono con derivate verticali
 Fuori dalla zona rossa per ogni punto passa una sola soluzione.

• Cerco il fattore integrante $\lambda(x^2 + y^2)$. Due esse

$$\frac{\partial}{\partial y} \left(\lambda(x^2 + y^2) 2y \right) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\lambda(x^2 + y^2) (2x - x^2 - y^2) \right) = 0 \Leftrightarrow$$

$$\lambda(x^2 + y^2) 2 + \lambda'(x^2 + y^2) (2y)(2y) + \lambda(x^2 + y^2) (2 - 2x) + \lambda'(x^2 + y^2) (2x)(2x - x^2 - y^2) = 0$$

$$\Leftrightarrow \lambda(x^2 + y^2) (2 + 2 - 2x) + \lambda'(x^2 + y^2) (4y^2 + 4x^2 - 2x(x^2 + y^2)) = 0$$

$$\Leftrightarrow \lambda(x^2 + y^2) (4 - 2x) + \lambda'(x^2 + y^2) (4 - 2x)(x^2 + y^2) = 0$$

$$\Leftrightarrow \lambda(x^2 + y^2) + \lambda'(x^2 + y^2) (x^2 + y^2) = 0 \Leftrightarrow \lambda(t) + \lambda'(t)t = 0$$

Cioè λ verifica $\lambda'(t) = -\frac{\lambda(t)}{t}$ che significa $\lambda(t) = \frac{c}{t}$ $c \in \mathbb{R}$

Prendo $c=1$ e ho $\lambda(x, y) = \frac{1}{x^2 + y^2}$

• Cerco ϕ imponendo

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = \frac{2y}{x^2 + y^2} \Leftrightarrow \phi(x, y) = -2 \arctan\left(\frac{y}{x}\right) + c(y)$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial y} = -\frac{2}{x} \frac{1}{1 + \frac{y^2}{x^2}} + c'(y) = \frac{-2x}{x^2 + y^2} + c'(y) \text{ da due esse } \frac{-2x + x^2 + y^2}{x^2 + y^2}$$

$$\Leftrightarrow c'(y) = 1 \Leftrightarrow c(y) = y + \text{costante}$$

$$\text{In definitiva } \phi(x, y) = y - \underbrace{2 \arctan\left(\frac{y}{x}\right)}$$

VALIDO π se $x=0, y>0$
 VALIDO $-\pi$ se $x=0, y<0$

• Se posto da $(0, 2\pi)$ ho $\phi(0, 2\pi) = -\pi$

Note che nel punto $(2, 0)$ si ha

$\phi(2, 0) = -2 \arctan(0) = 0 > -\pi$ e questo significa che
lo curvo \tilde{y} che arriva in $(2, 0)$ (con direzione verticale) è sotto
lo curvo y che parte da $(0, 2\pi) \Rightarrow y(x) \geq \tilde{y}(x)$

DUNQUE $y(x)$ rimane lontana dallo zero zero \Rightarrow

$y(x)$ esiste per $\forall x$. Dal disegno $\Rightarrow y(x)$ decresce

e $y(x) > 0 \quad \forall x \Rightarrow \exists l = \lim_{x \rightarrow +\infty} y(x)$.

Se $l > 0 \Rightarrow -\pi = \lim_{x \rightarrow \infty} \phi(x, y(x)) = \lim_{x \rightarrow \infty} y - 2 \arctan\left(\frac{y}{x}\right) =$

$$l - 2 \lim_{x \rightarrow \infty} \left(\frac{y(x)}{x} \right) = l - \pi \Rightarrow -\pi > l - \pi \text{ ASSURDO}$$

\downarrow
 $+\infty$ per $y(x) \rightarrow l > 0$

$\Rightarrow l = 0$